(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-156031 (P2000-156031A)

(43)公開日 平成12年6月6日(2000.6.6)

(51) Int.Cl. ⁷	識別記号	FΙ		テーマコード(参考)
G11B 20/10		G11B 20	0/10 D	5 C O 2 5
G06F 3/16	3 1 0	G06F 3	3/16 3 1 0 Z	5 D 0 4 4
H04L 12/28		H04M 1	1/08	5 K O 3 3
H 0 4 M 11/08		H04N	5/445 Z	5 K O 4 8
HO4N 5/445		H04Q	9/00 301E	5 K 1 O 1
110 414 0/110		審査請求 未請求 請求項	· 画の数98 OL (全 82 頁)	最終頁に続く

(21)出顯番号

特顯平10-327018

(22)出願日

平成10年11月17日(1998.11.17)

(71) 出顧人 000002185

ソニー株式会社

東京都品川区北品川6丁目7番35号

(72) 発明者 井上 啓

東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソニ

一株式会社内

(74)代理人 100086841

弁理士 脇 篤夫 (外1名)

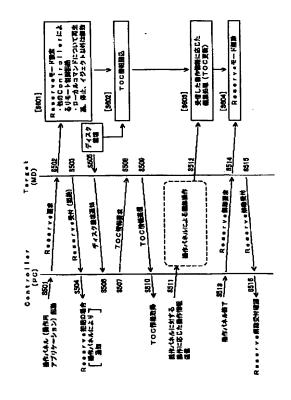
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 情報処理システム、情報処理装置、及び情報処理方法

(57)【要約】

【課題】 IEEE1394通信システムにおいて簡易な処理によって、Controller-Target間で処理状況に不整合が生じるのを防ぐ。

【解決手段】 Controllerであるパーソナルコンピュータはリモート制御保有のためのReserve要求を送信する。TargetであるMDレコーダ/プレーヤでは、これを受信したのに応答して設定する保有モードとして、他のControllerからのリモート制御は禁止し、ローカルキーについては、再生系、停止、イジェクト以外のキー操作を禁止する。これによって、例えばMDレコーダ/プレーヤのTOC情報を更新するような操作制御はパーソナルコンピュータのみが可能となり、他のControllerやローカルキー操作によって、パーソナルコンピュータとMDレコーダ/プレーヤ間でTOC情報に不整合が発生することが避けられる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 所定の通信フォーマットによるデータバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報処理システムとして、

少なくとも、第1の情報処理装置と、所定の記録媒体に 対応したデータの再生、又はデータの記録、又は上記記 録媒体に記録されたデータに関する所定の編集処理を実 ・行可能なデータ記録再生手段を備えた第2の情報処理装 置が備えられて成るものとされ、

上記第1の情報処理装置は、

上記第2の情報処理装置内のデータ記録再生手段に対する所定の操作項目についてのリモート制御を行うための操作制御コマンドを、上記第2の情報処理装置に対して送信することのできる操作情報送信手段と、

上記第2の情報処理装置に対するリモート制御を当該第 1の情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上記第2の情報処理装置に対して送 信出力する保有要求コマンド送信手段とを備え、

上記第2の情報処理装置は、

上記データバスを介して外部から送信されたデータを受信する受信手段と、

上記受信手段により受信した各種コマンドに応答して所要の処理を実行することで、他の情報処理装置による当該第2の情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理手段と、

上記データ記録再生手段に対する所定の操作項目についての操作制御をローカルにより行うためのローカル操作 制御手段と、

上記受信手段により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記第1の情報処理装置によるリモート制御のみを許可し、他の情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理手段に対して設定を行う、第1の保有モード設定手段と、

上記受信手段により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記ローカル操作制御手段により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするように、上記ローカル操作制御手段に対して設定を行う、第2の保有モード設定手段とを備えて、

構成されることを特徴とする情報処理システム。

【請求項2】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項1に記載の情報処理システム。

【請求項3】 上記第2の情報処理装置における第2の保有モード設定手段は、

記録再生の停止、記録媒体のイジェクト、又は再生に関

連するとされる操作項目の少なくとも何れか1つの操作項目については有効とするようにして、上記ローカル操作制御手段に対して保有モードを設定することを特徴とする請求項1に記載の情報処理システム。

【請求項4】 上記第1の情報処理装置の保有要求コマンド送信手段は、

上記操作情報送信手段が動作可能に起動されると、上記 保有要求コマンドを送信するように構成されていること を特徴とする請求項1に記載の情報処理システム。

【請求項5】 上記第1の情報処理装置においては、

上記第2の情報処理装置に対するリモート制御の保有の解除を要求する保有解除要求コマンドを発生して上記第2の情報処理装置に対して送信出力する保有解除要求コマンド送信手段が設けられ、

上記第2の情報処理装置においては、

上記第1の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモー ト制御を許可可能な状態に上記応答処理手段を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、上記ローカル操作制御手段により行われる全ての操作項目が有 効となるように設定することで保有モードを解除する、 ことを特徴とする請求項1に記載の情報処理システム。

【請求項6】 上記保有解除要求コマンド送信手段は、 上記操作情報送信手段の起動が終了されると、上記保有 解除要求コマンドを送信するように構成されていること を特徴とする請求項5に記載の情報処理システム。

【請求項7】 上記第2の情報処理装置においては、

上記データバス上におけるバスリセット発生を検出する バスリセット検出手段が設けられ、

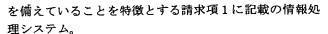
上記バスリセット検出手段によりバスリセット発生が検 出された場合には、

上記第1の保有モード設定手段は、データバスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記応答処理手段を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記ローカル操作制 御手段により行われる全ての操作項目が有効となるよう に設定することで保有モードを解除する、

ことを特徴とする請求項1に記載の情報処理システム。 【請求項8】 上記第2の情報処理装置は、

上記受信手段により受信した上記保有要求コマンドに対する応答として、当該第2の情報処理装置における現在の動作状況では上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有は禁止とされる場合には、リモート制御の保有を拒絶することを示す拒絶レスポンスを上記第1の情報処理装置に対して送信する、拒絶レスポンス送信手段、



【請求項9】 上記第1の情報処理装置によるリモート 制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該第2の情報処理装置が、上記第1の情報処理装置以外の他の情報処理装置によってリモート制御が保有されている場合であることを特徴とする請求項8に記載の情報処理システム。

【請求項10】 上記第1の情報処理装置によるリモー- ト制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該第2の情報処理装置において、上記ローカル操作制 御手段によって上記編集処理のための操作制御が行われ ている場合であることを特徴とする請求項8に記載の情 報処理システム。

【請求項11】 上記第1の情報処理装置は、

上記第2の処理装置から送信された、当該第1の情報処理装置によるリモート制御の保有要求を拒絶することを示す拒絶レスポンスを受信することのできる受信手段と、

上記受信手段により上記拒絶レスポンスを受信した場合 に、上記第2の情報処理装置に対するリモート制御が不 可であることを提示する提示手段と、

が設けられることを特徴とする請求項1に記載の情報処理システム。

【請求項12】 所定の通信フォーマットによるデータ バスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情 報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの 送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報 処理システムとして、

少なくとも、第1の情報処理装置と第2の情報処理装置 が備えられて成るものとされ、

上記第1の情報処理装置は、

上記第2の情報処理装置がダウンロード可能されるダウンロードデータを送信出力することのできるダウンロードデータ送信手段と、

上記ダウンロードデータの送信開始時には、ダウンロード開始要求コマンドを発生して送信出力し、上記ダウンロードデータの送信終了時には、ダウンロード終了要求コマンドを発生して送信出力する、ダウンロード開始/終了要求コマンド送信手段と、

上記ダウンロード開始要求コマンドを送信する以前の段階において、上記第2の情報処理装置に対するリモート制御を当該第1の情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上記第2の情報処理装置に対して送信出力する保有要求コマンド送信手段とを備え、

上記第2のデータ処理装置は、

上記データバスを介して送信されるデータを受信する受 信手段と、

上記受信手段により受信した上記ダウンロードデータを

所定の記録媒体に記録することのできるデータ記録手段 と、

上記受信手段により受信した各種コマンドに応答して所要の処理を実行することで、他の情報処理装置による当該第2の情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理手段と、

上記データ記録再生手段に対する所定の操作項目についての操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御手段と、

上記受信手段により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記第1の情報処理装置によるリモート制御のみを許可し、他の情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理手段に対して設定を行う、第1の保有モード設定手段と、

上記受信手段により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記ローカル操作制御手段により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするように、上記ローカル操作制御手段に対して設定を行う、第2の保有モード設定手段とを備えて、

構成されることを特徴とする情報処理システム。

【請求項13】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項12に記載の情報処理システム。

【請求項14】 上記第1の情報処理装置においては、 上記ダウンロード終了要求コマンドを送信して以降の段階において、上記第2の情報処理装置に対するリモート制御の保有の解除を要求する保有解除要求コマンドを発生して上記第2の情報処理装置に対して送信出力する保有解除要求コマンド送信手段が設けられ、

上記第2の情報処理装置においては、

上記第1の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモー ト制御を許可可能な状態に上記応答処理手段を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、上記ロ ーカル操作制御手段により行われる全ての操作項目が有 効となるように設定することで保有モードを解除する、 ように構成されていることを特徴とする請求項12に記 載の情報処理システム。

【請求項15】 上記第1の情報処理装置においては、 上記保有要求コマンド送信手段による保有要求コマンド の送信は行わないものとされ、

上記第2の情報処理装置においては、

上記第1の保有モード設定手段及び上記第2の保有モード設定手段は、

上記受信手段により受信した上記第2の情報処理装置からのダウンロード開始要求コマンドに応答して、上記保有モードを設定するように構成されていることを特徴とする請求項12に記載の情報処理システム。

【請求項16】 上記第2の情報処理装置においては、 上記第1の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記第1の情報処理装置からのダウンロード終 了要求コマンドに応答して、データバスに接続された他 の全ての情報処理装置によるリモート制御を許可可能な ・状態に上記応答処理手段を設定することで保有モードを 解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記第1の情報処理装置からのダウンロード終 了要求コマンドに応答して、上記ローカル操作制御手段 により行われる全ての操作項目が有効となるように設定 することで保有モードを解除する、

ように構成されていることを特徴とする請求項12に記載の情報処理システム。

【請求項17】 上記第2の情報処理装置においては、 上記データバス上におけるバスリセット発生を検出する バスリセット検出手段が設けられ、

上記バスリセット検出手段によりバスリセット発生が検 出された場合には、

上記第1の保有モード設定手段は、データバスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記応答処理手段を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記ローカル操作制 御手段により行われる全ての操作項目が有効となるよう に設定することで保有モードを解除する、

ことを特徴とする請求項12に記載の情報処理システ

【請求項18】 上記第2の情報処理装置は、

上記受信手段により受信した上記保有要求コマンド又は 上記ダウンロード開始要求コマンドに対する応答とし て、当該第2の情報処理装置における現在の動作状況で は上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有は 禁止とされる場合には、リモート制御の保有を拒絶する 拒絶レスポンスを上記第1の情報処理装置に対して送信 する、拒絶レスポンス送信手段、

を備えていることを特徴とする請求項12に記載の情報 処理システム。

【請求項19】 上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該第2の情報処理装置が、上記第1の情報処理装置以外の他の情報処理装置によってリモート制御が保有されている場合であることを特徴とする請求項18に記載の情報処理システム。

【請求項20】 上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該第2の情報処理装置において、上記ローカル操作制 御手段によって編集のための操作制御が行われている場 合であることを特徴とする請求項18に記載の情報処理 システム。

【請求項21】 上記第1の情報処理装置は、

上記第2の処理装置から送信された、当該第1の情報処理装置によるリモート制御の保有要求を拒絶することを示す拒絶レスポンスを受信することのできる受信手段と、

上記受信手段により上記拒絶レスポンスを受信した場合 に、上記第2の情報処理装置に対するリモート制御が不 可であることを提示する提示手段と、

が設けられることを特徴とする請求項12に記載の情報 処理システム。

【請求項22】 所定の通信フォーマットによるデータ バスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情 報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの 送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報 処理システムを形成する情報処理装置として、

所定の記録媒体に対応したデータの再生、又は記録、又は上記記録媒体に記録されたデータに関する所定の編集 処理を実行可能な他の情報処理装置としてのデータ記録 再生装置に対する所定の操作項目についてのリモート制 御を行うための操作制御コマンドを送信することのでき る操作情報送信手段と、

上記データ記録再生装置に対するリモート制御を当該情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上記データ記録再生装置に対して送信出力する保有要求コマンド送信手段と、

を備えていることを特徴とする情報処理装置。

【請求項23】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項22に記載の情報処理装置。

【請求項24】 上記保有要求コマンド送信手段は、

上記操作情報送信手段が動作可能に起動されると、上記 保有要求コマンドを送信するように構成されていること を特徴とする請求項22に記載の情報処理装置。

【請求項25】 上記データ記録再生装置に対するリモート制御の保有の解除を要求するための保有解除要求コマンドを発生して上記データ記録再生装置に対して送信出力する、保有解除要求コマンド送信手段が設けられることを特徴とする請求項22に記載の情報処理装置。

【請求項26】 上記保有解除要求コマンド送信手段

上記操作情報送信手段の起動が終了されると、上記保有解除要求コマンドを送信するように構成されていることを特徴とする請求項25に記載の情報処理装置。

【請求項27】上記データ記録再生装置から送信された、当該情報処理装置によるリモート制御の保有要求を 拒絶することを示す拒絶レスポンスを受信することので



上記受信手段により上記拒絶レスポンスを受信した場合 に、上記データ記録再生装置に対するリモート制御が不 可であることを提示する提示手段と、

が設けられることを特徴とする請求項22に記載の情報 処理装置。

【請求項28】 所定の通信フォーマットによるデータ バスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの 送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報 処理システムを形成する情報処理装置として、

所定の記録媒体に対応したデータの再生、又は記録、又 は上記記録媒体に記録されたデータに関する所定の編集 処理を実行可能なデータ記録再生手段と、

上記データ記録再生手段に対する所定の操作項目についての操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御手段と、

上記データバスを介して外部から送信されたデータを受信する受信手段と、

上記受信手段により受信した各種コマンドに応答して所要の処理を実行することで、外部情報処理装置による当該情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理手段と、

データ記録再生手段に対する所定の操作項目についての 操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御 手段と、

上記受信手段により受信した、当該情報処理装置に対するリモート制御の保有を要求するための保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記保有要求コマンドを送信した外部情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理手段に対して設定を行う、第1の保有モード設定手段と、

上記受信手段により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記ローカル操作制御手段により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするように、上記ローカル操作制御手段に対して設定を行う、第2の保有モード設定手段と、

を備えていることを特徴とする情報処理装置。

【請求項29】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、【EEE1394バスであることを特徴とする請求項28に記載の情報処理装置。

【請求項30】 上記第2の保有モード設定手段は、 記録再生の停止、記録媒体のイジェクト、又は再生に関 連するとされる操作項目の少なくとも何れか1つの操作 項目については有効とするようにして、上記ローカル操 作制御手段に対して保有モードを設定することを特徴と する請求項28に記載の情報処理装置。 【請求項31】 現在当該情報処理装置に対するリモート制御を保有している外部情報処理装置から送信された リモート制御の保有を解除するための保有解除要求コマンドを上記受信手段により受信した場合には、

上記第1の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモー ト制御を許可可能な状態に上記応答処理手段を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、上記ロ ーカル操作制御手段により行われる全ての操作項目が有 効となるように設定することで保有モードを解除する、 ことを特徴とする請求項28に記載の情報処理装置。

【請求項32】 上記データバス上におけるバスリセット発生を検出するバスリセット検出手段が設けられ、 上記バスリセット検出手段によりバスリセット発生が検 出された場合には、

上記第1の保有モード設定手段は、データバスに接続された全ての外部情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記応答処理手段を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記ローカル操作制 御手段により行われる全ての操作項目が有効となるよう に設定することで保有モードを解除する、

ことを特徴とする請求項28に記載の情報処理装置。

【請求項33】 上記受信手段により受信した上記保有要求コマンドに対する応答として、当該情報処理装置における現在の動作状況では上記保有要求コマンドを送信した外部情報処理装置によるリモート制御の保有は禁止とされる場合には、リモート制御の保有を拒絶する拒絶レスポンスを、上記保有要求コマンドを送信した外部情報処理装置に対して送信する、拒絶レスポンス送信手段

を備えていることを特徴とする請求項28に記載の情報 処理装置。

【請求項34】 上記保有要求コマンドを送信した外部 情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる 場合とは、

当該情報処理装置が、上記保有要求コマンドを送信した 外部情報処理装置以外の他の情報処理装置によってリモ ート制御が保有されている場合であることを特徴とする 請求項33に記載の情報処理装置。

【請求項35】 上記保有要求コマンドを送信した外部 情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる 場合とは、

当該情報処理装置において、上記ローカル操作制御手段 によって上記編集処理のための操作制御が行われている 場合であることを特徴とする請求項33に記載の情報処 理装置。 【請求項36】 所定の通信フォーマットによるデータバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報処理システムを形成する情報処理装置として、

データ記録装置としての他の情報処理装置に対して、このデータ記録装置が取り込んで記録可能なダウンロードデータを送信出力することのできるダウンロードデータ送信手段と、

上記ダウンロードデータの送信開始時には、ダウンロード開始要求コマンドを発生して送信出力し、上記ダウンロードデータの送信終了時には、ダウンロード終了要求コマンドを発生して送信出力する、ダウンロード開始/終了要求コマンド送信手段と、

上記ダウンロード開始要求コマンドを送信する以前の段階において、上記データ記録装置に対するリモート制御を当該情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上記データ記録装置に対して送信出力する保有要求コマンド送信手段とを、

備えていることを特徴とする情報処理装置。

【請求項37】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項36に記載の情報処理装置。

【請求項38】 上記ダウンロード終了要求コマンドを送信して以降の段階において、上記データ記録装置に対するリモート制御の保有の解除を要求する保有解除要求コマンドを発生して上記データ記録装置に対して送信出力する保有解除要求コマンド送信手段、

が設けられることを特徴とする請求項36に記載の情報 処理装置。

【請求項39】 上記データ記録装置においては、当該情報処理装置からのダウンロード開始要求コマンドに応答して、当該情報処理装置によるリモート制御の保有を受け付けるように構成されているものとしたうえで、

当該情報処理装置では、上記保有要求コマンド送信手段 による保有要求コマンドの送信は行わないように構成さ れていることを特徴とする請求項36に記載の情報処理 装置。

【請求項40】 上記データ記録装置から送信された、 当該情報処理装置によるリモート制御の保有要求を拒絶 することを示す拒絶レスポンスを受信することのできる 受信手段と、

上記受信手段により上記拒絶レスポンスを受信した場合 に、上記データ記録装置に対するリモート制御が不可で あることを提示する提示手段と、

が設けられることを特徴とする請求項36に記載の情報 処理装置。

【請求項41】 所定の通信フォーマットによるデータ バスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情 報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの 送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報 処理システムを形成する情報処理装置として、

上記データバスを介して送信されるデータを受信する受 信手段と、

上記受信手段により受信した各種コマンドに応答して所要の処理を実行することで、外部情報処理装置による当該情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理手段と、

外部情報処理装置である送信装置から送信されたダウン ロードデータを上記受信手段により受信し、所定の記録 媒体に記録することのできるデータ記録手段と、

上記データ記録手段に対する所定の操作項目についての 操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御 手段と.

上記送信装置が当該情報処理装置に対するリモート制御の保有を要求するために送信した保有要求コマンドを上記受信手段により受信したのに応答して設定すべき保有モードとして、上記送信装置によるリモート制御のみを許可し、他の外部情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理手段に対して設定を行う、第1の保有モード設定手段と、

上記送信装置が当該情報処理装置に対するリモート制御の保有を要求するために送信した保有要求コマンドを上記受信手段により受信したのに応答して設定すべき保有モードとして、上記ローカル操作制御手段により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするように設定を行う、第2の保有モード設定手段と、を備えて構成されることを特徴とする情報処理装置。

【請求項42】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項41に記載の情報処理装置。

【請求項43】 上記送信装置からは、ダウンロードデータの送信後において、当該情報処理装置に対するリモート制御の保有の解除を要求する制御コマンドである保有解除要求コマンド送信するものとしたうえで、

上記第1の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての外部情報処理装置によるリ モート制御を許可可能な状態に上記受信手段を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記受信手段により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、上記ロ ーカル操作制御手段により行われる全ての操作項目が有 効となるように設定することで保有モードを解除する、 ように構成されていることを特徴とする請求項41に記 載の情報処理装置。

【請求項44】 上記送信装置においては、上記保有要 求コマンドの送信は行わないものとされ、

上記第1の保有モード設定手段及び上記第2の保有モー

ド設定手段は、

上記送信装置から送信され、ダウンロードデータの送信 開始を告知するダウンロード開始要求コマンドを上記受 信手段により受信したのに応答して、上記保有モードを 設定するように構成されていることを特徴とする請求項 41に記載の情報処理装置。

【請求項45】 上記第1の保有モード設定手段は、

上記送信装置から送信されたダウンロードデータの送信終了を告知するダウンロード終了要求コマンドを上記受信手段により受信したのに応答して、データバスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記受信手段を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記送信装置から送信されたダウンロードデータの送信終了を告知するダウンロード終了要求コマンドを上記受信手段により受信したのに応答して、上記ローカル操作制御手段により行われる全ての操作項目が有効となるように設定することで保有モードを解除する、

ように構成されていることを特徴とする請求項41に記載の情報処理装置。

【請求項46】 上記データバス上におけるバスリセット発生を検出するバスリセット検出手段が設けられ、

上記バスリセット検出手段によりバスリセット発生が検 出された場合には、

上記第1の保有モード設定手段は、データバスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記受信手段を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定手段は、上記ローカル操作制 御手段により行われる全ての操作項目が有効となるよう に設定することで保有モードを解除する、

ことを特徴とする請求項41に記載の情報処理装置。

【請求項47】 上記受信手段により受信した上記保有要求コマンド又は保有要求に相当するコマンドに対する 応答として、当該情報処理装置における現在の動作状況では上記送信装置によるリモート制御の保有は禁止とされる場合には、リモート制御の保有を拒絶する拒絶レスポンスを上記送信装置に対して送信する、拒絶レスポンス送信手段、

を備えていることを特徴とする請求項41に記載の情報 処理装置。

【請求項48】 上記送信装置によるリモート制御の保 有が禁止とされる場合とは、

当該情報処理装置が、上記送信装置以外の他の外部情報 処理装置によってリモート制御が保有されている場合で あることを特徴とする請求項47に記載の情報処理装 置。

【請求項49】 上記送信装置によるリモート制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該情報処理装置において、上記ローカル操作制御手段 によって編集のための操作制御が行われている場合であ ることを特徴とする請求項47に記載の情報処理装置。

【請求項50】 所定の通信フォーマットによるデータ バスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの 送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報 処理システムにおける情報処理方法として、

上記情報処理システムは、少なくとも、第1の情報処理 装置と、所定の記録媒体に対応したデータの再生、又は データの記録、又は上記記録媒体に記録されたデータに 関する所定の編集処理を実行可能なデータ記録再生手段 を備えた第2の情報処理装置とを備えて成るものとされ たうえで、

上記第1の情報処理装置においては、

上記第2の情報処理装置内のデータ記録再生手段に対する所定の操作項目についてのリモート制御を行うための操作制御コマンドを、上記第2の情報処理装置に対して送信する操作情報送信処理と、

上記第2の情報処理装置に対するリモート制御を当該第 1の情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上記第2の情報処理装置に対して送 信出力する保有要求コマンド送信処理とを実行し、

上記第2の情報処理装置においては、

上記データバスを介して外部から送信されたデータを受信する受信処理と、

上記受信処理により受信した各種コマンドに応答して所要の処理を実行することで、他の情報処理装置による当該第2の情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理処理と、

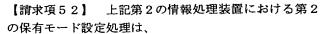
上記データ記録再生手段に対する所定の操作項目についての操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御処理と、

上記受信処理により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記第1の情報処理装置によるリモート制御のみを許可し、他の情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理処理に対して設定を行う、第1の保有モード設定処理と、

上記受信処理により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記ローカル操作制御処理により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするように、上記ローカル操作制御処理に対して設定を行う、第2の保有モード設定処理とを実行するように、

構成されることを特徴とする情報処理方法。

【請求項51】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項50に記載の情報処理方法。



記録再生の停止、記録媒体のイジェクト、又は再生に関連するとされる操作項目の少なくとも何れか1つの操作項目については有効とするようにして、上記ローカル操作制御処理に対して保有モードを設定することを特徴とする請求項50に記載の情報処理方法。

【請求項53】 上記第1の情報処理装置の保有要求コマンド送信処理は、

上記操作情報送信処理が動作可能に起動されると、上記 保有要求コマンドを送信するように構成されていること を特徴とする請求項50に記載の情報処理方法。

【請求項54】 上記第1の情報処理装置においては、 上記第2の情報処理装置に対するリモート制御の保有の 解除を要求する保有解除要求コマンドを発生して上記第 2の情報処理装置に対して送信出力する保有解除要求コ マンド送信処理が実行され、

上記第2の情報処理装置においては、

上記第1の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモー ト制御を許可可能な状態に上記応答処理処理を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、上記ローカル操作制御処理により行われる全ての操作項目が有 効となるように設定することで保有モードを解除する、 ことを特徴とする請求項50に記載の情報処理方法。

【請求項55】 上記保有解除要求コマンド送信処理 は、

上記操作情報送信処理の起動が終了されると、上記保有解除要求コマンドを送信するように構成されていることを特徴とする請求項54に記載の情報処理方法。

【請求項56】 上記第2の情報処理装置においては、 上記データバス上におけるバスリセット発生を検出する バスリセット検出処理を実行するものとされ、

上記バスリセット検出処理によりバスリセット発生が検 出された場合には、

上記第1の保有モード設定処理は、データバスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記応答処理処理を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記ローカル操作制 御処理により行われる全ての操作項目が有効となるよう に設定することで保有モードを解除する、

ことを特徴とする請求項50に記載の情報処理方法。

【請求項57】 上記第2の情報処理装置は、

上記受信処理により受信した上記保有要求コマンドに対する応答として、当該第2の情報処理装置における現在の動作状況では上記第1の情報処理装置によるリモート

制御の保有は禁止とされる場合には、リモート制御の保有を拒絶する拒絶レスポンスを上記第1の情報処理装置に対して送信する、拒絶レスポンス送信処理を実行するように構成されていること特徴とする請求項50に記載の情報処理方法。

【請求項58】 上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該第2の情報処理装置が、上記第1の情報処理装置以外の他の情報処理装置によってリモート制御が保有されている場合であることを特徴とする請求項57に記載の情報処理方法。

【請求項59】 上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該第2の情報処理装置において、上記ローカル操作制御処理によって上記編集処理のための操作制御が行われている場合であることを特徴とする請求項57に記載の情報処理方法。

【請求項60】 上記第1の情報処理装置は、

上記第2の処理装置から送信された、当該第1の情報処理装置によるリモート制御の保有要求を拒絶することを示す拒絶レスポンスを受信することのできる受信処理と、

上記受信処理により上記拒絶レスポンスを受信した場合 に、上記第2の情報処理装置に対するリモート制御が不 可であることを提示する提示処理と、

が実行されることを特徴とする請求項50に記載の情報 処理方法。

【請求項61】 所定の通信フォーマットによるデータ バスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの 送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報 処理システムにおける情報処理方法として、

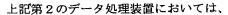
上記情報処理システムは、少なくとも、第1の情報処理 装置と第2の情報処理装置が備えられて成るものとされ たうえで、

上記第1の情報処理装置においては、

上記第2の情報処理装置がダウンロード可能されるダウンロードデータを送信出力することのできるダウンロードデータ送信処理と、

上記ダウンロードデータの送信開始時には、ダウンロード開始要求コマンドを発生して送信出力し、上記ダウンロードデータの送信終了時には、ダウンロード終了要求コマンドを発生して送信出力する、ダウンロード開始/終了要求コマンド送信処理と、

上記ダウンロード開始要求コマンドを送信する以前の段階において、上記第2の情報処理装置に対するリモート制御を当該第1の情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上記第2の情報処理装置に対して送信出力する保有要求コマンド送信処理と実行し、



上記データバスを介して送信されるデータを受信する受 信処理と、

上記受信処理により受信した上記ダウンロードデータを 所定の記録媒体に記録することのできるデータ記録処理 と、

上記受信処理により受信した各種コマンドに応答して所 要の処理を実行することで、他の情報処理装置による当 該第2の情報処理装置に対するリモート制御を可能とす る応答処理処理と、

上記データ記録再生処理に対する所定の操作項目についての操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御処理と、

上記受信処理により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記第1の情報処理装置によるリモート制御のみを許可し、他の情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理処理に対して設定を行う、第1の保有モード設定処理と、

上記受信処理により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記ローカル操作制御処理により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするように、上記ローカル操作制御処理に対して設定を行う、第2の保有モード設定処理とを実行するように、

構成されることを特徴とする情報処理方法。

【請求項62】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項61に記載の情報処理方法。

【請求項63】 上記第1の情報処理装置においては、 上記ダウンロード終了要求コマンドを送信して以降の段階において、上記第2の情報処理装置に対するリモート制御の保有の解除を要求する保有解除要求コマンドを発生して上記第2の情報処理装置に対して送信出力する保有解除要求コマンド送信処理が実行され、

上記第2の情報処理装置においては、

上記第1の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモー ト制御を許可可能な状態に上記応答処理処理を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、上記ロ ーカル操作制御処理により行われる全ての操作項目が有 効となるように設定することで保有モードを解除する、 ように構成されていることを特徴とする請求項61に記 載の情報処理方法。

【請求項64】 上記第1の情報処理装置においては、 上記保有要求コマンド送信処理による保有要求コマンド の送信は行わないものとされ、

上記第2の情報処理装置においては、

上記第1の保有モード設定処理及び上記第2の保有モード設定処理は、

上記受信処理により受信した上記第2の情報処理装置からのダウンロード開始要求コマンドに応答して、上記保有モードを設定するように構成されていることを特徴とする請求項61に記載の情報処理方法。

【請求項65】 上記第2の情報処理装置においては、 上記受信処理により受信した上記第1の情報処理装置か らのダウンロード終了要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモー ト制御を許可可能な状態に上記応答処理処理を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記第1の情報処理装置からのダウンロード終 了要求コマンドに応答して、上記ローカル操作制御処理 により行われる全ての操作項目が有効となるように設定 することで保有モードを解除する、

ように構成されていることを特徴とする請求項61に記載の情報処理方法。

【請求項66】 上記第2の情報処理装置においては、 上記データバス上におけるバスリセット発生を検出する バスリセット検出処理が実行され、

上記バスリセット検出処理によりバスリセット発生が検 出された場合には、

上記第1の保有モード設定処理は、データバスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記応答処理処理を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記ローカル操作制 御処理により行われる全ての操作項目が有効となるよう に設定することで保有モードを解除する、

ことを特徴とする請求項61に記載の情報処理方法。

【請求項67】 上記第2の情報処理装置は、

上記受信処理により受信した上記保有要求コマンド又は 上記ダウンロード開始要求コマンドに対する応答とし て、当該第2の情報処理装置における現在の動作状況で は上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有は 禁止とされる場合には、リモート制御の保有を拒絶する 拒絶レスポンスを上記第1の情報処理装置に対して送信 する、拒絶レスポンス送信処理を実行する、

ように構成されていることを特徴とする請求項61に記載の情報処理方法。

【請求項68】 上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該第2の情報処理装置が、上記第1の情報処理装置以外の他の情報処理装置によってリモート制御が保有されている場合であることを特徴とする請求項67に記載の情報処理方法。



【請求項69】 上記第1の情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる場合とは、

当該第2の情報処理装置において、上記ローカル操作制 御処理によって編集のための操作制御が行われている場 合であることを特徴とする請求項67に記載の情報処理 方法。

【請求項70】 上記第1の情報処理装置は、

上記第2の処理装置から送信された、当該第1の情報処理装置によるリモート制御の保有要求を拒絶することを示す拒絶レスポンスを受信することのできる受信処理と、

上記受信処理により上記拒絶レスポンスを受信した場合 に、上記第2の情報処理装置に対するリモート制御が不 可であることを提示する提示処理と、

が実行されることを特徴とする請求項61に記載の情報 処理方法。

【請求項71】 所定の通信フォーマットによるデータバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報処理システムを形成する情報処理装置に適用される情報処理方法として、

所定の記録媒体に対応したデータの再生、又は記録、又は上記記録媒体に記録されたデータに関する所定の編集 処理を実行可能な他の情報処理装置としてのデータ記録 再生装置に対する所定の操作項目についてのリモート制 御を行うための操作制御コマンドを送信することのでき る操作情報送信処理と、

上記データ記録再生装置に対するリモート制御を当該情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上記データ記録再生装置に対して送信出力する保有要求コマンド送信処理と、

を実行することを特徴とする情報処理方法。

【請求項72】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項71に記載の情報処理方法。

【請求項73】 上記保有要求コマンド送信処理は、

上記操作情報送信処理が動作可能に起動されると、上記 保有要求コマンドを送信するように構成されていること を特徴とする請求項71記載の情報処理方法。

【請求項74】 上記データ記録再生装置に対するリモート制御の保有の解除を要求するための保有解除要求コマンドを発生して上記データ記録再生装置に対して送信出力する、保有解除要求コマンド送信処理、

を実行することを特徴とする請求項71に記載の情報処理方法。

【請求項75】 上記保有解除要求コマンド送信処理 は、

上記操作情報送信処理の起動が終了されると、上記保有 解除要求コマンドを送信するように構成されていること を特徴とする請求項74に記載の情報処理方法。

【請求項76】上記データ記録再生装置から送信された、当該情報処理装置によるリモート制御の保有要求を 拒絶することを示す拒絶レスポンスを受信することので きる受信処理と、

上記受信処理により上記拒絶レスポンスを受信した場合 に、上記データ記録再生装置に対するリモート制御が不 可であることを提示する提示処理と、

が設けられることを特徴とする請求項71に記載の情報 処理方法。

【請求項77】 所定の通信フォーマットによるデータ バスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの 送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報 処理システムを形成する情報処理装置に適用される情報 処理方法として、

所定の記録媒体に対応したデータの再生、又は記録、又は上記記録媒体に記録されたデータに関する所定の編集 処理を実行するデータ記録再生処理と、

上記データ記録再生処理に対する所定の操作項目についての操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御処理と、

上記データバスを介して外部から送信されたデータを受信する受信処理と、

上記受信処理により受信した各種コマンドに応答して所要の処理を実行することで、外部情報処理装置による当該情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理処理と、

データ記録再生処理に対する所定の操作項目についての 操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御 処理と、

上記受信処理により受信した、当該情報処理装置に対するリモート制御の保有を要求するための保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記保有要求コマンドを送信した外部情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理処理に対して設定を行う、第1の保有モード設定処理と、

上記受信処理により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、上記ローカル操作制御処理により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするように、上記ローカル操作制御処理に対して設定を行う、第2の保有モード設定処理と、

を実行することを特徴とする情報処理方法。

【請求項78】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項77に記載の情報処理方法。

【請求項79】 上記第2の保有モード設定処理は、

記録再生の停止、記録媒体のイジェクト、又は再生に関連するとされる操作項目の少なくとも何れか1つの操作項目については有効とするようにして、上記ローカル操作制御処理に対して保有モードを設定することを特徴とする請求項77に記載の情報処理方法。

【請求項80】 現在当該情報処理装置に対するリモート制御を保有している外部情報処理装置から送信された リモート制御の保有を解除するための保有解除要求コマンドを上記受信処理により受信した場合には、

上記第1の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモー ト制御を許可可能な状態に上記応答処理処理を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、上記ローカル操作制御処理により行われる全ての操作項目が有 効となるように設定することで保有モードを解除する、 ことを特徴とする請求項77に記載の情報処理方法。

【請求項81】 上記データバス上におけるバスリセット発生を検出するバスリセット検出処理が実行され、 上記バスリセット検出処理によりバスリセット発生が検 出された場合には、

上記第1の保有モード設定処理は、データバスに接続された他の全ての外部情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記応答処理処理を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記ローカル操作制 御処理により行われる全ての操作項目が有効となるよう に設定することで保有モードを解除する、

ことを特徴とする請求項77に記載の情報処理方法。

【請求項82】 上記受信処理により受信した上記保有要求コマンドに対する応答として、当該情報処理装置における現在の動作状況では上記保有要求コマンドを送信した外部情報処理装置によるリモート制御の保有は禁止とされる場合には、リモート制御の保有を拒絶する拒絶レスポンスを、上記保有要求コマンドを送信した外部情報処理装置に対して送信する、拒絶レスポンス送信処理、

を実行することを特徴とする請求項77に記載の情報処理方法。

【請求項83】 上記保有要求コマンドを送信した外部 情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる 場合とは、

当該情報処理装置が、上記保有要求コマンドを送信した 外部処理装置以外の他の情報処理装置によってリモート 制御が保有されている場合であることを特徴とする請求 項82に記載の情報処理方法。

【請求項84】 上記保有要求コマンドを送信した外部 情報処理装置によるリモート制御の保有が禁止とされる 場合とは、

当該情報処理装置において、上記ローカル操作制御処理 によって上記編集処理のための操作制御が行われている 場合であることを特徴とする請求項82に記載の情報処理方法。

【請求項85】 所定の通信フォーマットによるデータバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報処理システムを形成する情報処理装置に適用される情報処理方法として、

データ記録装置としての他の情報処理装置に対して、このデータ記録装置が取り込んで記録可能なダウンロード データを送信出力することのできるダウンロードデータ 送信処理と、

上記ダウンロードデータの送信開始時には、ダウンロード開始要求コマンドを発生して送信出力し、上記ダウンロードデータの送信終了時には、ダウンロード終了要求コマンドを発生して送信出力する、ダウンロード開始/終了要求コマンド送信処理と、

上記ダウンロード開始要求コマンドを送信する以前の段階において、上記データ記録装置に対するリモート制御を当該情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上記データ記録装置に対して送信出力する保有要求コマンド送信処理とを、

実行することを特徴とする情報処理方法。

【請求項86】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項85に記載の情報処理方法。

【請求項87】 上記ダウンロード終了要求コマンドを 送信して以降の段階において、上記データ記録装置に対 するリモート制御の保有の解除を要求する保有解除要求 コマンドを発生して上記データ記録装置に対して送信出 力する保有解除要求コマンド送信処理、

を実行することを特徴とする請求項85に記載の情報処理方法。

【請求項88】 上記データ記録装置においては、当該情報処理装置からのダウンロード開始要求コマンドに応答して、当該情報処理装置によるリモート制御の保有を受け付けるように構成されているものとしたうえで、

当該情報処理装置では、上記保有要求コマンド送信処理 による保有要求コマンドの送信は行わないように構成さ れていることを特徴とする請求項85に記載の情報処理 方法。

【請求項89】 上記データ記録装置から送信された、 当該情報処理装置によるリモート制御の保有要求を拒絶 することを示す拒絶レスポンスを受信することのできる 受信処理と、

上記受信処理により上記拒絶レスポンスを受信した場合に、上記データ記録装置に対するリモート制御が不可で

あることを提示する提示処理と、

を実行することを特徴とする請求項85に記載の情報処理方法。

【請求項90】 所定の通信フォーマットによるデータ バスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情 報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの 送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報 処理システムを形成する情報処理装置に適用される情報 処理方法として、

上記データバスを介して送信されるデータを受信する受信
信処理と、

上記受信処理により受信した各種コマンドに応答して所要の処理を実行することで、外部情報処理装置による当該情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理処理と、

外部情報処理装置である送信装置から送信されたダウン ロードデータを上記受信処理により受信し、所定の記録 媒体に記録することのできるデータ記録処理と、

上記データ記録処理に対する所定の操作項目についての 操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御 処理と

上記送信装置が当該情報処理装置に対するリモート制御の保有を要求するために送信した保有要求コマンドを上記受信処理により受信したのに応答して設定すべき保有モードとして、上記送信装置によるリモート制御のみを許可し、他の外部情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理処理に対して設定を行う、第1の保有モード設定処理と、

上記送信装置が当該情報処理装置に対するリモート制御の保有を要求するために送信した保有要求コマンドを上記受信処理により受信したのに応答して設定すべき保有モードとして、上記ローカル操作制御処理により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするように設定を行う、第2の保有モード設定処理と、を実行することを特徴とする情報処理方法。

【請求項91】 上記所定の通信フォーマットによるデータバスは、IEEE1394バスであることを特徴とする請求項90に記載の情報処理方法。

【請求項92】 上記送信装置からは、ダウンロードデータの送信後において、当該情報処理装置に対するリモート制御の保有の解除を要求する制御コマンドである保有解除要求コマンド送信するものとしたうえで、

上記第1の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、データ バスに接続された他の全ての外部情報処理装置によるリ モート制御を許可可能な状態に上記受信処理を設定する ことで保有モードを解除し、

上記第 2 の保有モード設定処理は、上記受信処理により 受信した上記保有解除要求コマンドに応答して、上記ロ ーカル操作制御処理により行われる全ての操作項目が有効となるように設定することで保有モードを解除する、ように構成されていることを特徴とする請求項90に記載の情報処理方法。

【請求項93】 上記送信装置においては、上記保有要 求コマンドの送信は行わないものとされ、

上記第1の保有モード設定処理及び上記第2の保有モード設定処理は、

上記送信装置から送信され、ダウンロードデータの送信 開始を告知するダウンロード開始要求コマンドを上記受 信処理により受信したのに応答して、上記保有モードを 設定するように構成されていることを特徴とする請求項 90に記載の情報処理方法。

【請求項94】 上記第1の保有モード設定処理は、

上記送信装置から送信されたダウンロードデータの送信 終了を告知するダウンロード終了要求コマンドを上記受 信処理により受信したのに応答して、データバスに接続 された他の全ての情報処理装置によるリモート制御を許 可可能な状態に上記受信処理を設定することで保有モー ドを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記送信装置から送信されたダウンロードデータの送信終了を告知するダウンロード終了要求コマンドを上記受信処理により受信したのに応答して、上記ローカル操作制御処理により行われる全ての操作項目が有効となるように設定することで保有モードを解除する、

ように構成されていることを特徴とする請求項90に記載の情報処理方法。

【請求項95】 上記データバス上におけるバスリセット発生を検出するバスリセット検出処理が実行され、

上記バスリセット検出処理によりバスリセット発生が検 出された場合には、

上記第1の保有モード設定処理は、データバスに接続された他の全ての情報処理装置によるリモート制御を許可可能な状態に上記受信処理を設定することで保有モードを解除し、

上記第2の保有モード設定処理は、上記ローカル操作制 御処理により行われる全ての操作項目が有効となるよう に設定することで保有モードを解除する、

ことを特徴とする請求項90に記載の情報処理方法。

【請求項96】 上記受信処理により受信した上記保有要求コマンド又は保有要求に相当するコマンドに対する 応答として、当該情報処理装置における現在の動作状況では上記送信装置によるリモート制御の保有は禁止とされる場合には、リモート制御の保有を拒絶する拒絶レスポンスを上記送信装置に対して送信する、拒絶レスポンス送信処理、

を備えていることを特徴とする請求項90に記載の情報 処理方法。

【請求項97】 上記送信装置によるリモート制御の保

有が禁止とされる場合とは、

当該情報処理装置が、上記送信装置以外の他の外部情報 処理装置によってリモート制御が保有されている場合で あることを特徴とする請求項96に記載の情報処理方 法。

【請求項98】 上記送信装置によるリモート制御の保 有が禁止とされる場合とは、

当該情報処理装置において、上記ローカル操作制御処理 によって編集のための操作制御が行われている場合であ ることを特徴とする請求項96に記載の情報処理方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、所定のデータ通信フォーマットに依るデータインターフェイスを介してデータの送受信を行う、情報伝送方法、情報処理方法、情報伝送システム、及びデータ処理装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】音楽等を記録/再生することのできる記録装置/再生装置として、音声信号をデジタル信号で記録する光磁気ディスク、或は磁気テープ等を記録媒体とした記録装置/再生装置が知られている。このような記録再生装置として、光磁気ディスクに対応したミニディスク記録再生装置が知られている。例えば、ミニディスクの場合には、ディスク上でユーザーが録音を行なった領域(データ記録可能な未記録領域)を管理するために、音楽等の主データとは別に、ユーザーTOC(以下UーTOCという)という管理情報が記録されている。そして記録装置はこのUーTOCを参照しながら録音を行なう領域を判別し、また再生装置はUーTOCを参照して再生すべき領域を判別している。

【0003】つまり、U-TOCには録音された各楽曲 等がトラックというデータ単位で管理され、そのスター トアドレス、エンドアドレス等が記される。また何も録 音されていない未記録領域(フリーエリア)については データ記録可能領域として、そのスタートアドレス、エ ンドアドレス等が記される。さらに、このようなU-T OCによりディスク上の領域が管理されることで、U一 TOCを更新するのみで、音楽等の記録データの1単位 であるトラックの分割(ディバイド)、連結(コンバイ ン)、移動(ムーブ:トラックナンバの変更)、消去 (イレーズ) 等の編集処理が容易でしかも迅速に実行で きることになる。また、U-TOCにおいては、そのデ ィスクのタイトル(ディスクネーム)や記録されている 楽曲などの各プログラムについて曲名(トラックネー ム)などを文字情報として記録しておくことのできる領 域も設定されている。このため、ユーザの操作によっ て、上記ディスクネームやトラックネームを入力すると 要った編集作業も行えるようになっている。なお、本明 細書では「プログラム」とは、ディスクに記録される主 データとしての楽曲などの音声データ等の単位の意味で 用い、例えば1曲分の音声データが1つのプログラムと なる。また「プログラム」と同義で「トラック」という 言葉も用いる。また、本明細書においてはシンボルや記 号等も文字として含まれるものとする。

【0004】また、近年においては、デジタル衛星放送の普及が進んでいる。デジタル衛星放送は、例えば既存のアナログ放送と比較してノイズやフェージングに強く、高品質の信号を伝送することが可能である。また、周波数利用効率が向上され、多チャンネル化も図ることが可能になる。具体的には、デジタル衛星放送であれば1つの衛星で数百チャンネルを確保することも可能である。このようなデジタル衛星放送では、スポーツ、映画、音楽、ニュースなどの専門チャンネルが多数用意されており、これらの専門チャンネルでは、それぞれの専門のコンテンツに応じたプログラムが放送されている。

【0005】そして、上記のようなデジタル衛星放送システムを利用して、ユーザが楽曲等の音声データをダウンロードできるようにしたり、いわゆるテレビショッピングとして、例えばユーザが放送画面を見ながら何らかの商品についての購買契約を結べるようにしたりすることが提案されている。つまりは、デジタル衛星放送システムとして、通常の放送内容と並行したデータサービス放送を行うものである。

【0006】一例として、楽曲データのダウンロードで あれば、放送側においては、放送番組と並行して、楽曲 データ、及びこの楽曲データに付随するアルバムジャケ ット的な画像データや、ライナーノーツ(楽曲やアーテ ィスト等に関する文章)等のテキストデータを多重化し て放送するようにする。また、これら楽曲データ及び付 随情報のダウンロードに際しては、GUI (Graphical U ser Interface) 画面 (即ちダウンロード用の操作画面で ある)を表示させることでインタラクティブな操作をユ ーザに行わせるようにされるが、このGUI画面出力の ためのデータも多重化して放送するようにされる。そし て、受信装置を所有しているユーザ側では、所望のチャ ンネルを選局している状態で、受信装置に対する所定の 操作によって楽曲データをダウンロードするためのGU I 画面を表示出力させるようにする。そして、この表示 された操作画面に対してユーザが操作を行うことで、例 えば受信装置に接続したデジタルオーディオ機器に対し てデータを供給し、これが録音されるようにするもので ある。

【0007】更に、近年においては、各種デジタルAV (Audio Visual)機器やパーソナルコンピュータ装置等の電子機器を、例えば I E E E (Institute of Electrical Engineers) 1394等のデジタルデータインターフェイス規格に従ったデータバスを介して相互に接続することで、機器間でデータを送受信できるようにしたデータ

伝送システムが提案されてきている。

【0008】ここまで説明してきた技術を背景とする と、例えば、デジタル衛星放送により、上記したミニデ ィス記録再生装置に対応するオーディオデータ等をダウ ンロードデータとして放送し、ユーザ側では、デジタル 衛星放送受信装置により受信したダウンロードデータを データバスを介してミニディスクプレーヤによりミニデ ィスクに記録を行うことが出来るようにしたAVシステ ムを提供することが考えられる。また、このようなAV システムでは、いわゆるリモート制御も可能となる。例 えば、データバスを介してミニディスク記録再生装置と パーソナルコンピュータが接続されているとして、先に 説明したミニディスク記録再生装置における編集処理を パーソナルコンピュータ装置側での操作によって行うと いったことも可能となる。例えば、IEEE1394等 のデジタルデータインターフェイスの規格においては、 リモート制御を行う機器をコントローラといい、リモー ト制御が行われる機器をターゲットともいう。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】ここで、例えば上記の ようにして、データインターフェイスによって接続され る構築されるAVシステム間でリモート制御を行う場 合、例えば、1つのターゲットに対して複数のコントロ ーラがリモート制御可能であったり、或いはターゲット としての機器におけるローカルキー(例えばターゲット としての機器本体に設けられた操作キー)の操作が有効 とされていると、コントローラとターゲットとの処理状 況や、処理結果等について不整合が生じやすくなる。こ のような不整合を解決するのには、例えば、コントロー ラとターゲットとで、何らかの不整合が生じる可能性が あるような状態が発生したときには、その状態を相手側 の機器に通知し、通知された機器側では、その通知内容 に応じた処理が行われるように構成することになる。但 し、このような構成を採るとすると、例えばコントロー ラとターゲットとで不整合となる状態が頻発するような 状況にも対応して、非常に複雑な制御を行うようにプロ グラム等の構築を行わねばならない。従って、コントロ ーラもターゲットも共に、その設計としては非常に難し いものとなって現実的ではない。

【0010】そこで本発明は上記した課題を考慮して、コントローラとターゲット間における不整合の状態の発生を回避することを目的とする。また、これを実現するのにあたり、コントローラ及びターゲットについては出来るだけ簡単な構成が採られるようにすることを目的とする。

[0011]

【課題を解決するための手段】そこで、本発明は上記した課題を解決するため、所定の通信フォーマットによる データバスを介して複数の情報処理装置を接続すること で、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマ ンドの送信により実現されるリモート制御が可能とされ る情報処理システムとして、少なくとも、第1の情報処 理装置と、所定の記録媒体に対応したデータの再生、又 はデータの記録、又は上記記録媒体に記録されたデータ に関する所定の編集処理を実行可能なデータ記録再生手 段を備えた第2の情報処理装置を備えて構成する。そし て、第1の情報処理装置は、第2の情報処理装置内のデ ータ記録再生手段に対する所定の操作項目についてのリ モート制御を行うための操作制御コマンドを、上記第2 の情報処理装置に対して送信することのできる操作情報 送信手段と、第2の情報処理装置に対するリモート制御 を当該第1の情報処理装置が保有することを要求する保 有要求コマンドを発生して、第2の情報処理装置に対し て送信出力する保有要求コマンド送信手段とを設ける。 また、第2の情報処理装置は、データバスを介して外部 から送信されたデータを受信する受信手段と、受信手段 により受信した各種コマンドに応答して所要の処理を実 行することで、他の情報処理装置による当該第2の情報 処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理手 段と、データ記録再生手段に対する所定の操作項目につ いての操作制御をローカルにより行うためのローカル操 作制御手段と、受信手段により受信した保有要求コマン ドに応答して設定すべき保有モードとして、上記第1の 情報処理装置によるリモート制御のみを許可し、他の情 報処理装置によるリモート制御については禁止するよう に応答処理手段に対して設定を行う第1の保有モード設 定手段と、上記ローカル操作制御手段により行われる操 作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効 とされた操作項目以外の操作項目については無効とする ように、上記ローカル操作制御手段に対して設定を行 う、第2の保有モード設定手段とを設けることとした。 【0012】また、所定の通信フォーマットによるデー タバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、 情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンド の送信により実現されるリモート制御が可能とされる情 報処理システムとして、少なくとも、第1の情報処理装 置と第2の情報処理装置が備えるものとする。そして、 第1の情報処理装置は、第2の情報処理装置がダウンロ ード可能されるダウンロードデータを送信出力すること のできるダウンロードデータ送信手段と、ダウンロード データの送信開始時には、ダウンロード開始要求コマン ドを発生して送信出力し、上記ダウンロードデータの送 信終了時には、ダウンロード終了要求コマンドを発生し て送信出力する、ダウンロード開始/終了要求コマンド 送信手段と、ダウンロード開始要求コマンドを送信する 以前の段階において、第2の情報処理装置に対するリモ ート制御を当該第1の情報処理装置が保有することを要 求する保有要求コマンドを発生して、第2の情報処理装 置に対して送信出力する保有要求コマンド送信手段とを

設けることとした。また第2のデータ処理装置は、デー

タバスを介して送信されるデータを受信する受信手段 と、受信手段により受信した上記ダウンロードデータを 所定の記録媒体に記録することのできるデータ記録手段 と、受信手段により受信した各種コマンドに応答して所 要の処理を実行することで、他の情報処理装置による当 該第2の情報処理装置に対するリモート制御を可能とす る応答処理手段と、データ記録再生手段に対する所定の 操作項目についての操作制御をローカルにより行うため のローカル操作制御手段と、受信手段により受信した保 有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとし て、第1の情報処理装置によるリモート制御のみを許可 し、他の情報処理装置によるリモート制御については禁 止するように応答処理手段に対して設定を行う第1の保 有モード設定手段と、ローカル操作制御手段により行わ れる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、こ の有効とされた操作項目以外の操作項目については無効 とするように、ローカル操作制御手段に対して設定を行 う第2の保有モード設定手段とを設けることとした。

【0013】また、所定の通信フォーマットによるデータバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの送信により実現されるリモート制御が可能とされる情報処理システムを形成する情報処理装置として、所定の記録媒体に対応したデータの再生、又は記録、又は上記記録媒体に記録されたデータに関する所定の編集処理を実行可能な他の情報処理装置としてのデータ記録再生装置に対する所定の操作項目についてのリモート制御を行うための操作制御コマンドを送信することのできる操作情報送信手段と、データ記録再生装置に対するリモート制御を当該情報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを発生して、データ記録再生装置に対て構成することとした。

【0014】また、所定の通信フォーマットによるデー タバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、 情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンド の送信により実現されるリモート制御が可能とされる情 報処理システムを形成する情報処理装置として、所定の 記録媒体に対応したデータの再生、又は記録、又は上記 記録媒体に記録されたデータに関する所定の編集処理を 実行可能なデータ記録再生手段と、データ記録再生手段 に対する所定の操作項目についての操作制御をローカル により行うためのローカル操作制御手段と、データバス を介して外部から送信されたデータを受信する受信手段 と、受信手段により受信した各種コマンドに応答して所 要の処理を実行することで、外部情報処理装置による当 該情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答 処理手段と、データ記録再生手段に対する所定の操作項 目についての操作制御をローカルにより行うためのロー カル操作制御手段と、受信手段により受信した、当該情 報処理装置に対するリモート制御の保有を要求するための保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、保有要求コマンドを送信した外部情報処理装置によるリモート制御のみを許可し、他の外部情報処理装置によるリモート制御については禁止するように上記応答処理手段に対して設定を行う第1の保有モード設定手段と、受信手段により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、ローカル操作制御手段により行われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作項目については無効とするようにローカル操作制御手段に対して設定を行う第2の保有モード設定手段とを備えて構成することとした。

【0015】また、所定の通信フォーマットによるデー タバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、 情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンド の送信により実現されるリモート制御が可能とされる情 報処理システムを形成する情報処理装置として、データ 記録装置としての他の情報処理装置に対して、このデー タ記録装置が取り込んで記録可能なダウンロードデータ を送信出力することのできるダウンロードデータ送信手 段と、ダウンロードデータの送信開始時には、ダウンロ ード開始要求コマンドを発生して送信出力し、ダウンロ ードデータの送信終了時には、ダウンロード終了要求コ マンドを発生して送信出力する、ダウンロード開始/終 了要求コマンド送信手段と、ダウンロード開始要求コマ ンドを送信する以前の段階において、上記データ記録装 置に対するリモート制御を当該情報処理装置が保有する ことを要求する保有要求コマンドを発生して、上記デー タ記録装置に対して送信出力する保有要求コマンド送信 手段とを備えて構成することとした。

【0016】また、所定の通信フォーマットによるデー タバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、 情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンド の送信により実現されるリモート制御が可能とされる情 報処理システムを形成する情報処理装置として、データ バスを介して送信されるデータを受信する受信手段と、 受信手段により受信した各種コマンドに応答して所要の 処理を実行することで、外部情報処理装置による当該情 報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答処理 手段と、外部情報処理装置である送信装置から送信され たダウンロードデータを上記受信手段により受信し、所 定の記録媒体に記録することのできるデータ記録手段 と、データ記録手段に対する所定の操作項目についての 操作制御をローカルにより行うためのローカル操作制御 手段と、送信装置が当該情報処理装置に対するリモート 制御の保有を要求するために送信した保有要求コマンド を上記受信手段により受信したのに応答して設定すべき 保有モードとして、送信装置によるリモート制御のみを 許可し、他の外部情報処理装置によるリモート制御につ

いでは禁止するように上記応答処理手段に対して設定を 行う第1の保有モード設定手段と、送信装置が当該情報 処理装置に対するリモート制御の保有を要求するために 送信した保有要求コマンドを受信手段により受信したの に応答して設定すべき保有モードとして、ローカル操作 制御手段により行われる操作項目のうち、所定の操作項 目を有効として、この有効とされた操作項目以外の操作 項目については無効とするように設定を行う第2の保有 モード設定手段とを備えて構成することとした。

【0017】また、所定の通信フォーマットによるデー タバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、 情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンド の送信により実現されるリモート制御が可能とされる情 報処理システムにおける情報処理方法として、この情報 処理システムは、少なくとも、第1の情報処理装置と、 所定の記録媒体に対応したデータの再生、又はデータの 記録、又は上記記録媒体に記録されたデータに関する所 定の編集処理を実行可能なデータ記録再生手段を備えた 第2の情報処理装置とを備えて成るものとする。そして 第1の情報処理装置においては、第2の情報処理装置内 のデータ記録再生手段に対する所定の操作項目について のリモート制御を行うための操作制御コマンドを第2の 情報処理装置に対して送信する操作情報送信処理と、第 2の情報処理装置に対するリモート制御を当該第1の情 報処理装置が保有することを要求する保有要求コマンド を発生して第2の情報処理装置に対して送信出力する保 有要求コマンド送信処理とを実行するものとする。ま た、第2の情報処理装置においては、データバスを介し て外部から送信されたデータを受信する受信処理と、受 信処理により受信した各種コマンドに応答して所要の処 理を実行することで、他の情報処理装置による当該第2 の情報処理装置に対するリモート制御を可能とする応答 処理処理と、データ記録再生手段に対する所定の操作項 目についての操作制御をローカルにより行うためのロー カル操作制御処理と、受信処理により受信した上記保有 要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、 第1の情報処理装置によるリモート制御のみを許可し、 他の情報処理装置によるリモート制御については禁止す るように上記応答処理処理に対して設定を行う第1の保 有モード設定処理と、受信処理により受信した上記保有 要求コマンドに応答して設定すべき保有モードとして、 ローカル操作制御処理により行われる操作項目のうち、 所定の操作項目を有効として、この有効とされた操作項 目以外の操作項目については無効とするようにローカル 操作制御処理に対して設定を行う第2の保有モード設定 処理とを実行するように構成する。

【0018】また、所定の通信フォーマットによるデータバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの送信により実現されるリモート制御が可能とされる情

報処理システムにおける情報処理方法として、この情報 処理システムは、少なくとも、第1の情報処理装置と第 2の情報処理装置が備えられて成るものとする。そして 第1の情報処理装置においては、第2の情報処理装置が ダウンロード可能されるダウンロードデータを送信出力 することのできるダウンロードデータ送信処理と、ダウ ンロードデータの送信開始時には、ダウンロード開始要 求コマンドを発生して送信出力し、上記ダウンロードデ ータの送信終了時には、ダウンロード終了要求コマンド を発生して送信出力する、ダウンロード開始/終了要求 コマンド送信処理と、ダウンロード開始要求コマンドを 送信する以前の段階において第2の情報処理装置に対す るリモート制御を当該第1の情報処理装置が保有するこ とを要求する保有要求コマンドを発生して、上記第2の 情報処理装置に対して送信出力する保有要求コマンド送 信処理と実行するものとする。また、第2のデータ処理 装置においては、データバスを介して送信されるデータ を受信する受信処理と、受信処理により受信した上記ダ ウンロードデータを所定の記録媒体に記録することので きるデータ記録処理と、受信処理により受信した各種コ マンドに応答して所要の処理を実行することで、他の情 報処理装置による当該第2の情報処理装置に対するリモ ート制御を可能とする応答処理処理と、データ記録再生 処理に対する所定の操作項目についての操作制御をロー カルにより行うためのローカル操作制御処理と、受信処 理により受信した上記保有要求コマンドに応答して設定 すべき保有モードとして第1の情報処理装置によるリモ ート制御のみを許可し、他の情報処理装置によるリモー ト制御については禁止するように上記応答処理処理に対 して設定を行う第1の保有モード設定処理と、受信処理 により受信した保有要求コマンドに応答して設定すべき 保有モードとして、ローカル操作制御処理により行われ る操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、この 有効とされた操作項目以外の操作項目については無効と するようにローカル操作制御処理に対して設定を行う第 2の保有モード設定処理とを実行するように構成する。 【0019】また、所定の通信フォーマットによるデー タバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、 情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンド の送信により実現されるリモート制御が可能とされる情 報処理システムを形成する情報処理装置に適用される情 報処理方法として、所定の記録媒体に対応したデータの 再生、又は記録、又は上記記録媒体に記録されたデータ に関する所定の編集処理を実行可能な他の情報処理装置 としてのデータ記録再生装置に対する所定の操作項目に ついてのリモート制御を行うための操作制御コマンドを 送信することのできる操作情報送信処理と、データ記録 再生装置に対するリモート制御を当該情報処理装置が保 有することを要求する保有要求コマンドを発生して、上

記データ記録再生装置に対して送信出力する保有要求コ

マンド送信処理とを実行するように構成する。

【0020】また、所定の通信フォーマットによるデー タバスを介して複数の情報処理装置を接続することで、 情報処理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンド の送信により実現されるリモート制御が可能とされる情 報処理システムを形成する情報処理装置に適用される情 報処理方法として、所定の記録媒体に対応したデータの 再生、又は記録、又は上記記録媒体に記録されたデータ に関する所定の編集処理を実行するデータ記録再生処理 と、データ記録再生処理に対する所定の操作項目につい ての操作制御をローカルにより行うためのローカル操作 制御処理と、データバスを介して外部から送信されたデ ータを受信する受信処理と、受信処理により受信した各 種コマンドに応答して所要の処理を実行することで外部 情報処理装置による当該情報処理装置に対するリモート 制御を可能とする応答処理処理と、データ記録再生処理 に対する所定の操作項目についての操作制御をローカル により行うためのローカル操作制御処理と、受信処理に より受信した当該情報処理装置に対するリモート制御の 保有を要求するための保有要求コマンドに応答して設定 すべき保有モードとして、保有要求コマンドを送信した 外部情報処理装置によるリモート制御のみを許可し、他 の外部情報処理装置によるリモート制御については禁止 するように上記応答処理処理に対して設定を行う第1の 保有モード設定処理と、ローカル操作制御処理により行 われる操作項目のうち、所定の操作項目を有効として、 この有効とされた操作項目以外の操作項目については無 効とするように、上記ローカル操作制御処理に対して設 定を行う第2の保有モード設定処理とを実行するように 構成する。

【0021】所定の通信フォーマットによるデータバス を介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処 理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの送信 により実現されるリモート制御が可能とされる情報処理 システムを形成する情報処理装置に適用される情報処理 方法として、データ記録装置としての他の情報処理装置 に対して、このデータ記録装置が取り込んで記録可能な ダウンロードデータを送信出力することのできるダウン ロードデータ送信処理と、ダウンロードデータの送信開 始時には、ダウンロード開始要求コマンドを発生して送 信出力し、上記ダウンロードデータの送信終了時には、 ダウンロード終了要求コマンドを発生して送信出力す る、ダウンロード開始/終了要求コマンド送信処理と、 ダウンロード開始要求コマンドを送信する以前の段階に おいてデータ記録装置に対するリモート制御を当該情報 処理装置が保有することを要求する保有要求コマンドを 発生してデータ記録装置に対して送信出力する保有要求 コマンド送信処理とを実行するように構成することとし た。

【0022】所定の通信フォーマットによるデータバス

を介して複数の情報処理装置を接続することで、情報処 理装置間でのデータの送受信、及び各種コマンドの送信 により実現されるリモート制御が可能とされる情報処理 システムを形成する情報処理装置に適用される情報処理 方法として、データバスを介して送信されるデータを受 信する受信処理と、受信処理により受信した各種コマン ドに応答して所要の処理を実行することで、外部情報処 理装置による当該情報処理装置に対するリモート制御を 可能とする応答処理処理と、外部情報処理装置である送 信装置から送信されたダウンロードデータを上記受信処 理により受信し、所定の記録媒体に記録することのでき るデータ記録処理と、データ記録処理に対する所定の操 作項目についての操作制御をローカルにより行うための ローカル操作制御処理と、送信装置が当該情報処理装置 に対するリモート制御の保有を要求するために送信した 保有要求コマンドを受信処理により受信したのに応答し て設定すべき保有モードとして送信装置によるリモート 制御のみを許可し、他の外部情報処理装置によるリモー ト制御については禁止するように上記応答処理処理に対 して設定を行う第1の保有モード設定処理と、送信装置 が当該情報処理装置に対するリモート制御の保有を要求 するために送信した保有要求コマンドを上記受信処理に より受信したのに応答して設定すべき保有モードとし て、上記ローカル操作制御処理により行われる操作項目 のうち、所定の操作項目を有効として、この有効とされ た操作項目以外の操作項目については無効とするように 設定を行う、第2の保有モード設定処理とを実行するよ うに構成することとした。

【0023】上記構成によれば、コントローラとしてリ モート制御を行う機器(情報処理装置)は、リモート制 御を行うのに先立って保有要求コマンドの送信を行うよ うにされ、ターゲットとしてリモート制御される機器 (情報処理装置) では、上記保有要求コマンドに応じて 保有モードを設定する。つまり、上記保有要求コマンド を送信したコントローラ以外の他のコントローラからの リモート制御は禁止すると共に、コントローラ自身が備 える操作キー部(ローカル操作制御手段)などにより可 能な操作制御も制限する。これにより、本発明では、或 る特定のコントローラによりターゲットに対してリモー ト制御を行っているときには、他のコントローラからに よってはリモート制御されず、また、例えばコントロー ラのリモート制御と併用すると不整合が生じる可能性の あるようなローカル操作制御手段による操作も無効とさ れる。

【0024】また、同様にして、コントローラとしての機器によりダウンロードデータを送信し、ターゲットとしての機器により、このダウンロードデータを受信して記録する場合においても、ダウンロードが行われている期間は、保有要求コマンドを送信したコントローラ以外の他のコントローラからのリモート制御は禁止すると共

に、ローカル操作制御手段による操作制御を禁止するという保有モードが設定されることになる。これによって、例えば他のコントローラによるリモート制御やローカル操作制御手段によってダウンロード動作の障害となるような動作が生じるのを防ぐことが可能になる。

[0025]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態について説明する。なお、以降の説明は次の順序で行う。

- 1. デジタル衛星放送受信システム
- 1-1. 全体構成
 - 1-2. GUI画面に対する操作
 - 1-3. 地上局
 - 1-4. 送信フォーマット
 - 1-5. IRD
 - 1-6. ミニディスク記録再生装置
 - 1-6-1. MD レコーダ/プレーヤの構成
 - 1-6-2. セクターフォーマット及びアドレス形式
 - 1-6-3. エリア構造
 - 1-6-4. U-TOC
 - 1-6-4-1. U-TOCセクター0
 - 1-6-4-2. $U-TOC \tau 29-1$
 - 1-6-4-3. U-TOCt 29-2
 - 1 6 4 3. U TOC + 79 4
 - 1-6-5. AUX-TOC
 - 1-6-5-1. AUX-TOCセクター0
 - 1-6-5-2. AUX-TOC τ 0 β -1
 - 1-6-5-3. AUX-TOC τ 2
 - 1-6-5-4. AUX-TOC $\pm 0.9 \pm 0.3$
 - 1-6-5-5. AUX-TOCt2y-4
 - 1-6-5-6. AUX-TOC τ 09-5
 - 1 6 6. $\vec{r} 97771$
 - 1-6-6-1. ピクチャファイルセクター
 - 1-6-6-2. テキストファイルセクター
 - 1-7. パーソナルコンピュータ
 - 2. IEEE1394による本実施の形態のデータ通信
 - 2-1. 概要
 - 2-2. スタックモデル
 - 2-3. 信号伝送形態
 - 2-4. 機器間のバス接続
 - 2-5. パケット
 - 2-6. トランザクションルール
 - 2-7. アドレッシング
 - 2-8. CIP (Common Isochronos Packet)
 - 2-9. コネクションマネージメント
 - 2-10. FCPにおけるコマンド及びレスポンス
 - 2-11. AV/Cコマンドパケット
 - 2-12. プラグ
 - 2-13. Asynchronous Connection送信手順
 - 2-14. 本発明に至る背景
 - 2-15. 本実施の形態としてのリモート制御

2-16. 本実施の形態としてのリモート制御 (ダウンロード時)

【0026】1. デジタル衛星放送受信システム 1-1. 全体構成

本発明の実施の形態としては、「EEE1394バスによりデータの送受信を行うAVシステムを例に挙げることとする。このAVシステムとしては、デジタル衛星放送を受信して、受信データをダウンロード可能な構成が採られるものである。そこで先ず、本発明の実施の形態としてのAVシステムを含むデジタル衛星放送送受信システムの概要について説明する。

【0027】図1は、本実施の形態としてのデジタル衛星放送送受信システムの全体構成を示すものである。この図に示すように、デジタル衛星放送の地上局101には、テレビ番組素材サーバ106からのテレビ番組放送のための素材と、楽曲素材サーバ107からの楽曲データの素材と、音声付加情報サーバ108からの音声付加情報と、GUIデータサーバ109からのGUIデータとが送られる。

【0028】テレビ番組素材サーバ106は、通常の放送番組の素材を提供するサーバである。このテレビ番組素材サーバから送られてくる音楽放送の素材は、動画及び音声とされる。例えば、音楽放送番組であれば、上記テレビ番組素材サーバ106の動画及び音声の素材を利用して、例えば新曲のプロモーション用の動画及び音声が放送されたりすることになる。

【0029】楽曲素材サーバ107は、オーディオチャンネルを使用して、オーディオ番組を提供するサーバである。このオーディオ番組の素材は音声のみとなる。この楽曲素材サーバ107は、複数のオーディオチャンネルのオーディオ番組の素材を地上局101に伝送する。各オーディオチャンネルの番組放送ではそれぞれ同一の楽曲が所定の単位時間繰り返して放送される。各オーディオチャンネルは、それぞれ、独立しており、その利用方法としては各種考えられる。例えば、1つのオーディオチャンネルでは最新の日本のポップスの数曲を或る一定時間繰り返し放送し、他のオーディオチャンネルでは最新の外国のポップスの数曲を或る一定時間繰り返し放送し、他のオーディオチャンネルでは最新の外国のポップスの数曲を或る一定時間繰り返し放送するというようにされる。

【0030】音声付加情報サーバ108は、楽曲素材サーバ107から出力される楽曲の時間情報等を提供するサーバである。

【0031】GUIデータサーバ109は、ユーザが操作に用いるGUI画面を形成するための「GUIデータ」を提供する。例えば後述するような楽曲のダウンロードに関するGUI画面であれば、配信される楽曲のリストページや各楽曲の情報ページを形成するための画像データ、テキストデータ、アルバムジャケットの静止画を形成するためのデータなどを提供する。更には、AVシステム103側にていわゆるEPG(Electrical Prog

ram Guide)といわれる番組表表示を行うのに利用される EPGデータもここから提供される。なお、「GUIデータ」としては、例えばMHEG(Multimedia Hypermed ia Information Coding Experts Group)方式が採用される。MHEGとは、マルチメディア情報、手順、操作などのそれぞれと、その組み合わせをオブジェクトとして捉え、それらのオブジェクトを符号化したうえで、タイトル(例えばGUI画面)として制作するためのシナリオ記述の国際標準とされる。また、本実施の形態ではM-HEG-5を採用するものとする。

【0032】地上局101は上記テレビ番組素材サーバ106、楽曲素材サーバ107、音声付加情報サーバ108、及びGUIデータサーバ109から伝送された情報を多重化して送信する。本実施の形態では、テレビ番組素材サーバ106から伝送されたビデオデータはMPEG(Moving Picture Experts Group)2方式により圧縮符号化され、オーディオデータはMPEG2オーディオ方式により圧縮符号化される。また、楽曲素材サーバ107から伝送されたオーディオデータは、オーディオチャンネルごとに対応して、例えばMPEG2オーディオ方式と、ATRAC(Adoptive Tranform Acoustic Coding)方式と何れか一方の方式により圧縮符号化される。また、これらのデータは多重化の際、キー情報サーバ110からのキー情報を利用して暗号化される。なお、地上局101の内部構成例については後述する。

【0033】地上局101からの信号は衛星102を介して各家庭の受信設備(以降、AVシステムともいう)103で受信される。衛星102には複数のトランスポンダが搭載されている。1つのトランスポンダは例えば30Mbpsの伝送能力を有している。各家庭のAVシステム103としては、パラボラアンテナ111とIRD(Integrated Receiver Decorder)112と、モニタ装置114と、MDレコーダ/プレーヤ1と、パーソナルコンピュータ113とが用意される。また、この場合には、IRD112に対して操作を行うためのリモートコントローラ64と、MDレコーダ/プレーヤ1に対して操作を行うためのリモートコントローラ32が示されている。

【0034】パラボラアンテナ111で衛星102を介して放送されてきた信号が受信される。この受信信号がパラボラアンテナ111に取り付けられたLNB(Low NoizeBlock Down Converter)115で所定の周波数に変換され、IRD112に供給される。

【0035】IRD112における概略的な動作としては、受信信号から所定のチャンネルの信号を選局し、その選局された信号から番組としてのビデオデータ及びオーディオデータの復調を行ってビデオ信号、オーディオ信号として出力する。また、IRD112では、番組としてのデータと共に多重化されて送信されてくる、GUIデータに基づいてGUI画面としての出力も行う。こ

のような I R D 1 1 2 の出力は、例えばモニタ装置 1 1 4 に対して供給される。これにより、モニタ装置 1 1 4 では、 I R D 1 1 2 により受信選局した番組の画像表示及び音声出力が行われ、また、後述するようなユーザの操作に従って G U I 画面を表示させることが可能となる。

【0036】MDレコーダ/プレーヤ1は、装填されたミニディスクに対するオーディオデータの記録再生が可能とされる。また、オーディオデータ(楽曲データ)、及びこれに付随して関連付けされたアルバムジャケット等の静止画像データ(ピクチャファイル)、及び歌詞やライナーノーツ等のテキストデータ(テキストファイル)をディスクに記録し、かつ、記録されたこれらのピクチャファイル及びテキストファイル等のデータをオーディオデータの再生時間に同期させて再生出力することが可能とされる。なお、以降においては、上記オーディオデータに付随したピクチャファイル及びテキストファイル等のデータについては、後述するMDレコーダ/プレーヤ1での扱いに従って、便宜上「AUXデータ」ともいうことにする。

【0037】パーソナルコンピュータ113は、例えば、IRD112にて受信したデータや、MDレコーダ/プレーヤ1から再生されたデータを取り込んで各種所要の編集処理を行うことができる。また、ユーザのパーソナルコンピュータ113に対する操作によって、IRD112や、MDレコーダ/プレーヤ1の動作制御を行うことも可能とされる。

【0038】ここで、本実施の形態のAVシステム103としては、図2に示すように、IRD112、MDレコーダ/プレーヤ1、及びパーソナルコンピュータ113は、IEEE1394バス116によって相互接続されているものとされる。つまり、AVシステム103を構築しているIRD112、MDレコーダ/プレーヤ1、及びパーソナルコンピュータ113は、それぞれデータ伝送規格としてIEEE1394に対応したデータインターフェイスを備えているものとされる。

【0039】これによって、本実施の形態では、IRD 112にて受信された、楽曲としてのオーディオデータ (ダウンロードデータ)を、ATRAC方式により圧縮 処理が施されたままの状態で直接取り込んで記録するこ とができる。また、上記オーディオデータと共に送信側 からアップロードされるAUXデータをダウンロードし て記録することも可能とされている。

【0040】IRD112は、例えば図1に示すようにして、電話回線104を介して課金サーバ105と通信可能とされている。IRD112には、後述するようにして各種情報が記憶されるICカードが挿入される。例えば楽曲のオーディオデータのダウンロードが行われたとすると、これに関する履歴情報がICカードに記憶される。このICカードの情報は、電話回線104を介し

て所定の機会、タイミングで課金サーバ105に送られる。課金サーバ105は、この送られてきた履歴情報に 従って金額を設定して課金を行い、ユーザに請求する。

従って金額を設定して課金を行い、ユーザに請求する。 【0041】これまでの説明から分かるように、本発明 が適用されたシステムでは、地上局101は、テレビ番 組素材サーバ106からの音楽番組放送の素材となるビ デオデータ及びオーディオデータと、楽曲素材サーバ1 07からのオーディオチャンネルの素材となるオーディ オデータと、音声付加情報サーバ108からの音声デー - タと、GUIデータサーバ109からのGUIデータと を多重化して送信している。そして、各家庭のAVシス テム103でこの放送を受信すると、例えばモニタ装置 114により、選局したチャンネルの番組を視聴するこ とができる。また、番組のデータと共に送信されるGU Iデータを利用したGUI画面として、第1にはEPG (Electrical Program Guide;電子番組ガイド) 画面を 表示させ、番組の検索等を行うことができる。また、第 2には、例えば通常の番組放送以外の特定のサービス用 のGUI画面を利用して所要の操作を行うことで、本実 施の形態の場合には、放送システムにおいて提供されて いる通常番組の視聴以外のサービスを享受することがで きる。例えば、オーディオ(楽曲)データのダウンロー ドサービス用のGUI画面を表示させて、このGUI画 面を利用して操作を行えば、ユーザが希望した楽曲のオ ーディオデータをダウンロードしてMDレコーダ/プレ

【0042】なお、本実施の形態では、上記したような GUI画面に対する操作を伴う、通常の番組放送以外の 特定のサービスを提供するデータサービス放送について は、インタラクティブ性を有することもあり、「インタ ラクティブ放送」ともいうことにする。

ーヤ1に記録して保存することが可能になる。

【0043】1-2. GUI画面に対する操作ここで、上述しているインタラクティブ放送の利用例、つまり、GUI画面に対する操作例について、図3及び図4を参照して概略的に説明しておく。ここでは、楽曲データ(オーディオデータ)のダウンロードを行う場合について述べる。

【0044】先ず、図3によりIRD112に対してユーザが操作を行うためのリモートコントローラ64の操作キーについて、特に主要なものについて説明しておく。図3には、リモートコントローラ64において各種キーが配列された操作パネル面が示されている。ここでは、これら各種キーのうち、電源キー161、数字キー162、画面表示切換キー163、インタラクティブ切換キー164、EPGキーパネル部165、チャンネルキー166について説明する。

【0045】電源キー161は、IRD112の電源のオン/オフを行うためのキーである。数字キー162は、数字指定によりチャンネル切り換えを行ったり、例えばGUI画面において数値入力操作が必要な場合に操

作するためのキーである。画面表示切換キー163は、例えば通常の放送画面とEPG画面との切り換えを行うキーである。例えば、画面表示切換キー163によりEPG画面を呼び出した状態の下で、EPGキーパネル部165に配置されたキーを操作すれば、電子番組ガイドの表示画面を利用した番組検索が行えることになる。また、EPGキーパネル部165内の矢印キー165aは、後述するサービス用のGUI画面におけるカーソル移動などにも使用することができる。インタラクティブ切換キー164は、通常の放送画面と、その放送番組に付随したサービスのためのGUI画面との切り換えを行うために設けられる。チャンネルキー166は、IRD112における選局チャンネルをそのチャンネル番号の昇順、降順に従って順次切り換えていくために設けられるキーである。

【0046】なお、本実施の形態のリモートコントローラ64としては、例えばモニタ装置114に対する各種操作も可能に構成されているものとされ、これに対応した各種キーも設けられているものであるが、ここでは、モニタ装置114に対応するキー等の説明は省略する。

【0047】次に、図4を参照してGUI画面に対する操作の具体例について説明する。AVシステム103により放送を受信して所望のチャンネルを選局すると、モニタ装置114の表示画面には、図4(a)に示すように、テレビ番組素材サーバ106から提供された番組素材は基づく動画像が表示される。つまり、通常の番組内容が表示される。ここでは、例えば音楽番組が表示される。ここでは、例えば音楽番組には楽曲のオーディオデータのダウンロードサービス(インタラクティブ放送)が付随されているものとする。そして、この音楽番組が表示されている状態の下で、例えばユーザがリモートコントローラ64のインタラクティブ切換キー164を操作したとすると、表示画面は図4(b)に示すような、オーディオデータのダウンロードのためのGUI画面に切り替わる。

【0048】このGUI画面においては、先ず、画面の 左上部のテレビ番組表示エリア121Aに対して、図4 (a)にて表示されていたテレビ番組素材サーバ106 からのビデオデータによる画像が縮小化されて表示される。また、画面の右上部には、オーディオチャンネルで 放送されている各チャンネルの楽曲のリスト121Bが表示される。また、画面の左下にはテキスト表示エリア 21Cとジャケット表示エリア121Dが表示される。 さらに、画面の右側には歌詞表示ボタン122、プロフィール表示ボタン123、情報表示ボタン124、予約録音ボタン125、予約済一覧表示ボタン126、録音 履歴表示ボタン127、およびダウンロードボタン128が表示される。

【0049】ユーザは、このリスト121Bに表示されている楽曲名を見ながら、興味のある楽曲を探してい

く。そして、興味のある楽曲を見つけたらリモートコントローラ64の矢印キー165a(EPGキーパネル部165内)を操作して、その楽曲が表示されている位置にカーソルを合わせた後、エンター操作を行う(例えば矢印キー165aのセンター位置を押圧操作する)。これによって、カーソルを合わせた楽曲を試聴することができる。すなわち、各オーディオチャンネルでは、所定の単位時間中、同一の楽曲が繰り返し放送されているので、テレビ番組表示エリア121Aの画面はそのままで、IRD112により上記操作により選択された楽曲のオーディオチャンネルに切り換えて音声出力することで、その楽曲を聞くことができる。この時、ジャケット表示エリア21Dにはその楽曲のMDジャケットの静止画像が表示される

【0050】また、例えば上記の状態で歌詞表示ボタン122にカーソルを合わせ、エンター操作を行う(以下、ボタン表示にカーソルを合わせ、エンター操作を行うことを「ボタンを押す」という)と、テキスト表示エリア121Cに楽曲の歌詞がオーディオデータと同期にたタイミングで表示される。同様に、プロフィール表示ボタン123あるいは情報表示ボタン124を押すと、楽曲に対応するアーティストのプロフィールあるいはコンサート情報などがテキスト表示エリア121Cに表示される。このように、ユーザは、現在どのような楽曲が配信されているのかを知ることができ、更に各楽曲についての詳細な情報を知ることができる。

【0051】ユーザは試聴した楽曲を購入したい場合には、ダウンロードボタン128を押す。ダウンロードボタン128を押す。ダウンロードボタン128が押されると、選択された楽曲のオーディオデータがダウンロードされ、MDレコーダ/プレーヤ1によってディスクに記録が行われる。楽曲のオーディオデータと共に、その歌詞データ、アーティストのプロードすることもできる。そして、このようにして楽曲のオーディオデータがダウンロードされる毎に、その履歴情報がIRD112内のICカードに記憶された。ICカードに記憶された情報は、例えば1カ月に一度ずつ課金サーバ105により取り込みが行われ、ユーザに対してデータサービスの使用履歴に応じた課金が行われる。これによって、ダウンロードされる楽曲の著作権を保護することができることにもなる。

【0052】また、ユーザは予めダウンロードの予約を行いたい場合には、予約録音ボタン125を押す。このボタンを押すと、GUI画面の表示が切り換わり、予約が可能な楽曲のリストが画面全体に表示される。例えばこのリストは1時間単位、1週間単位、チャンル単位等で検索した楽曲を表示することが可能である。ユーザはこのリストの中からダウンロードの予約を行いたい楽曲を選択すると、その情報がIRD112内に登録される。そして、すでにダウンロードの予約を行った楽曲を

確認したい場合には、予約済一覧表示ボタン126を押すことにより、画面全体に表示させることができる。このようにして予約された楽曲は、予約時刻になるとIR D112によりダウンロードされ、MDレコーダ/プレーヤ1によってディスクに記録される。

【0053】ユーザはダウンロードを行った楽曲について確認したい場合には、録音履歴ボタン127を押すことにより、既にダウンロードを行った楽曲のリストを画面全体に表示させることができる。

【0054】このように、本発明が適用されたシステムのAVシステム103では、モニタ装置114のGUI画面上に楽曲のリストが表示される。そして、このGUI画面上の表示にしたがって楽曲を選択するとその楽曲を試聴することができ、その楽曲の歌詞やアーティストのプロフィール等を知ることができる。さらに、楽曲のダウンロードとその予約、ダウンロードの履歴や予約済楽曲リストの表示等を行うことができる。

【0055】詳しい説明は省略するが、上記図4(b)に示すようなGUI画面の表示と、GUI画面に対するユーザの操作に応答したGUI画面上での表示変更、及び音声出力は、前述したMHEG方式に基づいたシナリオ記述により、オブジェクトの関係を規定することにより実現される。ここでいうオブジェクトとは、図4

(b) に示された各ボタンに対応するパーツとしての画像データや各表示エリアに表示される素材データとなる。そして、本明細書においては、このGUI画面のような、シナリオ記述によってオブジェクト間の関係が規定されることで、或る目的に従った情報の出力態様(画像表示や音声出力等)が実現される環境を「シーン」というものとする。また、1シーンを形成するオブジェクトとしては、シナリオ記述のファイル自体も含まれるものとする。

【00′56】以上、説明したように、本発明が適用されたデジタル衛星放送システムでは放送番組が配信されると共に、複数のオーディオチャンネルを使用して楽曲のオーディオデータが配信される。そして、配信されている楽曲のリスト等を使用して所望の楽曲を探し、そのオーディオデータをMDレコーダ/プレーヤによって簡単にディスクメディアに記録することができる。なお、デジタル衛星放送システムにおける番組提供以外のサービスとしては、上記した楽曲データのダウンロードの他にも各種考えられる。例えば、いわゆるテレビショッピングといわれる商品紹介番組を放送した上で、GUI画面としては購買契約が結べるようなものを用意することも考えられる。

【0057】1-3. 地上局

これまで、本実施の形態としてのデジタル衛星放送システムの概要について説明したが、以降、このシステムについてより詳しい説明を行っていくこととする。そこで、先ず地上局101の構成について図5を参照して説

明する。

【0058】なお、以降の説明にあたっては、次のこと を前提とする。本実施の形態では、地上局101から衛 星102を介してのAVシステム103への送信を行う のにあたり、DSM-CC(デジタル蓄積メディア・コ マンド・アンド・コントロール; Digital Strage Media -Command and Control)プロトコルを採用する。DSM -CC (MPEG-part6) 方式は、既に知られて いるように、例えば、何らかのネットワークを介して、 デジタル蓄積メディア (DSM) に蓄積されたMPEG 符号化ビットストリームを取り出し(Retrieve)たり、或 いはDSMに対してストリームを蓄積(Store)するため のコマンドや制御方式を規定したものである。そして本 実施の形態においては、このDSM-CC方式がデジタ ル衛星放送システムにおける伝送規格として採用されて いるものである。そして、DSM-CC方式によりデー タ放送サービス(例えばGUI画面など)のコンテンツ (オブジェクトの集合)を伝送するためには、コンテン ツの記述形式を定義しておく必要がある。本実施の形態 では、この記述形式の定義として先に述べたMHEGが 採用されるものである。

【0059】図5に示す地上局101の構成において、テレビ番組素材登録システム131は、テレビ番組素材サーバ106から得られた素材データをAVサーバ35に登録する。この素材データはテレビ番組送出システム139に送られ、ここでビデオデータは例えばMPEG2方式で圧縮され、オーディオデータは、例えばMPEG2オーディオ方式によりパケット化される。テレビ番組送出システム139の出力はマルチプレクサ145に送られる。

【0060】また、楽曲素材登録システム132では、 楽曲素材サーバ107からの素材データ、つまりオーデ ィオデータを、MPEG2オーディオエンコーダ136 A、及びATRACエンコーダ136Bに供給する。M PEG2オーディオエンコーダ136A、ATRACエ ンコーダ136日では、それぞれ供給されたオーディオ データについてエンコード処理(圧縮符号化)を行った 後、MPEGオーディオサーバ140A及びATRAC オーディオサーバ140Bに登録させる。MPEGオー ディオサーバ140Aに登録されたMPEGオーディオ データは、MPEGオーディオ送出システム143Aに 伝送されてここでパケット化された後、マルチプレクサ 145に伝送される。ATRACオーディオサーバ14 0 Bに登録されたATRACデータは、ATRACオー ディオ送出システム143Bに4倍速ATRACデータ として送られ、ここでパケット化されてマルチプレクサ 145に送出される。

【0061】また、音声付加情報登録システム133では、音声付加情報サーバ108からの素材データである音声付加情報を音声付加情報データベース137に登録

する。この音声付加情報データベース137に登録された音声付加情報は、音声付加情報送出システム141に伝送され、同様にして、ここでパケット化されてマルチプレクサ145に伝送される。

【0062】また、GUI用素材登録システム134では、GUIデータサーバ109からの素材データであるGUIデータを、GUI素材データベース138に登録する。

【0063】GUI素材データベース138に登録されたGUI素材データは、GUIオーサリングシステム142に伝送され、ここで、GUI画面、即ち図4にて述べた「シーン」としての出力が可能なデータ形式となるように処理が施される。

【0064】つまり、GUIオーサリングシステム14 2に伝送されてくるデータとしては、例えば、楽曲のダ ウンロードのためのGUI画面であれば、アルバムジャ ケットの静止画像データ、歌詞などのテキストデータ、 更には、操作に応じて出力されるべき音声データなどで ある。上記した各データはいわゆるモノメディアといわ れるが、GUIオーサリングシステム142では、MH EGオーサリングツールを用いて、これらのモノメディ アデータを符号化して、これをオブジェクトとして扱う ようにする。そして、例えば図4(b)にて説明したよ うなシーン(GUI画面)の表示態様と操作に応じた画 像音声の出力態様が得られるように上記オブジェクトの 関係を規定したシナリオ記述ファイル(スクリプト)と 共にMHEG-5のコンテンツを作成する。また、図4 (b) に示したようなGUI画面では、テレビ番組素材 サーバ106の素材データを基とする画像・音声データ (MPEGビデオデータ、MPEGオーディオデータ) と、楽曲素材サーバ107の楽曲素材データを基とする MPEGオーディオデータ等も、GUI画面に表示さ れ、操作に応じた出力態様が与えられる。従って、上記 シナリオ記述ファイルとしては、上記GUIオーサリン グシステム042では、上記したテレビ番組素材サーバ 106の素材データを基とする画像・音声データ、楽曲 素材サーバ107の楽曲素材データを基とするMPEG オーディオデータ、更には、音声付加情報サーバ108 を基とする音声付加情報も必要に応じてオブジェクトと して扱われて、MHEGのスクリプトによる規定が行わ れる。

【0065】なお、GUIオーサリングシステム142から伝送されるMHEGコンテンツのデータとしては、スクリプトファイル、及びオブジェクトとしての各種静止画データファイルやテキストデータファイルなどとなるが、静止画データは、例えばJPEG(Joint Photograph Experts Group)方式で圧縮された640×480ピクセルのデータとされ、テキストデータは例えば800文字以内のファイルとされる。

【0066】GUIオーサリングシステム142にて得

られたMHEGコンテンツのデータはDSM-CCエンコーダ144に伝送される。DSM-CCエンコーダ144では、MPEG2フォーマットに従ったビデオ、オーディオデータのデータストリームに多重できる形式のトランスポートストリーム(以下TS(Transport Stream)とも略す)に変換して、パケット化されてマルチプレクサ145に出力される。

【0067】マルチプレクサ145においては、テレビ番組送出システム139からのビデオパケットおよびオーディオパケットと、MPEGオーディオ送出システム143Aからのオーディオパケットと、ATRACオーディオ送出システム143Bからの4倍速オーディオパケットと、音声付加情報送出システム141からの音声付加情報パケットと、GUIオーサリングシステム142からのGUIデータパケットとが時間軸多重化されると共に、キー情報サーバ110(図1)から出力されたキー情報に基づいて暗号化される。

【0068】マルチプレクサ145の出力は電波送出システム146に伝送され、ここで例えば誤り訂正符号の付加、変調、及び周波数変換などの処理を施された後、アンテナから衛星102に向けて送信出力するようにされる。

【0069】1-4. 送信フォーマット

次に、DSM-CC方式に基づいて規定された本実施の形態の送信フォーマットについて説明する。図 6 は、地上局 1 0 1 から衛星 1 0 2 に送信出力される際のデータの一例を示している。なお、前述したように、この図に示す各データは実際には時間軸多重化されているものである。また、この図では、図 6 に示すように、時刻 t 1 から時刻 t 2 の間が 1 つのイベントとされ、時刻 t 2 から次のイベントとされる。ここでいうイベントとは、例えば音楽番組のチャンネルであれば、複数楽曲のラインナップの組を変更する単位であり、時間的には 3 0 分或いは 1 時間程度となる。

【0070】図6に示すように、時刻t1から時刻t2のイベントでは、通常の動画の番組放送で、所定の内容A1を有する番組が放送されている。また、時刻t2から始めるイベントでは、内容A2としての番組が放送されている。この通常の番組で放送されているのは動画と音声である。

【0071】MPEGオーディオチャンネル(1)~(10)は、例えば、チャンネルCH1からCH10の10チャンネル分用意される。このとき、各オーディオチャンネルCH1、CH2、CH3・・・CH10では、1つのイベントが放送されている間は同一楽曲が繰り返し送信される。つまり、時刻 $t1\sim t2$ のイベントの期間においては、オーディオチャンネルCH1では楽曲B1が繰り返し送信され、オーディオチャンネルCH2では楽曲C1が繰り返し送信され、以下同様に、オーディオチャンネルCH10では楽曲K1が繰り返し送信

されることになる。これは、その下に示されている 4 倍速 ATRAC オーディオチャンネル(1)~(10)についても共通である。

【0072】つまり、図6において、MPEGオーディオチャンネルと 4倍速ATRACオーディオチャンネルのチャンネル番号である()内の数字が同じものは同じ楽曲となる。また、音声付加情報のチャンネル番号である()内の数字は、同じチャンネル番号を有するオーディオデータに付加されている音声付加情報である。更に、GUIデータとして伝送される静止画データやテキストデータも各チャンネルごとに形成されるものである。これらのデータは、図 $7(a) \sim (d)$ に示すようにMPEG 2のトランスポートパケット内で時分割多重されて送信され、図 $7(e) \sim (h)$ に示すようにしてIRD112内では各データパケットのヘッダ情報を用いて再構築される。

【0073】また、上記図6及び図7に示した送信データのうち、少なくとも、データサービス(インタラクティブ放送)に利用されるGUIデータは、DSM-CC方式に則って論理的には次のようにして形成されるものである。ここでは、DSM-CCエンコーダ144から出力されるトランスポートストリームのデータに限定して説明する。

【0074】図8 (a) に示すように、DSM-CC方式によって伝送される本実施の形態のデータ放送サービスは、Service Gatewayという名称のルートディレクトリの中に全て含まれる。Service Gatewayに含まれるオブジェクトとしては、ディレクトリ(Directory)、ファイル(File)、ストリーム(Stream)、ストリームイベント(Stream Event)などの種類が存在する。

【0075】これらのうち、ファイルは静止画像、音声、テキスト、更にはMHEGにより記述されたスクリプトなどの個々のデータファイルとされる。ストリームは例えば、他のデータサービスやAVストリーム(TV番組素材としてのMPEGビデオデータ、オーディオデータ、楽曲素材としてのMPEGオーディオデータ、ATRACオーディオデータ等)にリンクする情報が含まれる。また、ストリームイベントは、同じくリンクの情報と時刻情報が含まれる。ディレクトリは相互に関連するデータをまとめるフォルダである。

【0076】そして、DSM-CC方式では、図8

(b) に示すようにして、これらの単位情報とService Gatewayをそれぞれオブジェクトという単位と捉え、それぞれをBIOPメッセージという形式に変換する。なお、本発明に関わる説明では、ファイル、ストリーム、ストリームイベントの3つのオブジェクトの区別は本質的なものではないので、以下の説明ではこれらをファイルとしてのオブジェクトに代表させて

説明する。

【0077】そして、DSM-CC方式では、図8 (c)に示すモジュールといわれるデータ単位を生成する。このモジュールは、図8(b)に示したBIOPメッセージ化されたオブジェクトを1つ以上含むようにされたうえで、BIOPヘッダが付加されて形成される可変長のデータ単位であり、後述する受信側における受信データのバッファリング単位となる。また、DSM-CC方式としては、1モジュールを複数のオブジェクトにより形成する場合の、オブジェクト間の関係については特に規定、制限はされていない。つまり、極端なことをいえば、全く関係の無いシーン間における2以上のオブジェクトにより1モジュールを形成したとしても、DSM-CC方式のもとでの規定に何ら違反するものではない。

【0078】このモジュールは、MPEG2フォーマットにより規定されるセクションといわれる形式で伝送するために、図8(d)に示すように、機械的に「ブロック」といわれる原則固定長のデータ単位に分割される。但し、モジュールにおける最後のブロックについては規定の固定長である必要はないものとされている。このように、ブロック分割を行うのはMPEG2フォーマットにおいて、1セクションが4KBを越えてはならないという規定があることに起因する。また、この場合には上記ブロックとしてのデータ単位と、セクションとは同義なものとなる。

【0079】このようにしてモジュールを分割して得た ブロックは、図8(e)に示すようにしてヘッダが付加 されてDDB(Download Data Block)というメッセージ の形式に変換される。

【0080】また、上記DDBへの変換と並行して、DSI(Download Server Initiate)及びDII(Download Indication Information)という制御メッセージが生成される。上記DSI及びDIIは、受信側(IRD112)で受信データからモジュールを取得する際に必要となる情報であり、DSIは主として、次に説明するカルーセル(モジュール)の識別子、カルーセル全体に関連する情報(カルーセルが1回転する時間、カルーセル回転のタイムアウト値)等の情報を有する。また、データサービスのルートディレクトリ(Service Gateway)の所在を知るための情報も有する(オブジェクトカルーセル方式の場合)。

【0081】DIIは、カルーセルに含まれるモジュールごとに対応する情報であり、モジュールごとのサイズ、バージョン、そのモジュールのタイムアウト値などの情報を有する。

【0082】そして、図8(f)に示すように、上記DDB、DSI、DIIの3種類のメッセージをセクションのデータ単位に対応させて周期的に、かつ、繰り返し送出するようにされる。これにより、受信機側では例え

ば目的のGUI画面(シーン)を得るのに必要なオブジェクトが含まれているモジュールをいつでも受信できるようにされる。本明細書では、このような伝送方式を回転木馬に例えて「カルーセル方式」といい、図8(f)に示すようにして模式的に表されるデータ伝送形態をカルーセルというものとする。また、「カルーセル方式」のレベルと「オブジェクトカルーセル方式」のレベルとに分けられる。特にオブジェクトカルーセル方式では、ファイル、ディレクトリ、ストリーム、サービスゲートウェイなどの属性を持つオブジェクトをデータとしてカルーセルを用いて転送する方式で、ディレクトリ構造を扱えることがデータカルーセル方式と大きく異なる。本実施の形態のシステムでは、オブジェクトカルーセル方式を採用するものとされる。

【0083】また、上記のようにしてカルーセルにより送信されるGUIデータ、つまり、図5のDSM-CCエンコーダ144から出力されるデータとしては、トランスポートストリームの形態により出力される。このトランスポートストリームは例えば図9に示す構造を有する。図9(a)には、トランスポートストリームが示されている。このトランスポートストリームとはMPEGシステムで定義されているビット列であり、図のように188バイトの固定長パケット(トランスポートパケット)の連結により形成される。

【0084】そして、各トランスポートパケットは、図9(b)に示すようにヘッダと特定の個別パケットに付加情報を含めるためのアダプテーションフィールドとパケットの内容(ビデオ/オーディオデータ等)を表すペイロード(データ領域)とからなる。

【0085】ヘッダは、例えば実際には4バイトとされ、図9(c)に示すように、先頭には必ず同期バイトがあるようにされ、これより後ろの所定位置にそのパケットの識別情報であるPID(Packet_ID)、スクランブルの有無を示すスクランブル制御情報、後続するアダプテーションフィールドやペイロードの有無等を示すアダプテーションフィールド制御情報が格納されている。

【0086】これらの制御情報に基づいて、受信装置側ではパケット単位でデスクランブルを行い、また、デマルチプレクサによりビデオ/オーディオ/データ等の必要パケットの分離・抽出を行うことができる。また、ビデオ/オーディオの同期再生の基準となる時刻情報を再生することもここで行うことができる。

【0087】また、これまでの説明から分かるように、 1つのトランスポートストリームには複数チャンネル分 の映像/音声/データのパケットが多重されているが、 それ以外にPSI(Program Specific Information)とい われる選局を司るための信号や、限定受信(個人の契約 状況により有料チャンネルの受信可不可を決定する受信 機能)に必要な情報(EMM/ECM)、EPGなどのサービスを実現するためのSI(Service Information)が同時に多重されている。ここでは、PSIについて説明する。

【0088】PSIは、図10に示すようにして、4つのテーブルで構成されている。それぞれのテーブルは、セクション形式というMPEG Systemに準拠した形式で表されている。図10(a)には、NIT(Net work Informataion Table)及びCAT(Conditional Access Table)のテーブルが示されている。NITは、全キャリアに同一内容が多重されている。キャリアごとの伝送諸元(偏波面、キャリア周波数、畳み込みレート等)と、そこに多重されているチャンネルのリストが記述されている。NITのPIDとしては、PID=0x0010とされている。

【0089】CATもまた、全キャリアに同一内容が多重される。限定受信方式の識別と契約情報等の個別情報であるEMM(Entitlement Management Message)パケットのPIDが記述されている。PIDとしては、PID=0x0001により示される。

【0090】図10(b)には、キャリアごとに固有の 内容を有する情報として、PATが示される。PATに は、そのキャリア内のチャンネル情報と、各チャンネル の内容を表すPMTのPIDが記述されている。PID としては、PID=0x0000により示される。

【0091】また、キャリアにおけるチャンネルごとの情報として、図10(c)に示すPMT(Program Map Table)のテーブルを有する。PMTは、チャンネル別の内容が多重されている。例えば、図10(d)に示すような、各チャンネルを構成するコンポーネント(ビデオ/オーディオ等)と、デスクランブルに必要なECM(Encryption Control Message)パケットのPIDが記述されているPMTのPIDは、PATにより指定される。

[0092]1-5. IRD

続いて、AVシステム103に備えられるIRD112 の一構成例について図11を参照して説明する。

【0093】この図に示すIRD112において、入力端子T1には、パラボラアンテナ111のLNB115により所定の周波数に変換された受信信号を入力してチューナ/フロントエンド部51に供給する。チューナ/フロントエンド部51では、CPU(Central Processing Unit)80からの伝送諸元等を設定した設定信号に基づいて、この設定信号により決定されるキャリア(受信周波数)を受信して、例えばビタビ復調処理や誤り訂正処理等を施すことで、トランスポートストリームを得るようにされる。チューナ/フロントエンド部51にて得られたトランスポートストリームは、デスクランブラ52に対して供給される。また、チューナ/フロントエンド部51では、トランスポートストリームからPSIのパケットを取得し、その選局情報を更新すると共に、ト

ランスポートストリームにおける各チャンネルのコンポーネントPIDを得て、例えばCPU80に伝送する。 CPU80では、取得したPIDを受信信号処理に利用することになる。

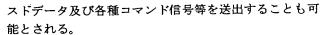
【0094】デスクランブラ52では、ICカード65に記憶されているデスクランブルキーデータをCPU80を介して受け取ると共に、CPU80によりPIDが設定される。そして、このデスクランブルキーデータとPIDとに基づいてデスクランブル処理を実行し、トランスポート部53に対して伝送する。

【0095】トランスポート部53は、デマルチプレクサ70と、例えばDRAM等により構成されるキュー (Queue) 71とからなる。キュー (Queue) 71は、モジュール単位に対応した複数のメモリ領域が列となるようにして形成されているものとされ、例えば本実施の形態では、32列のメモリ領域が備えられる。つまり、最大で32モジュールの情報を同時に格納することができる。

【0096】デマルチプレクサ70の概略的動作としては、CPU80のDeMUXドライバ82により設定されたフィルタ条件に従って、デスクランブラ52から供給されたトランスポートストリームから必要なトランスポートパケットを分離し、必要があればキュー71を作業領域として利用して、先に図7(e)~(h)により示したような形式のデータを得て、それぞれ必要な機能回路部に対して供給する。デマルチプレクサ70により解されたMPEGビデオデータは、MPEG2ビデオデータは、MPEGオーディオデータは、MPEGオーディオデータは、MPEGオーディオデータは、MPEGオーディオデータは、MPEGオーディオデータにより分離されたMPEGボインでである。これらデマルチプレクサ70により分離されたMPEGビデオ/オーディオデータの個別パケットは、PES(Packetized Elementary Stream)と呼ばれる形式でそれぞれのデコーダに入力される。

【0097】また、トランスポートストリームにおける MHEGコンテンツのデータについては、デマルチプレクサ70によりトランスポートストリームからトランスポートパケット単位で分離抽出されながらキュー71の 所要のメモリ領域に書き込まれていくことで、モジュール単位にまとめられるようにして形成される。そして、このモジュール単位にまとめられたMHEGコンテンツのデータは、CPU80の制御によってデータバスを介して、メインメモリ90内のDSM-CCバッファ91 に書き込まれて保持される。

【0098】また、トランスポートストリームにおける 4倍速ATRACデータ(圧縮オーディオデータ)も、 例えばトランスポートパケット単位で必要なデータがデ マルチプレクサ70により分離抽出されてIEEE13 94インターフェイス60に対して出力される。また、 IEEE1394インターフェイス60を介した場合に は、オーディオディオデータの他、ビデオデータ、テキ



【0099】PESとしての形式によるMPEGビデオデータが入力されたMPEG2ビデオデコーダ55では、メモリ55Aを作業領域として利用しながらMPEG2フォーマットに従って復号化処理を施す。復号化されたビデオデータは、表示処理部58に供給される。

【0100】表示処理部58には、上記MPEG2ビデオデコーダ55から入力されたビデオデータと、後述するようにしてメインメモリ90のMHEGバッファ92にて得られるデータサービス用のGUI画面等のビデオデータが入力される。表示処理部58では、このようにして入力されたビデオデータについて所要の信号処理を施して、所定のテレビジョン方式によるアナログオーディオ信号に変換してアナログビデオ出力端子T2に出力する。これにより、アナログビデオ出力端子T2とモニタ装置114のビデオ入力端子とを接続することで、例えば先に図4に示したような表示が行われる。

【0101】また、PESによるMPEGオーディオデータが入力されるMPEG2オーディオデコーダ54では、メモリ54Aを作業領域として利用しながらMPEG2フォーマットに従って復号化処理を施す。復号化されたオーディオデータは、D/Aコンバータ56及び光デジタル出力インターフェイス59に対して供給される。

【0102】D/Aコンバータ56では、入力されたオーディオデータについてアナログ音声信号に変換してスイッチ回路57に出力する。スイッチ回路57では、アナログオーディオ出力端子T3又はT4の何れか一方に対してアナログ音声信号を出力するように信号経路の切換を行う。ここでは、アナログオーディオ出力端子T3はモニタ装置114の音声入力端子と接続されるために設けられているものとされる。また、アナログオーディオ出力端子T4はダウンロードした楽曲をアナログ信号により出力するための端子とされる。また、光デジタル出力インターフェイス59では、入力されたデジタルオーディオデータを光デジタル信号に変換して出力する。この場合、光デジタル出力インターフェイス59は、例えばIEC958に準拠する。

【0103】メインメモリ90は、CPU80が各種制御処理を行う際の作業領域として利用されるものである。そして、本実施の形態では、このメインメモリ90において、前述したDSM-CCバッファ91と、MHEGバッファ92としての領域が割り当てられるようになっている。MHEGバッファ92には、MHEG方式によるスクリプトの記述に従って生成された画像データ(例えばGUI画面の画像データ)を生成するための作業領域とされ、ここで生成された画像データはバスラインを介して表示処理部58に供給される。

【0104】CPU80は、IRD112における全体

制御を実行する。このなかには、デマルチプレクサ70におけるデータ分離抽出についての制御も含まれる。また、獲得したMHEGコンテンツのデータについてデコード処理を施すことで、スクリプトの記述内容に従ってGUI画面(シーン)を構成して出力するための処理も実行する。

【0105】このため、本実施の形態のCPU80とし ては、主たる制御処理を実行する制御処理部81に加 え、例えば少なくとも、DeMUXドライバ82、DS M-CCデコーダブロック83、及びMHEGデコーダ ブロック84が備えられる。本実施の形態では、このう ち、少なくともDSM-CCデコーダブロック83及び MHEGデコーダブロック84については、ソフトウェ アにより構成される。DeMUXドライバ82は、入力 されたトランスポートストリームのPIDに基づいてデ マルチプレクサ70におけるフィルタ条件を設定する。 DSM-CCデコーダブロック83は、DSM-Man agerとしての機能を有するものであり、DSM-C Cバッファ91に格納されているモジュール単位のデー タについて、MHEGコンテンツのデータに再構築す る。また、MHEGデコーダブロック84からのアクセ スに従って所要のDSM-СCデコード等に関連する処 理を実行する。

【0106】MHEGデコーダブロック84は、DSMーCCデコーダブロック83により得られたMHEGコンテンツのデータ、つまり、DSMーCCバッファ91にて得られているMHEGコンテンツのデータにアクセスして、シーン出力のためのデコード処理を行う。つまり、そのMHEGコンテンツのスクリプトファイルにより規定されているオブジェクト間の関係を実現していくことで、シーンを形成するものである。この際、シーンとしてGUI画面を形成するのにあたっては、MHEGバッファ92を利用して、ここで、スクリプトファイルの内容に従ってGUI画面の画像データを生成するようにされる。

【0107】DSM-CCデコーダブロック83及びMHEGデコーダブロック84間のインターフェイスには、U-UAPI(Application Portability Interface)が採用される。U-UAPIは、DSMManagerオブジェクト(DSMの機能を実現するサーバオブジェクト)にアクセスするためのインターフェイスであり、これにより、Service Gateway、Directory、File、Stream、Stream Eventなどのオブジェクトに対する操作を行う。クライアントオブジェクトは、このAPIを使用することによって、これらのオブジェクトに対して操作を行うことができる。

【0108】ここで、CPU80の制御によりトランスポートストリームから1シーンを形成するのに必要な目的のオブジェクトを抽出するための動作例について説明

しでおく。

【0109】DSM-CCでは、トランスポートストリーム中のオブジェクトの所在を示すのに IOR (Interoperable Object Reference)が使用される。 IORには、オブジェクトを見つけ出すためのカルーセルに対応する識別子、オブジェクトの含まれるモジュールの識別子

(以下module_idと表記)、1つのモジュール 中でオブジェクトを特定する識別子(以下object_keyと表記)のほかに、オブジェクトの含まれるモジュールの情報を持つDIIを識別するためのタグ(association_tag)情報を含んでいる。また、モジュール情報を持つDIIには、1つ以上のモジュールそれぞれについてのmodule_id、モジュールの大きさ、バージョンといった情報と、そのモジュールを識別するためのタグ(association_tag)情報を含んでいる。

【0110】トランスポートストリームから抜き出されたIORがCPU80において識別された場合に、そのIORで示されたオブジェクトを受信、分離して得るプロセスは、例えば次のようになる。

(Pr1) CPU80のDeMUXドライバ82では、IORのassociation_tagと同じ値を持つエレメンタリーストリーム(以下ESと表記)を、カルーセルにおけるPMTのESループから探し出してPIDを得る。このPIDを持つESにDIIが含まれていることになる。

(Pr2) このPIDとtable_id_extensionとをフィルタ条件としてデマルチプレクサ70に対して設定する。これにより、デマルチプレクサ70では、DIIを分離してCPU80に対して出力する。

(Pr3) DIIの中で、先のIORに含まれていた module_idに相当するモジュールのassoc iation_tagを得る。

(Pr4) 上記association_tagと同じ値を有するESを、PMTのESループ(カルーセル)から探し出し、PIDを得る。このPIDを有するESに目的とするモジュールが含まれる。

(Pr5) 上記PIDとmodule_idとをフィルタ条件として設定して、デマルチプレクサ70によるフィルタリングを行う。このフィルタ条件に適合して分離抽出されたトランスポートパケットがキュー71の所要のメモリ領域(列)に格納されていくことで、最終的には、目的のモジュールが形成される。

(Pr6) 先のIORに含まれていたobject_keyに相当するオブジェクトをこのモジュールから抜き出す。これが目的とするオブジェクトになる。このモジュールから抜き出されたオブジェクトは、例えば、DSM-CCバッファ91の所定の領域に書き込みが行われる。例えば、上記動作を繰り返し、目的とするオブジ

ェクトを集めてDSM-CCバッファ91に格納していくことで、必要とされるシーンを形成するMHEGコンテンツが得られることになる。

【0111】マンマシンインターフェイス61では、リモートコントローラ64から送信されてきたコマンド信号を受信してCPU80に対して伝送する。CPU80では、受信したコマンド信号に応じた機器の動作が得られるように、所要の制御処理を実行する。

【0112】 I Cカードスロット62には I Cカード65が挿入される。そして、この挿入された I Cカード65に対して C P U 80によって情報の書き込み及び読み出しが行われる。

【0113】モデム63は、電話回線104を介して課金サーバ105と接続されており、CPU80の制御によってIRD112と課金サーバ105との通信が行われるように制御される。

【0114】ここで、上記構成によるIRD112におけるビデオ/オーディオソースの信号の流れを、図4により説明した表示形態に照らし合わせながら補足的に説明する。図4(a)に示すようにして、通常の番組を出力する場合には、入力されたトランスポートストリームから必要な番組のMPEGビデオデータとMPEGオーディオデータとが抽出されて、それぞれ復号化処理が施される。そして、このビデオデータとMPEGオーディオデータが、それぞれアナログビデオ出力端子T2と、アナログオーディオ出力端子T3に出力されることで、モニタ装置114では、放送番組の画像表示と音声出力が行われる。

【0115】また、図4(b)に示したGUI画面を出力する場合には、入力されたトランスポートストリームから、このGUI画面(シーン)に必要なMHEGコンテンツのデータをトランスポート部53により分離抽出してDSM-CCバッファ91に取り込む。そして、このデータを利用して、前述したようにDSM-CCデコーダブロック83及びMHEGデコーダブロック84が機能することで、MHEGバッファ92にてシーン(GUI画面)の画像データが作成される。そして、この画像データが表示処理部58を介してアナログビデオ出力端子T2に供給されることで、モニタ装置114にはGUI画面の表示が行われる。

【0116】また、図4(b)に示したGUI画面上で楽曲のリスト121Bにより楽曲が選択され、その楽曲のオーディオデータを試聴する場合には、この楽曲のMPEGオーディオデータがデマルチプレクサ70により得られる。そして、このMPEGオーディオデータが、MPEGオーディオデコーダ54、D/Aコンバータ、スイッチ回路57、アナログオーディオ出力端子T3を介してアナログ音声信号とされてモニタ装置114に対して出力される。

【0117】また、図4 (b) に示したGUI画面上で

ダウンロードボタン128が押されてオーディオデータをダウンロードする場合には、ダウンロードすべき楽曲のオーディオデータがデマルチプレクサ70により抽出されてアナログオーディオ出力端子T4、光デジタル出力インターフェイス59、またはIEEE1394インターフェイス60に出力される。

【0118】ここで、特にIEEE1394インターフ ェイス60に対して、IEEE1394バス116を介 してMDレコーダ/プレーヤ1が接続されている場合に は、デマルチプレクサ70ではダウンロード楽曲の4倍 速ATRACデータが抽出され、IEEE1394イン ターフェイス60から I E E E 1 3 9 4 バス 1 1 6 を介 してMDレコーダ/プレーヤ1に装填されているディス クに対して記録が行われる。また、この際には、ミニデ ィスクシステムでいうところの、AUXデータファイル として、例えば「PEG方式で圧縮されたアルバムジャ ケットの静止画データ(ピクチャファイル)、歌詞やア ーティストのプロフィールなどのテキストデータ(テキ ストファイル)もデマルチプレクサ70においてトラン スポートストリームから抽出され、IEEE1394イ ンターフェイス60からIEEE1394バス116を 介してMDレコーダ/プレーヤ1に転送される。MDレ コーダ/プレーヤ1では、装填されているディスクの所 定の領域に対して、これら静止画データ、テキストデー タを記録することができるようになっている。

【0119】1-6. ミニディスク記録再生装置 1-6-1. MDレコーダ/プレーヤの構成

図12は、本実施の形態としてAVシステム3に備えられる記録再生装置(MDプレーヤ/レコーダ)1の内部構成を示す。音声データが記録される光磁気ディスク

(ミニディスク) 90は、スピンドルモータ2により回転駆動される。そして光磁気ディスク90に対しては記録/再生時に光学ヘッド3によってレーザ光が照射される。

【0120】光学ヘッド3は、記録時には記録トラックをキュリー温度まで加熱するための高レベルのレーザ出力を行ない、また再生時には磁気カー効果により反射光からデータを検出するための比較的低レベルのレーザ出力を行なう。このため、光学ヘッド3にはレーザ出力手段としてのレーザダイオード、偏光ビームスプリッタや対物レンズ等からなる光学系、及び反射光を検出するためのディテクタ等が搭載されている。対物レンズ3aは2軸機構4によってディスク半径方向及びディスクに接離する方向に変位可能に保持されている。

【0121】また、ディスク90を挟んで光学ヘッド3と対向する位置に磁気ヘッド6aが配置されている。磁気ヘッド6aは供給されたデータによって変調された磁界を光磁気ディスク90に印加する動作を行なう。光学ヘッド3全体及び磁気ヘッド6aは、スレッド機構5によりディスク半径方向に移動可能とされている。

【0122】再生動作によって、光学ヘッド3によりディスク90から検出された情報はRFアンプ7に供給される。RFアンプ7は供給された情報の演算処理により、再生RF信号、トラッキングエラー信号TE、フォーカスエラー信号FE、グルーブ情報(光磁気ディスク90にプリグルーブ(ウォブリンググルーブ)として記録されている絶対位置情報)GFM等を抽出する。抽出された再生RF信号はエンコーダ/デコーダ部8に供給される。また、トラッキングエラー信号TE、フォーカスエラー信号FEはサーボ回路9に供給され、グルーブ情報GFMはアドレスデコーダ10に供給される。

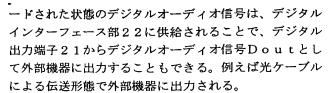
【0123】サーボ回路9は供給されたトラッキングエラー信号TE、フォーカスエラー信号FEや、マイクロコンピュータにより構成されるシステムコントローラ11からのトラックジャンプ指令、アクセス指令、スピンドルモータ2の回転速度検出情報等により各種サーボ駆動信号を発生させ、2軸機構4及びスレッド機構5を制御してフォーカス及びトラッキング制御を行ない、またスピンドルモータ2を一定線速度(CLV)に制御する。

【0124】アドレスデコーダ10は供給されたグループ情報GFMをデコードしてアドレス情報を抽出する。このアドレス情報はシステムコントローラ11に供給され、各種の制御動作に用いられる。また再生RF信号についてはエンコーダ/デコーダ部8においてEFM復調、CIRC等のデコード処理が行なわれるが、このときアドレス、サブコードデータなども抽出され、システムコントローラ11に供給される。

【0125】エンコーダ/デコーダ部8でEFM復調、CIRC等のデコード処理された音声データ(セクターデータ)は、メモリコントローラ12によって一旦バッファメモリ13に書き込まれる。なお、光学ヘッド3によるディスク90からのデータの読み取り及び光学ヘッド3からバッファメモリ13までの系における再生データの転送は1.41Mbit/secで、しかも通常は間欠的に行なわれる。

【0126】バッファメモリ13に書き込まれたデータは、再生データの転送が0.3Mbit/sec となるタイミングで読み出され、エンコーダ/デコーダ部14に供給される。そして、音声圧縮処理に対するデコード処理等の再生信号処理を施され、44.1KH2サンプリング、16ビット量子化のデジタルオーディオ信号とされる。このデジタルオーディオ信号はD/A変換器15によってアナログ信号とされ、出力処理部16でレベル調整、インピーダンス調整等が行われてライン出力端子17からアナログオーディオ信号Aoutとして外部機器に対して出力される。またヘッドホン出力HPoutとしてヘッドホン出力端子27に供給され、接続されるヘッドホンに出力される。

【0127】また、エンコーダ/デコーダ部14でデコ



【0128】光磁気ディスク90に対して記録動作が実行される際には、ライン入力端子18に供給された記録・信号(アナログオーディオ信号Ain)は、A/D変換器19によってデジタルデータとされた後、エンコーダ/デコーダ部14に供給され、音声圧縮エンコード処理を施される。または外部機器からデジタル入力端子20にデジタルオーディオ信号Dinが供給された場合は、デジタルインターフェース部22で制御コード等の抽出が行われるとともに、そのオーディオデータがエンコーダ/デコーダ部14に供給され、音声圧縮エンコード処理を施される。なお図示していないがマイクロホン入力端子を設け、マイクロホン入力を記録信号として用いることも当然可能である。

【0129】エンコーダ/デコーダ部14によって圧縮された記録データはメモリコントローラ12によって一旦バッファメモリ13に書き込まれて蓄積されていった後、所定量のデータ単位毎に読み出されてエンコーダ/デコーダ部8でCIRCエンコード、EFM変調等のエンコード処理された後、磁気ヘッド駆動回路6に供給される。

【0130】磁気ヘッド駆動回路6はエンコード処理された記録データに応じて、磁気ヘッド6aに磁気ヘッド駆動信号を供給する。つまり、光磁気ディスク90に対して磁気ヘッド6aによるN又はSの磁界印加を実行させる。また、このときシステムコントローラ11は光学ヘッドに対して、記録レベルのレーザ光を出力するように制御信号を供給する。

【0131】操作部23はユーザー操作に供される部位を示し、各種操作キーやダイヤルとしての操作子が設けられる。操作子としては例えば、再生、録音、一時停止、停止、FF(早送り)、REW(早戻し)、AMS(頭出しサーチ)などの記録再生動作にかかる操作子や、通常再生、プログラム再生、シャッフル再生などおける表示状態を切り換える表示モード操作のための操作子、トラック(プログラム)分割、トラック連結、トラックネーム入力、ディスクネーム入力などのプログラム編集操作のための操作子が設けられている。これらの操作キーやダイヤルによる操作情報はシステムコントローラ11に供給され、システムコントロラ11は操作情報に応じた動作制御を実行することになる。

【0132】また、本実施の形態においては、受信部3 0が備えられている。受信部30では、リモートコントローラ32から送信された、例えば赤外線によるコマン ド信号を受信してデコード処理を行って、コマンドコード(操作情報)としてシステムコントローラ11に出力する。この受信部30から出力された操作情報に基づいても、システムコントローラ11は動作制御を実行する。

【0133】表示部24の表示動作はシステムコントロ ーラ11によって制御される。即ちシステムコントロー ラ11は表示動作を実行させる際に表示すべきデータを 表示部24内の表示ドライバに送信する。表示ドライバ は供給されたデータに基づいて液晶パネルなどによるデ ィスプレイの表示動作を駆動し、所要の数字、文字、記 号などの表示を実行させる。表示部24においては、記 録/再生しているディスクの動作モード状態、トラック ナンバ、記録時間/再生時間、編集動作状態等が示され る。またディスク90には主データたるプログラムに付 随して管理される文字情報(トラックネーム等)が記録 できるが、その文字情報の入力の際の入力文字の表示 や、ディスクから読み出した文字情報の表示などが実行 される。さらに本例の場合、ディスク90には、プログ ラムとしての楽曲等のデータとは独立したデータファイ ルとなる副データ(AUXデータ)が記録されることが できる。AUXデータとしてのデータファイルは、文 字、静止画などの情報となるが、これらの文字や静止画 は表示部24により表示出力可能とされる。

【0134】本実施の形態では、AUXデータである静止画及び文字を表示部24に表示させるための構成として、JPEGデコーダ26が備えられる。即ち、本実施の形態においては、AUXデータとしてのデータファイルである静止画データは、JPEG(Joint Photographic Coding Experts Group)方式により圧縮されたファイル形式で記録される。JPEGデコーダ26では、ディスク90にて再生されて例えばバッファメモリ13に蓄積された静止画データのファイルをメモリコントローラ12を介して入力し、JPEG方式に従った伸張処理を施して表示部24に出力する。これにより、AUXデータである静止画データが表示部24にて表示されることになる。

【0135】但し、AUXデータとしての文字情報や静止画情報を出力するには、比較的大画面となり、かつ画面上を或る程度自由に使用できるフルドットディスプレイやCRTディスプレイが好適な場合も多く、このため、AUXデータの表示出力はインターフェース部25を介して外部のモニタ装置などにおいて実行するようにすることが考えられる。またAUXデータファイルはユーザーがディスク90に記録させることもできるが、その場合の入力としてイメージスキャナ、パーソナルコンピュータ、キーボード等を用いることが必要になる場合があり、そのような装置からAUXデータファイルとしての情報をインターフェース部25を介して入力することが考えられる。なお、本実施の形態においては、イン



ターフェース部25はIEEE1394インターフェイスが採用されるものとする。このため、以降においてはインターフェース部25をIEEE1394インターフェイス25とも表記する。従って、IEEE1394インターフェイス25は、IEEE1394バス116を介して各種外部機器と接続されることになる。

【0136】システムコントローラ11は、CPU、内・部インターフェース部等を備えたマイクロコンピュータとされ、上述してきた各種動作の制御を行う。また、プログラムROM28には、当該記録再生装置における各種動作を実現するためのプログラム等が格納され、ワークRAM29には、システムコントローラ11が各種処理を実行するのに必要なデータやプログラム等が適宜保持される。

【0137】ところで、ディスク90に対して記録/再生動作を行なう際には、ディスク90に記録されている管理情報、即ちP-TOC(プリマスタードTOC)、U-TOC(ユーザーTOC)を読み出す必要がある。システムコントローラ11はこれらの管理情報に応じてディスク90上の記録すべきエリアのアドレスや、再生すべきエリアのアドレスを判別することとなる。この管理情報はバッファメモリ13に保持される。そして、システムコントローラ11はこれらの管理情報を、ディスク90が装填された際に管理情報の記録されたディスクの最内周側の再生動作を実行させることによって読み出し、バッファメモリ13に記憶しておき、以後そのディスク90に対するプログラムの記録/再生/編集動作の際に参照できるようにしている。

【0138】また、U-TOCはプログラムデータの記録や各種編集処理に応じて書き換えられるものであるが、システムコントローラ11は記録/編集動作のたびに、U-TOC更新処理をバッファメモリ13に記憶されたU-TOC情報に対して行ない、その書換動作に応じて所定のタイミングでディスク90のU-TOCエリアについても書き換えるようにしている。

【0139】またディスク90にはプログラムとは別に AUXデータファイルが記録されるが、そのAUXデータファイルの管理のためにディスク90上にはAUXーTOCが形成される。システムコントローラ11はUーTOCの読出の際にAUXーTOCの読出も行い、バッファメモリ13に格納して必要時にAUXデータの管理状態を参照できるようにしている。またシステムコントローラ11は必要に応じて所定タイミングで(もしくは AUXーTOCの読出の際に同時に)AUXデータファイルを読み込み、バッファメモリ13に格納する。そしてAUXーTOCで管理される出力タイミングに応じて表示部24や、IEEE1394インターフェイス25を介した外部機器における文字や画像の出力動作を実行させる。

【0140】1-6-2. セクターフォーマット及びア

ドレス形式

図13で、セクター、クラスタというデータ単位について説明する。ミニディスクシステムでの記録トラックとしては図13のようにクラスタCLが連続して形成されており、1クラスタが記録時の最小単位とされる。1クラスタは2~3周回トラック分に相当する。

【0141】そして1つのクラスタCLは、セクターSFC~SFFとされる4セクターのリンキング領域と、セクターS00~S1Fとして示す32セクターのメインデータ領域から形成されている。1セクターは2352バイトで形成されるデータ単位である。4セクターのサブデータ領域のうち、セクターSFFはサブデータセクターとされ、サブデータとしての情報記録に使用できるが、セクターSFC~SFEの3セクターはデータ記録には用いられない。一方、TOCデータ、オーディオデータ、AUXデータ等の記録は32セクター分のメインデータ領域に行なわれる。なお、アドレスは1セクター毎に記録される。

【0142】また、セクターはさらにサウンドグループという単位に細分化され、2セクターが11サウンドグループに分けられている。つまり図示するように、セクターS00などの偶数セクターと、セクターS01などの奇数セクターの連続する2つのセクターに、サウンドグループSG00~SG0Aが含まれる状態となっている。1つのサウンドグループは424バイトで形成されており、11.61msec の時間に相当する音声データ量となる。1つのサウンドグループSG内にはデータがLチャンネルとRチャンネルに分けられて記録される。例えばサウンドグループSG00はLチャンネルデータL0とRチャンネルデータR0で構成され、またサウンドグループSG01はLチャンネルデータL1とRチャンネルデータR1で構成される。なお、Lチャンネル又はRチャンネルのデータ領域となる212バイトをサウンドフレームとよんでいる。

【0143】次に図14にミニディスクシステムでのアドレス形式を説明する。各セクターは、クラスタアドレスとセクターアドレスによってアドレスが表現される。そして図14上段に示すようにクラスタアドレスは16ビット(=2バイト)、セクターアドレスは8ビット(=1バイト)の数値となる。この3バイト分のアドレスが、各セクターの先頭位置に記録される。

【0144】さらに4ビットのサウンドグループアドレスを追加することで、セクター内のサウンドグループの番地も表現することができる。例えばU一TOCなどの管理上において、サウンドグループアドレスまで表記することで、サウンドグループ単位での再生位置設定なども可能となる。

【0145】ところでU-TOCやAUX-TOCなどにおいては、クラスタアドレス、セクターアドレス、サウンドグループアドレスを3バイトで表現するために、

図 * 4下段に示すような短縮型のアドレスが用いられる。まずセクターは1クラスタに36セクターであるため6ビットで表現できる。従ってセクターアドレスの上位2ビットは省略できる。同様にクラスタもディスク最外周まで14ビットで表現できるためクラスタアドレスの上位2ビットは省略できる。このようにセクターアドレス、クラスタアドレスの上位各2ビットづつを省略することで、サウンドグループまで指定できるアドレスを3バイトで表現できる。

【0146】また、後述するU-TOC、AUX-TOCでは、再生位置、再生タイミング等を管理するアドレスは、上記の短縮型のアドレスで表記するが、そのアドレスとしては、絶対アドレス形態で示す例以外に、オフセットアドレスで示す例も考えられる。オフセットアドレスとは、例えば楽曲等の各プログラムの先頭位置をアドレス0の位置としてそのプログラム内の位置を示す相対的なアドレスである。このオフセットアドレスの例を図15で説明する。

【0148】この先頭アドレスを起点として、第1プログラム内のある位置として、例えばクラスタ0032 h、セクター04h、サウンドグループ0hのアドレスは、図15(b)のように短縮形の絶対アドレスでは「00h、C8h、40h」となり、一方オフセットアドレスは、先頭アドレスを起点とした差分でクラスタ000h、セクター04h、サウンドグループ0hを表現すればよいため、「00h、00h、40h」となる。

【0149】また図15(a)の先頭アドレスを起点として、第1プログラム内のある位置として、例えばクラスタ0032h、セクター13h、サウンドグループ9hのアドレスは、図15(c)のように短縮形の絶対アドレスでは「00h、C9h、39h」となり、一方オフセットアドレスは「00h、01h、39h」となる。例えばこれらの例のように、絶対アドレス又はオフセットアドレスにより、プログラム内の位置などを指定できる。

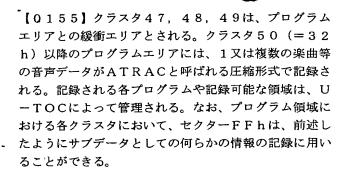
【0150】1-6-3. エリア構造 本実施の形態のMDレコーダ/プレーヤ1が対応するデ ィスク90のエリア構造を図16で説明する。図16 (a) はディスク最内周側から最外周側までのエリアを示している。光磁気ディスクとしてのディスク90は、最内周側はエンボスピットにより再生専用のデータが形成されるピット領域とされており、ここにP-TOCが記録されている。ピット領域より外周は、光磁気領域とされ、記録トラックの案内溝としてのグルーブが形成された記録再生可能領域となっている。この光磁気領域の最内周側のクラスタ0~クラスタ49までの区間が管理エリアとされ、実際の楽曲等のプログラムが記録されるのは、クラスタ50~クラスタ2251までのプログラムエリアとなる。プログラムエリアより外周はリードアウトエリアとされている。

【0151】管理エリア内を詳しく示したものが図16 (b)である。図16 (b)は横方向にセクター、縦方向にクラスタを示している。管理エリアにおいてクラスタ0,1はピット領域との緩衝エリアとされている。クラスタ2はパワーキャリブレーションエリアPCAとされ、レーザー光の出力パワー調整等のために用いられる。クラスタ3,4,5はU-TOCが記録される。U-TOCの内容は後述するが、1つのクラスタ内の各セクターにおいてデータフォーマットが規定され、それぞれ所定の管理情報が記録されるが、このようなU-TOCデータとなるセクターを有するクラスタが、クラスタ3,4,5に3回繰り返し記録される。

【0152】クラスタ6,7,8はAUX-TOCが記録される。AUX-TOCの内容についても後述するが、1つのクラスタ内の各セクターにおいてデータフォーマットが規定され、それぞれ所定の管理情報が記録される。このようなAUX-TOCデータとなるセクターを有するクラスタが、クラスタ6,7,8に3回繰り返して記録される。

【0153】クラスタ9からクラスタ46までの領域は、AUXデータが記録される領域となる。AUXデータとしてのデータファイルはセクター単位で形成され、後述する静止画ファイルとしてのピクチャファイルセクター、文字情報ファイルとしてのテキストファイルセクター、プログラムに同期した文字情報ファイルとしてのカラオケテキストファイルセクター等が形成される。そしてこのAUXデータとしてのデータファイルや、AUXデータエリア内でAUXデータファイルを記録可能な領域などは、AUX-TOCによって管理されることになる。

【0154】なおAUXデータエリアでのデータファイルの記録容量は、エラー訂正方式モード2として考えた場合に2.8Mバイトとなる。また、例えばプログラムエリアの後半部分やプログラムエリアより外周側の領域(例えばリードアウト部分)に、第2のAUXデータエリアを形成して、データファイルの記録容量を拡大することも考えられる。



【0156】なお、ミニディスクシステムではプログラム等が再生専用のデータとしてピット形態で記録されている再生専用ディスクも用いられるが、この再生専用ディスクでは、ディスク上はすべてピットエリアとなる。そして記録されているプログラムの管理はPーTOCによって後述するUーTOCとほぼ同様の形態で管理され、UーTOCは形成されない。但し、AUXデータとして再生専用のデータファイルを記録する場合は、それを管理するためのAUXーTOCが記録されることになる。

【0157】1-6-4. U-TOC 1-6-4-1. U-TOCセクター0

前述したように、ディスク90に対してプログラム(トラック)の記録/再生動作を行なうためには、システムコントローラ11は、予めディスク90に記録されている管理情報としてのPーTOC、UーTOCを読み出しておき、必要時にこれを参照することになる。ここで、ディスク90においてトラック(楽曲等)の記録/再生動作などの管理を行なう管理情報として、UーTOCセクターについて説明する。

【0158】なおP-TOCは図16で説明したようにディスク90の最内周側のピットエリアに形成されるもので、読出専用の情報である。そして、P-TOCによってディスクの記録可能エリア(レコーダブルユーザーエリア)や、リードアウトエリア、U-TOCエリアなどの位置の管理等が行なわれる。なお、全てのデータがピット形態で記録されている再生専用の光ディスクでは、P-TOCによってROM化されて記録されている楽曲の管理も行なうことができるようにされ、U-TOCは形成されない。P-TOCについては詳細な説明を省略し、ここでは記録可能な光磁気ディスクに設けられるU-TOCについて説明する。

【0159】図17はU-TOCセクター0のフォーマットを示すものである。なお、U-TOCセクターとしてはセクター0~セクター32まで設けることができ、その中で、セクター1、セクター4は文字情報、セクター2は録音日時を記録するエリアとされている。まず最初に、ディスク90の記録/再生動作に必ず必要となるU-TOCセクター0について説明する。

【0160】U-TOCセクター0は、主にユーザーが 録音を行なった楽曲等のプログラムや新たにプログラム が録音可能なフリーエリアについての管理情報が記録されているデータ領域とされる。例えばディスク90に或る楽曲の録音を行なおうとする際には、システムコントローラ11は、U一TOCセクター0からディスク上のフリーエリアを探し出し、ここに音声データを記録していくことになる。また、再生時には再生すべき楽曲が記録されているエリアをU一TOCセクター0から判別し、そのエリアにアクセスして再生動作を行なう。

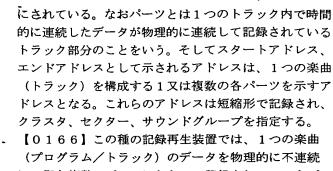
【0161】U-TOCセクター0のデータ領域(4バイト×588 の2352バイト)は、先頭位置にオール0又はオール1の1バイトデータが並んで形成される同期パターンが記録される。続いてクラスタアドレス(Cluster H)(Cluster L)及びセクターアドレス(Sector)となるアドレスが3バイトにわたって記録され、さらにモード情報(MODE)が1バイト付加され、以上でヘッダとされる。ここでの3バイトのアドレスは、そのセクター自体のアドレスである。

【0162】同期パターンやアドレスが記録されるヘッダ部分については、このUーTOCセクターのに限らず、PーTOCセクター、AUXーTOCセクター、AUXファイルセクター、プログラムセクターでも同様であり、後述する図19以降の各セクターについてはヘッダ部分の説明を省略するが、セクター単位にそのセクター自体のアドレス及び同期パターンが記録されている。なおセクター自体のアドレスとして、クラスタアドレスは、上位アドレス(Cluster H)と下位アドレス(Cluster L)の2バイトで記され、セクターアドレス(Sector)は1バイトで記される。つまりこのアドレスは短縮形式ではない。

【 O 1 6 3 】続いて所定バイト位置に、メーカーコード、モデルコード、最初のトラックのトラックナンバ(First TNO)、最後のトラックのトラックナンバ (Last TNO)、セクター使用状況(Used sectors)、ディスクシリアルナンバ、ディスク I D等のデータが記録される。

【0164】さらに、ユーザーが録音を行なって記録されているトラック(楽曲等)の領域やフリーエリア等を後述するテーブル部に対応させることによって識別するため、ポインタ部として各種のポインタ(P-DFA, P-EMPTY, P-FRA, P-TN01~P-TN0255)が記録される領域が用意されている。

【0165】そしてポインタ(P-DFA~P-TN0255) に対応させることになるテーブル部として(01h) ~(FFh) までの255個のパーツテーブルが設けられ、それぞれのパーツテーブルには、或るパーツについて起点となるスタートアドレス、終端となるエンドアドレス、そのパーツのモード情報(トラックモード)が記録されている。さらに各パーツテーブルで示されるパーツが他のパーツへ続いて連結される場合があるため、その連結されるパーツのスタートアドレス及びエンドアドレスが記録されているパーツテーブルを示すリンク情報が記録できるよう



(プログラム/トラック)のデータを物理的に不連続に、即ち複数のパーツにわたって記録されていてもパーツ間でアクセスしながら再生していくことにより再生動作に支障はないため、ユーザーが録音する楽曲等については、録音可能エリアの効率使用等の目的から、複数パーツにわけて記録する場合もある。

【0167】そのため、リンク情報が設けられ、例えば各パーツテーブルに与えられたナンバ(01h) ~(FFh) によって、連結すべきパーツテーブルを指定することによってパーツテーブルが連結できるようにされている。つまりU-TOCセクタ-0における管理テーブル部においては、1つのパーツテーブルは1つのパーツを表現しており、例えば3つのパーツが連結されて構成される楽曲についてはリンク情報によって連結される3つのパーツテーブルによって、そのパーツ位置の管理が行われる。なお、実際にはリンク情報は所定の演算処理によりU-TOCセクタ-0内のバイトポジションとされる数値で示される。即ち、304+(1)ンク情報)×8(バイト目)としてパーツテーブルを指定する。

【0168】U-TOCセクター<math>0のテーブル部における(01h) \sim (FFh) までの各パーツテーブルは、ポインタ部におけるポインタ(P-DFA, P-EMPTY, P-FRA, P-TNO1 \sim P-TNO255) によって、以下のようにそのパーツの内容が示される。

【0169】ポインタP-DFA は光磁気ディスク90上の 欠陥領域に付いて示しており、傷などによる欠陥領域となるトラック部分(=パーツ)が示された1つのパーツテーブル又は複数のパーツテーブル内の先頭のパーツテーブルを指定している。つまり、欠陥パーツが存在する場合はポインタP-DFA において(01h)~(FFh) のいづれかが記録されており、それに相当するパーツテーブルには、欠陥パーツがスタート及びエンドアドレスによっ切て、たれている。また、他にも欠陥パーツが存在する場合は、そのパーツテーブルにおけるリンク情報として他のパーツテーブルが指定され、そのパーツテーブルにも欠陥パーツが示されている。そして、さらに他の欠陥パーツがない場合はリンク情報は例えば『(00h)』とされ、以降リンクなしとされる。

【0170】ポインタP-EMPTY は管理テーブル部における1又は複数の未使用のパーツテーブルの先頭のパーツテーブルを示すものであり、未使用のパーツテーブルが存在する場合は、ポインタP-EMPTY として、(01h)~(F

Fh)のうちのいづれかが記録される。未使用のパーツテーブルが複数存在する場合は、ポインタP-EMPTYによって指定されたパーツテーブルからリンク情報によって順次パーツテーブルが指定されていき、全ての未使用のパーツテーブルが管理テーブル部上で連結される。

【0171】ポインタP-FRA は光磁気ディスク90上のデータの書込可能なフリーエリア (消去領域を含む)について示しており、フリーエリアとなるトラック部分(=パーツ)が示された1又は複数のパーツテーブル内の先頭のパーツテーブルを指定している。つまり、フリーエリアが存在する場合はポインタP-FRA において(01h)~(FFh)のいづれかが記録されており、それに相当するパーツテーブルには、フリーエリアであるパーツがスタート及びエンドアドレスによって示されている。また、このようなパーツが複数個有り、つまりパーツテーブルが複数個有る場合はリンク情報により、リンク情報が『(00h)』となるパーツテーブルまで順次指定されている。

【0172】図18にパーツテーブルにより、フリーエリアとなるパーツの管理状態を模式的に示す。これはパーツ(03h)(18h)(1Fh)(2Bh)(E3h)がフリーエリアとされている時に、この状態がポインタP-FRAに引き続きパーツテーブル(03h)(18h)(1Fh)(2Bh)(E3h)のリンクによって表現されている状態を示している。なお上記した欠陥領域や未使用パーツテーブルの管理形態もこれと同様となる。

【0173】ポインタP-TN01~P-TN0255は、光磁気ディスク90にユーザーが記録を行なった楽曲などのトラックについて示しており、例えばポインタP-TN01では第1トラックのデータが記録された1又は複数のパーツのうちの時間的に先頭となるパーツが示されたパーツテーブルを指定している。例えば第1トラック(第1プログラム)とされた楽曲がディスク上でトラックが分断されずに、つまり1つのパーツで記録されている場合は、その第1トラックの記録領域はポインタP-TN01で示されるパーツテーブルにおけるスタート及びエンドアドレスとして記録されている。

【0174】また、例えば第2トラック(第2プログラム)とされた楽曲がディスク上で複数のパーツに離散的に記録されている場合は、その第2トラックの記録位置を示すため各パーツが時間的な順序に従って指定されたパーツテーブルから、さらにリンク情報によって他のパーツテーブルが順次時間的な順序に従って指定されて、リンク情報が『(00h)』となるパーツテーブルまで連結される(上記、図18と同様の形態)。このように例えば2曲目を構成するデータが記録された全パーツが順次指定されて記録されていることにより、このUーTOCセクターののデータを用いて、2曲目の再生時や、その2曲目の領域への上書き記録を行なう際に、光学へッド3及び磁気

ヘッド6aをアクセスさせ離散的なパーツから連続的な 音楽情報を取り出したり、記録エリアを効率使用した記 録が可能になる。

【0175】以上のように、書換可能な光磁気ディスク90については、ディスク上のエリア管理はP-TOCによってなされ、またレコーダブルユーザーエリアにおいて記録された楽曲やフリーエリア等はU-TOCにより行なわれる。

【0176】1-6-4-2. U-TOCセクター1 - 次に、図19にU-TOCセクター1のフォーマットを 示す。このセクター1は録音された各トラックにトラックネームをつけたり、ディスク自体の名称などの情報と なるディスクネームをつける場合に、入力された文字情報を記録するデータ領域とされる。

【0177】このU-TOCセクタ-1には、記録された各トラックに相当するポインタ部としてポインタP-TN A1 \sim P-TNA255が用意され、またこのポインタP $-TNA1\sim$ P-TNA255によって指定されるスロット部が1単位8バイトで255単位のスロット(01h) \sim (FFh) 及び同じく8バイトの1つのスロット(00h) が用意されており、上述したU-TOCセクタ-0とほぼ同様の形態で文字データを管理する。

【0178】スロット(01h) ~(FFh) にはディスクタイトルやトラックネームとしての文字情報がアスキーコードで記録される。そして、例えばポインタP-TNA1によって指定されるスロットには第1トラックに対応してユーザーが入力した文字が記録されることになる。また、スロットがリンク情報によりリンクされることで、1つのトラックに対応する文字入力は7バイト(7文字)より大きくなっても対応できる。なお、スロット(00h) としての8バイトはディスクネームの記録のための専用エリアとされており、ポインタP-TNA(x)によっては指定されないスロットとされている。このU-TOCセクター1でもポインタP-EMPTY は使用していないスロットを管理する。

【 O 1 7 9 】 1-6-4-3. U-TOCセクター2

次に、図20はU-TOCセクター2のフォーマットを示しており、このセクター2は、主にユーザーが録音を行なった楽曲の録音日時を記録するデータ領域とされる。

【0180】このU-TOCセクター2には、記録された各トラックに相当するポインタ部としてポインタP-TR $D1\sim P$ -TRD255が用意され、またこのポインタP-TRD1 $\sim P$ -TRD255によって指定されるスロット部が用意される。スロット部には1 単位8バイトで255 単位のスロット(0 1h) \sim (FFh) が形成されており、上述したU-TOCセクター0 とほぼ同様の形態で日時データを管理する。

【0181】スロット(01h)~(FFh) には楽曲 (トラック)の録音日時が6バイトで記録される。6バイトはそれぞれ1バイトづつ、年、月、日、時、分、秒に相当す

る数値が記録される。また、残りの2バイトはメーカーコード及びモデルコードとされ、その楽曲を録音した記録装置の製造者を示すコードデータ、及び録音した記録装置の機種を示すコードデータが記録される。

【0182】例えばディスクに第1曲目としてがトラックが録音されると、ポインタP-TRD1によって指定されるスロットにはその録音日時及び録音装置のメーカーコード、モデルコードが記録される。録音日時データはシステムコントローラ11が内部時計を参照して自動的に記録することになる。

【0183】またスロット(00h) としての8バイトはディスク単位の録音日時の記録のための専用エリアとされており、ポインタP-TRD(x)によっては指定されないスロットとされている。なお、このU-TOCセクター2でもスロットポインタP-EMPTY は使用していないスロットを管理するものである。使用されていないスロットについては、モデルコードに代えてリンク情報が記録されており、スロットポインタP-EMPTY を先頭に各未使用のスロットがリンク情報でリンクされて管理されている。

【0184】1-6-4-3. U-TOCセクター4 図21はU-TOCセクター4を示し、このセクター4は、上記したセクター1と同様に、ユーザーが録音を行なったトラックに曲名(トラックネーム)をつけたり、ディスクネームをつける場合に、入力された文字情報を記録するデータ領域とされ、図21と図19を比較してわかるようにフォーマットはセクター1とほぼ同様である。ただし、このセクター4は漢字や欧州文字に対応するコードデータ(2バイトコード)が記録できるようにされるものであり、図22のセクター1のデータに加えて、所定バイト位置に文字コードの属性が記録される。このU-TOCセクター4の文字情報の管理は、セクター1と同様にポインタP-TNA1~P-TNA255及びポインタP-TNA1~P-TNA255によって指定される255単位のスロット(01h)~(FFh)によって行なわれる。

【0185】なお本例のMDレコーダ/プレーヤ1はUーTOCが形成されない再生専用ディスクについても対応できるが、再生専用ディスクの場合、PーTOCにおいてディスクネーム、トラックネームとしての文字情報を記録しておくことができる。即ちPーTOCセクターとしてUーTOCセクター1、セクター4と概略同様のセクターが用意されており、ディスクメーカーは予めディスクネーム、トラックネームをそのPーTOCセクターに記録しておくことができる。

[0186] 1-6-5. AUX-TOC 1-6-5-1. AUX-TOC t/9-0

本例のディスク90では、図16で説明したようにAU Xデータファイル及びAUX-TOCを記録する領域が 設定され、AUXデータファイルとして楽曲等のトラック(プログラム)とは独立した文字情報や画像情報など を記録できる。そしてそのAUXデータファイルはAU X-TOCによって管理される。このAUX-TOCは、3クラスタにわたって3回繰り返して記録され、従って管理データ構造としてはU-TOCと同様に、1クラスタ内の32セクターを使用できる。本例では、以下説明していくようにAUX-TOCセクター0~セクター5を設定して、AUXデータファイルの管理を行う。

【0187】まずAUX-TOCセクター0のフォーマットを図22で説明する。AUX-TOCセクター0は、主にAUXデータ領域の全体として、AUXデータ領域におけるフリーエリア(空きエリア)の管理を行うエリアアロケーションテーブルとされる。そして図22に示されるようにこのセクター0では、ヘッダ(セクターアドレス(Sector)=00h,モード情報(MODE)=02hとされている)に続いて、所定バイト位置に、'M''D''A''D'の4文字がASCIIコードにより4バイト分の領域を用いて記録される。この'M'

'D' 'A' 'D'の文字は、フォーマットIDを示すもので、以降説明するAUX-TOCセクターに対しても、同じバイト位置に共通に記録されている。また、上記フォーマットIDに続く所定バイト位置にメーカーコード、モデルコードが記録され、更に、その後ろの所定バイト位置にユーズドセクター情報が記録される。

【0188】上記ユーズドセクター情報には、AUX-TOC内のセクター使用状況が示される。UsedSectors0を形成するd8-d108ビットは、それぞれ0-7セクターに対応する。以下、同様にして、UsedSectors10d8-d1は、それぞれ8-15セクターに対応する。UsedSectors20d8-d1は、それぞれ16-23セクターに対応する。UsedSectors30d8-d1は、それぞれ24-31セクターに対応する。

【0189】このAUX-TOCセクター0では、ポイ ンタP-EMPTY 、P-BLANKによりポインタ部が形成され る。そしてテーブル部においてスタートアドレス、エン ドアドレス、リンク情報が記録される各8バイトのパー ツテーブルが99単位形成され、上述したU-TOCセ クター0と同様の形態で、AUXデータエリアの管理が 行われる。但し、この場合には、パーツテーブル(01h) ~(63h)までがテーブル部として使用され、残りのパー ツテーブル(64h)~(FFh)は使用しないものとして、AL L'O'(zeros)がセットされる。なお、パーツ テーブル(64h)以降をテーブル部として使用しても構わ ないのであるが、実用上は、99単位のパーツテーブル による管理で充分とされる。ここで、有効なテーブル部 としてパーツテーブル(01h)~(63h)までとしているの は、バッファメモリ13としての特定の容量に対応して 決められたものである。

【0190】ポインタP-EMPTY は、このAUX-TOC セクター0内での未使用のパーツテーブルをリンク形態 で管理する。 【0191】ポインタP-BLANK は、AUXデータエリア 内でのフリーエリア、つまりAUXデータファイルを記 録していくことができる未記録領域を、U-TOCセク ター0におけるポインタP-FRA と同様にパーツテーブル のリンク形態で管理する。

【0192】なお、スタートアドレス、エンドアドレスは短縮形態とされ、サウンドグループ位置までの指定が可能とされている。但し、本実施の形態のAUX-TOCセクター0では、クラスタ単位までによるアドレス指定とすることが規定されており、セクター、スタートアドレス、エンドアドレスにおいてサウンドグループ単位を示すデータ位置には、ALL'0'がセットされる。以下説明するAUX-TOCセクター1~セクター5までのテーブル部もしくはスロット部において3バイトで記録されるスタートアドレス、エンドアドレスも短縮形態とされる。また、スタートアドレス、エンドアドレスとして、どのデータ単位まで指定するのかという規定は、各セクター内容によって異なるため、以降において適宜説明していく。

【0193】ところで再生専用ディスクでAUX-TO Cが形成される場合は、パーツテーブルにおけるリンク 情報は用いられない。

【0194】1-6-5-2. AUX-TOCセクター

AUX-TOCセクター1~セクター3は、静止画情報としてのピクチャファイルの管理に用いられる。図23に示すAUX-TOCセクター1はピクチャアロケーションテーブルとしての管理セクターとなり、AUXデータエリアにおいてピクチャファイルとして記録された各データファイルの管理を行う。

【0195】このAUX-TOCセクター1では、U-TOCセクター0と同様の形式でピクチャファイルの管理を行う。本実施の形態では、AUXデータエリアに記録される静止画1枚のピクチャファイルとしてのファイル長は特に規定されていない。但し、本実施の形態では、後述するようにして表紙ピクチャ(Cover Picture)を含め、最大で100のピクチャファイルが管理可能に構成される。従って実質的に記録可能なピクチャファイルも100となる。なお、表紙ピクチャは、例えばディスクジャケット等となるピクチャファイルとされる。

【0196】AUX-TOCセクター1の場合、ヘッダにおいては、セクターアドレス(Sector)=01h, モード情報(MODE)=02hが記録される。

【0197】表紙ピクチャ以外の99枚となる各ピクチャファイルの管理に用いられるポインタP-PNO(x)として、AUX-TOCセクター1内にはポインタP-PN01~P-PN099が形成される。ポインタP-PN099より後ろからテーブル部直前までの各バイト位置には「00h」が記録される。但し、AUXデータエリアの将来的な拡張やファイルサイズ変更などにより、より多数のピクチャファ

いる。

イルの記録が可能となる場合に対応できるように、ポインタP-PNO(x)として、ポインタP-PNO1~P-PNO99に続くバイト位置から、図23内に括弧で示すポインタP-PNO255までのバイト位置に対して、ポインタP-PNO100~P-PN255を設定することはできる。

【0198】また、メーカコード、モデルコードに続く 2バイトの領域は、ポインタFirstPNO, Last PNOとされ る。ポインタFirst PNOには、ポインタP-PNO1~P-PN099 のうち使用されている最初のポインタP-PNO(x)のナンバ x が記録され、ポインタLast PNOは、使用されている最後のポインタP-PNO(x)のナンバ x が記録される。例えば、ポインタP-PN01~P-PN099のうち、ポインタP-PN01~P-PN05まで使用されているとすると、ポインタFirst PNO=01h、ポインタLast PNO=05hが記録される。

【0199】またポインタ部において、ポインタP-PFR A、P-EMPTY も形成される。そしてテーブル部において各ポインタに対応される各8バイトのパーツテーブルとして、スタートアドレス、エンドアドレス、画像モード(S. Pict. モード)が記録される99単位のパーツテーブル(01h)~(63h)が形成される。この場合も、AUX-TOCセクター0同様、残りのパーツテーブル(64h)~(FFh)は使用しないものとして、ALL'0'(2eros)がセットされる。

【0200】また、パーツテーブル(00h) はポインタによっては指定されないパーツテーブルとなるが、ここは表紙ピクチャ(Cover Picture)として位置づけられたピクチャファイルのアドレス管理に専用に用いられる。上記した画像モード(S. Pict. モード)は、表紙ピクチャのパーツテーブル(00h)にも同様に設けられる。

【0.201】ポインタP-PN01~P-PN099は、それぞれ1つのピクチャファイルが記録された領域を、特定のパーツテーブルを指定することで管理する。例えばポインタP-PN01で指定されるパーツテーブルには、1枚目としての画像データとなるピクチャファイルのスタートアドレス、エンドアドレス、画像モード(S. Pict. モード)が記録された状態とされる。なお、このAUX-TOCセクター1ではリンク情報(Link-P)によるパーツテーブルをリンクさせて行うファイル管理は行われない。つまり1つのピクチャファイルは物理的に離れた区間に分けられて記録されることはない。

【0202】ただし、このセクター内での未使用のパーツテーブルについてはポインタP-EMPTY を起点とするリンク形態(パーツテーブルの8バイト目がリンク情報とされる)によって管理される。

【0203】また、AUX-TOCセクター1でのポインタP-PFRAは、AUXデータエリア内の1クラスタの領域に対して1クラスタ未満のピクチャデータが記録されており、かつ、その1クラスタ内においてピクチャデータが記録されていない領域が未記録領域(記録可能領

域)、即ちフリーエリアとされている場合に、このフリーエリアを管理するポインタとされる。つまり、ポインタP-PFRAで指定されるパーツテーブルにフリーエリアとしての区間のアドレスが記録される。

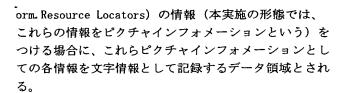
【0204】また、AUX-TOCセクター1での各パーツテーブルにおける画像モード(S. Pict. モード)は、各パーツテーブルにより指定されるアドレスに記録されているピクチャファイルについて、コピーステータスを含むモード情報を示すものとされる。

【0205】画像モード (S. Pict. モード) は、例え ば図30(a)に示すようにして定義される。画像モー ドはd1-d8の8ビットとされるが、d1-d2から なる2ビットによりコピーステータスが示される。コピ ーステータスとは、対応するピクチャファイルについて のコピーの許可/不許可に関して設定された情報であ る。この場合、コピーステータスが(0h)とされた場 合には、コピー許可であることを示し、そのピクチャフ ァイルは何回でもコピーが可能とされる。コピーステー タスが(1h)とされた場合には、そのピクチャファイ ルについて、あと1回のみのコピーが許可されているこ とを示す。コピーステータスが(2h)とされた場合に は、そのピクチャファイルについて、認証されたデータ バスを介して1回のみのコピーが許可されていることを 示す。逆に言えば、認証されないデータバスを介した場 合には、コピーは不許可となる。コピーステータスが (3h) とされた場合には、そのピクチャファイルにつ いては、コピーが禁止されていることを示す。残る d 3 -d8の6ビットについては、ここでは未定義とされて

【0206】また、或るピクチャファイルについてデータのコピーが行われた場合には、そのコピー前のピクチャファイルに対応して与えられていたコピーステータスの内容に対応して、コピー後のピクチャファイルに対応して更新されるベきことになる。つまり、或るピクチャファイルについて、コピー前においてはコピーステータスが「0h」とされていた場合には、コピー後においてもそのピクチャファイルには、コピーステータス「0h」が与えられる。つまり、何回でもコピーバ可能とされる。これに対して、コピー前においてはコピーステータスが「1h」或いは [2h] とされていた場合には、コピー後においては、コピーステータスが「3h」とされて以降のコピーは禁止されることが示される

【0207】1-6-5-3. AUX-TOCセクター

図24にAUX-TOCセクター2のフォーマットを示す。このセクター2はピクチャインフォメーションテーブルとされ、記録された各ピクチャファイルにピクチャネーム、記録日時、及びインターネットのURL (Unif



【0208】ここで、AUX-TOCセクター2の説明

に先立ち、AUX-TOCセクター2のテーブル部に記

. 録されるピクチャインフォメーションファイルの構造に

ついて図31により説明しておく。ここでいうピクチャ インフォメーションファイルとは、1ピクチャファイル に対応するピクチャインフォメーションの情報である。 【0209】この図31に示すように、ピクチャインフ オメーションファイルは、まず先頭にピクチャネームと してのデータユニットがアスキーコードその他の文字コ ードで配置される。このピクチャネームは、図21に示 したU-TOCセクター4のスロットに記録される文字 情報のフォーマットに準ずる。ピクチャネームとしての データユニットに続いては、データユニット間の区切り を示す「1 F h」が配置され、この後ろに、記録日時の データユニットが配置される。この記録日時は、図20 に示したU-TOCセクター2のスロットに記録される 録音日時のフォーマットに準じ、前述したようにして6 バイトを使用して記録される。記録日時のデータユニッ トに続けても上記「1Fh」が配置され、この後ろにU RLとしての文字情報が配置される。このURLに関し ては、後述する文字コード(character. code)に依らず、 アスキーコードによりMSBから記録することができ

【0210】なお、ピクチャネーム、記録日時、及びU RLのデータユニットのうちの或るものについて実体的 な内容が無いとされる場合には、そのデータユニットに 代えて「00h」を記録するものとされる。

る。そして、ファイルの最後は「00h」により締めく

くられる。

【0211】また、上記URLであるが、例えばそのピクチャファイルがインターネットのホームページからダウンロードして得られるものであるような場合に、そのホームページのURLがピクチャファイルに対して付されるものである。

【0212】図24に戻り、AUX-TOCセクター2 について説明する。まず、AUX-TOCセクター2の ヘッダにおいては、セクターアドレス(Sector)=02h,モード情報(MODE)=02 h が記録される。

【0213】また、AUX-TOCセクター2には、記録された各ピクチャファイルに対応するためにポインタ部にポインタP-PIF1~P-PIF99(ただしP-PIF255まで拡張可能)が用意され、またスロット部には、ポインタP-PIF1~P-PIF99によって指定可能な、単位8バイトで255単位のスロット(01h)~(FFh)及び同じく8バイトの1つのスロット(00h)が用意されている。そして、メーカコード、モデルコードに続く2バイトの領域は、ポ

インタFirst PIF、Last PIFとされる。ポインタFirst PIFは、ポインタP-PIF1~P-PIF99のうち、使用されている最初のポインタP-PIFのナンバが記録され、ポインタLastPIFは、使用されている最後のポインタP-PIFのナンバが記録される。

【0214】スロット(00h) ~(FFh) にはピクチャインフォメーションファイルとしての文字情報がアスキーコードその他の文字コードで記録される。記録される文字の種別は、AUX-TOCセクター2上の所定バイト位置に記録された文字コード(図においてはchara. codeと記述)により規定される。

【0215】文字コードは、例えば「00h」がアスキーコード、「01h」がモディファイド ISO. 8859-1、「02h」がミュージックシフテッド JIS、「03h」がKS C 5601-1989(韓国語)、「04h」がGB2312-80 (中国語)などのように定義されている。

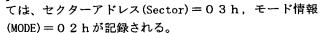
【0216】ポインタP-PIF1~P-PIF99は、各ポインタのナンバに対応するファイルナンバのピクチャインフォメーションファイルが記録された特定のパーツテーブルを指定する。例えばポインタP-PIF1によって指定されるスロットには第1のピクチャファイルの画像に対応した文字が記録されることになる。なお、スロット(00h)としての8バイトは表紙ピクチャに対応するピクチャインフォメーションファイルの記録開始のための専用エリアとされており、ポインタP-PIF(x)によっては指定されないスロットとされている。これら各スロットはリンク情報によりリンクされることで、1つのピクチャファイルに対応するピクチャインフォメーションファイルは7バイトより大きくても対応できるようにされている。またポインタP-EMPTY は使用していないスロットをリンク形態で管理する。

【0217】なお、ピクチャネーム、記録日時、及びURLごとにそれぞれ異なるAUX一TOCセクターを設定して、個別的に管理するようにしても構わない。しかし、図24及び図31に示すようにして、AUX一TOCセクター2によりピクチャファイルに関して付される各種文字情報をピクチャインフォメーションファイルとして一括管理することで、ピクチャネーム、記録日時、及びURLごとにそれぞれ異なるAUX一TOCセクターを設けて管理する場合よりも、管理情報として必要とされるデータ量(TOCセクター数)は少なくなり、ディスクの記録領域は有効利用されるものである。

【0218】1-6-5-4. AUX-TOCセクター3

図25に示すAUX-TOCセクター3は、ピクチャプレイバックシーケンステーブルとされている。これは楽曲等のプログラムの再生に同期してピクチャファイルの出力(つまり画像表示)を行うための管理情報となる。

【0219】AUX-TOCセクター3のヘッダにおい



【0220】また、記録された各ピクチャファイルに対応するためにポインタ部として、ポインタP-TNP1~P-TN P99 (ただしP-PIF255まで拡張可能)が用意される。このポインタP-TNP1~P-TNP99は、プログラムエリアにトラック単位で記録されたオーディオデータのトラックナンバに対応する。つまり、第1トラック~第99トラックに対応する。テーブル部には、ポインタP-TNP1~P-TN P99によって指定される、単位8バイトで99単位のパーツテーブル(01h)~(63h)及び同じく8バイトの1つのパーツテーブル(00h)が用意されている。この場合も使用しないパーツテーブル(64h)~(FFh)にはALL

'0'が記録される。メーカコード、モデルコードに続くポインタFirst TNP、Last TNPには、それぞれポインタP-TNP1~P-TNP99のうち、使用されている最初のポインタP-TNPのナンバが記録される。

【0221】ポインタP-TNP1~P-TNP99によって指定される各パーツテーブルには、そのトラックの先頭位置アドレスからのオフセットアドレス形態でスタートアドレス、エンドアドレスが記録される。AUX-TOCセクター3では、サウンドグループの単位までによるアドレス指定がおこなわれる。また各パーツテーブルの4バイト目には、ポインタP-PN0jとして特定のピクチャファイルが示されている。ポインタP-PN0jはAUX-TOCセクター1で管理される各ピクチャファイル(P-PN01~9)に相当する値となる。さらにリンク情報によって他のパーツテーブルをリンクできる。つまり、同一トラックにおいて複数のピクチャファイルを表示させるように規定できる。

【0222】例えば第1トラックとしての楽曲の再生を 行う際に、その再生中の特定のタイミングで第1のピク チャファイルの画像を出力したい場合は、第1トラック に対応するポインタP-TNP1で指定されるパーツテーブル に、画像出力期間としてのスタートアドレス、エンドア ドレスを記録し、また出力すべき画像としてポインタP-PNOjで特定のピクチャファイルを示す。 仮に、第1トラ ック再生開始から1分0秒を経過した時点から1分30 秒を経過するまでの期間に、第1のピクチャファイルの 画像を表示出力したい場合を考えると、ポインタP-TNP1 で指定されるパーツテーブルに、スタートアドレス、エ ンドアドレスとして、第1トラック再生開始から1分0 秒に相当するアドレス地点、及び1分30秒に相当する アドレスが、オフセットアドレスにより記録される。そ してポインタP-PNOjは第1のピクチャファイルを指定す るために、P-PNO1の値とされる。また1つのトラックの 再生中に複数の画像を切換表示したい場合は、パーツテ ーブルがリンクされて、出力すべきピクチャファイル及 び出力期間が管理されることになる。

【0223】なおパーツテーブル(00h) は、表紙ピクチャ(Cover Picture)に対応するのであるが、表紙ピクチャはオーディオトラックの再生に同期した画像出力は原則として行わないものとしていることから、ここでは、パーツテーブル(00h)のスタートアドレス及びエンドアドレスとしてはALL'O'(zeros)が記録されるものとしている。

【0224】ところで、或るトラックに対応されたパー

ツテーブルにおけるスタートアドレス、エンドアドレスが両方ともALL '0'であった場合は、そのトラックの音声出力期間中にわたって指定されたピクチャファイル (ポインタP-PNOjで示される)の画像が表示されるようにする。また、エンドアドレスについてのみALL '0'である場合は、そのトラックの再生期間内において次に表示すべきピクチャファイルのスタートアドレスに至るまで、ポインタP-PNOjで指定されたピクチャファイルを出力する。また、スタートアドレス、エンドアドレスが両方ともALL '0'ではなく、かつ、同じ値とされている場合には、ピクチャファイルの表示出力は禁止される。またこのAUX-TOCセクター5でもポインタP-EMPTY からのリンクで使用していないパーツテーブルを管理する。

【0225】1-6-5-5. AUX-TOCセクター 4

AUX-TOCセクター4, セクター5はテキストファイルの管理に用いられる。まず図26に示すAUX-TOCセクター4はテキストアロケーションテーブルとしての管理セクターとなり、AUXデータエリア内においてテキストファイルとして記録された各データファイルの管理を行う。

【0226】このAUX-TOCセクター4では、U-TOCセクター0と同様の形式でテキストファイルの管理を行う。仮にAUXデータエリアをすべてテキストファイルの記録に用いるとすると、38クラスタ(×32セクター×2324バイト)分のテキストデータが記録できるが、このテキストデータはAUX-TOCセクター4において最大255個のファイルとして管理できる。但し、ここでは後述するように、1枚の表紙テキストを含めて100ファイルまで管理するものとする。なおテキストファイルの1つのファイル長はセクター単位とされる。

【0227】1つの特定のテキストファイルは、いわゆるディスクの表紙ピクチャに対応するテキストファイル(表紙テキスト:Cover Text)として位置づけできる。 【0228】このAUX-TOCセクター4のヘッダにおいては、セクターアドレス(Sector)=04h,モード

【0229】そして、各テキストファイルの管理に用い られるポインタP-TXNO(x)として、AUX-TOCセク ター4内にはポインタP-TXNO1~P-TXNO99(但しP-TXNO2

情報 (MODE) = 02 h が記録される。

55まで拡張可能)が形成される。ポインタP-TXN01~P-T XN099は、オーディオトラックのトラックナンバに対応する。つまり、ここでは、最大で第1~第99のオーディオトラックに対応付けされた99のテキストファイルが管理可能とされる(表紙テキストは除く)。またポインタ部において、ポインタP-PFRA、P-EMPTYも形成される。そしてテーブル部において各ポインタに対応される・各8バイトのパーツテーブルとして、スタートアドレス、エンドアドレス、テキストモードが記録される99単位のパーツテーブル(01h)~(63h)が形成される(パーツテーブル(63h)~(FFh)は不使用としてALL

'0'が記憶される)。なお、テキストモードの定義内容については後述する。

【0230】また、パーツテーブル(00h) はポインタに よっては指定されないパーツテーブルとなるが、ここは 表紙テキストとして位置づけられたテキストファイルの アドレス及びテキストモードの管理に専用に用いられ る。

【0231】ポインタP-TXN01~P-TXN099は、それぞれ 1つのテキストファイルが記録された領域を、特定のパーツテーブルを指定することで管理する。例えばポイン タP-TXN01で指定されるパーツテーブルには、ファイル ナンバとして第1のテキストファイルのスタートアドレス、エンドアドレス、テキストモードが記録された状態 とされる。

【0232】なお、上記したようにテキストファイルは セクター単位であるので、上記スタートアドレス、エン ドアドレスとしては、セクター単位までにより記述さ れ、サウンドグループ単位のアドレスを示すデータ位置 には、「0h」がセットされる。

【0233】また、このAUX-TOCセクター4では リンク情報によるパーツテーブルをリンクさせて行うファイル管理は行われない。つまり1つのテキストファイルは物理的に離れた区間に分けられて記録されることはない。

【0234】ただし、このセクター内での未使用のパーツテーブルについてはポインタP-EMPTYを起点とするリンク形態(パーツテーブルの8バイト目がリンク情報とされる)によって管理される。またAUX-TOCセクター4でのポインタP-PFRAは、AUXデータエリア内の1クラスタの領域に対して1クラスタ未満のテキストファイルのデータが記録されており、かつ、その1クラスタ内においてデータが記録されていない領域が未記録領域(記録可能領域)、即ちフリーエリアとされている場合に、このフリーエリアを管理するポインタとされる。つまり、ポインタP-PFRAで指定されるパーツテーブルにフリーエリアとしての区間のアドレスが記録される。そバイト目がリンク情報とされてパーツテーブルがリンクされ、複数の離れた区間がフリーエリアとして管理される

場合がある。

【0235】ここで、AUX-TOCセクター4の各パーツテーブルに設定されるテキストモード(Textモード) の定義内容について図32を参照して説明しておく。テキストモードは、各パーツテーブルにおける第4バイトの位置にある領域であり、d1-d808ビット(1バイト)により形成される。これらd1-d80うち、d1-d2から成る2ビットはコピーステータスを示すが、これについては、先に図30(a)により説明したピクチャファイルについてのコピーステータス(S. Pict. モード)と同様となるため、ここでの説明は省略する。

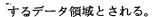
【0236】d3-d4から成る2ビットは、そのテキストファイルの内容を示す。この場合、d3-d4が「0h」であればsung textであることが示される。、即ちそのテキストファイルは、これが対応するオーディオトラックとしての楽曲の歌詞のテキストであることを示し、「1h」であれば、対応するオーディオトラックとしての楽曲を演奏するアーティスト情報(アーティスト名その他)を記述したテキストであることが示される。「2h」であれば、いわゆるライナーノーツ(アルバムに添え付けされた解説など)を記述したテキストであることが示される。

【0237】 d5の1ビットは、そのテキストファイルにおけるタイムスタンプの挿入の有無を示し、「0」であればタイムスタンプが無いことを示し、「1」であればタイムスタンプが有ることを示す。なお、タイムスタンプがどのようなものであるのかについては、図33により後述する。

【0238】 d6-d7-d8から成る3ビットは、文字コードを示す。 文字コードは、例えば「0 h」がアスキーコード、「1 h」がモディファイド I S O. 88 5 9 -1、「2 h」がミュージックシフテッド J I S、「3 h」がKS C 5 6 0 1 -1 9 8 9 (韓国語)、「4 h」がGB2 3 1 2 -8 0 (中国語)として定義されている。「5 h」「6 h」は未定義(Reserved)とされる。「7 h」は、プレインテキスト(Plain Text)とされ、そのテキストファイルをプレインテキストとして定義することで、文字コードとしての拡張性を与えることが可能となる。

[0239] 1-6-5-6. AUX-TOCt/5

図27にAUX-TOCセクター5のフォーマットを示す。このセクター5はテキストインフォメーションテーブルとされ、記録された各テキストファイルにテキストネーム、記録日時、及びインターネットのURLの情報(本実施の形態では、これらの情報をテキストインフォメーションという)をつける場合に、これらテキストインフォメーションとしての各情報を文字情報として記録



【0240】なお、AUX-TOCセクター5のテーブル部に記録されるテキストインフォメーションファイルの構造は、先に図31に示したピクチャインフォメーションファイルに準ずる。つまり、図31におけるピクチャネームのデータユニットがテキストネームのデータユニットとされる以外は同様の構造を有する。

【0241】図27に示すAUX-TOCセクター5のフォーマットとして、ヘッダにおいては、セクターアドレス(Sector)=05h, モード情報(MODE)=02hが記録される。

【0242】また、AUX-TOCセクター5には、記録された各テキストファイルに対応するためにポインタ部にポインタP-TXIF1~P-TXIF99(ただしP-TXIF255まで拡張可能)が用意され、またスロット部には、ポインタP-TXIF1~P-TXIF99によって指定可能な、単位8バイトで255単位のスロット(01h)~(FFh)及び同じく8バイトの1つのスロット(00h)が用意されている。そして、メーカコード、モデルコードに続くポインタFirst TXIF、Last TXIFは、それぞれポインタP-TXIF1~P-TXIF 99のうち、使用されている最初のポインタP-TXIFのナンバが記録され、ポインタLast TXIFは、使用されている最後のポインタP-TXIFのナンバが記録される。

【0243】テーブル部としてのスロット(00h)~(FFh)にはテキストインフォメーションファイルとしての文字情報がアスキーコードその他の文字コードで記録される。記録される文字の種別は、AUX-TOCセクター2上の所定バイト位置に記録された文字コード(chara.code)により規定される。

【0244】この場合も、文字コードは、AUX-TO Cセクター2と同様、例えば「00h」がアスキーコード、「01h」がモディファイドISO、8859-1、「02h」がミュージックシフテッド JIS、「03h」がKS C 5601-1989(韓国語)、「04h」がGB2312-80(中国語)などのように定義されている。

【0245】ポインタP-TXIF1~P-TXIF99は、各ポインタのナンバに対応するファイルナンバのテキストインフォメーションファイルが記録された特定のパーツテーブルを指定する。例えばポインタP-TXIF1によって指定されるスロットには第1のテキストファイルの画像に対応した文字が記録されることになる。なお、スロット(00h)としての8バイトは表紙テキストに対応する表紙テキストインフォメーションファイルの記録開始のための専用エリアとされており、ポインタP-TXIF(x)によっては指定されないスロットとされている。これら各スロットはリンク情報によりリンクされることで、1つのテキストファイルに対応するテキストインフォメーションファイルは7バイトより大きくても対応できるようにされている。またポインタP-EMPTYは使用していないスロッ

トをリンク形態で管理する。

【0246】なお、この場合にも、テキストネーム、記録日時、及びURLごとにそれぞれ異なるAUX-TOCセクターを設定して、個別的に管理するようにしても構わないが、AUX-TOCセクター5によりピクチャファイルに関して付される文字情報をテキストインフォメーションファイルとして一括管理することで、インフォメーションファイルの場合と同様に、管理情報として必要とされるデータ量(TOCセクター数)を少なくするように配慮しているものである。

【0247】1-6-6. データファイル 1-6-6-1. ピクチャファイルセクター 以上のように形成される各AUX-TOCセクターによ

の工いように形成される甘木 UX = 1 UC ピックーによって管理される A U X データファイルである、ピクチャファイルとテキストファイルの 2 種のデータファイルについて説明していく。

【0248】まずピクチャファイルとしては、静止画1 枚のファイル長は任意とされる。静止画としてのイメージサイズは 640×480 ドットとし、ピクチャファイルはJPEGフォーマットベースラインとする。そしてピクチャファイルの管理はAUX-TOCで行うために、ファイルのビットストリームはJPEG規定のSOI(Start Of Image)マーカーからEOI(End Of Image)マーカーまでとなる。また、セクターフォーマットはモード2とし、3rdレイヤECCは無しとするために、1セクターの画像データ容量としての有効バイトは2324バイトとなる。一例として、JPEGのピクチャファイルが1クラスタ(=3240045(=2324031+1)バイトから123045(=23240232)となる。

【0249】このようなピクチャファイルを構成するセクターのフォーマットは例えば図28のようになる。先頭には、同期パターン、クラスタアドレス(Cluster H,C luster L)、セクターアドレス (Sector)、モード情報 (02h)による16バイトのヘッダが設けられ、続く8バイトは未定義(Reserved)とされる。そして、データDPO \sim DP2323として示すように、2324バイトの画像データが記録されるデータエリアとしての領域が設けられる。最後の4バイトには、それぞれ「00h」が記録されるが、誤り検出パリティを記録することも考えられる

[0250]1-6-6-2. f = 7 =

次にテキストファイルとしては、AUX-TOCセクター4のテキストモードにより規定されるASCII、Modified ISO 8859-1、Music Shifted JIS、その他のテキストデータを記録できる。

【0251】テキストファイルを構成するセクターのフォーマットは例えば図29のようになり、ピクチャファ

イルと同様に先頭からヘッダ(16バイト)、未定義(Reserved)領域(8バイト)が設けられ、これに続いてデータDTO ~DT2323として示すように、2324バイトのテキストファイルとしてのデータが記録されるデータエリアが設けられる。最後の4バイトには、それぞれ「00h」が記録されるが、誤り検出パリティを記録することも考えられる。

【0252】ここで、テキストファイルセクターに記録 されるテキストファイルのデータ構造を図33に示す。 但し、ここで示すテキストファイルは、AUX-TOC セクター4のテキストモードとして、タイムスタンプ有 り(d5='1')が設定されている場合に対応するデ ータ構造とされる。この図に示すように、テキストファ イルとしては、まず、テキストファイルごとの区切りを 示す「1 E h」が配置され、続いて、タイムスタンプを 示すデータユニット (3 bytes pure binary) が配置さ れる。タイムスタンプとは、対応するオーディオトラッ クの再生に同期したテキストファイルの表示出力タイミ ングを規定するもので、対応するオーディオトラックの オフセットアドレスにより示される。続いて、パラグラ フのデータユニットのデータ長を示すパラグラフ長のデ ータユニット (3 bytes pure binary) が配置される。 そして、1 F h のデータに続けてパラグラフ (実体的な 文字情報) のデータユニットが配置されて形成される。 【0253】1-7. パーソナルコンピュータ

続いて、本実施の形態のAVシステムにおけるパーソナ ルコンピュータ113の内部構成について図34を参照 して説明する。この図に示すパーソナルコンピュータ1 13は、外部とデータの授受を行うためのインターフェ イスとして I E E E I 3 9 4 インターフェイス 2 0 9 を 備えている。IEEE1394インターフェイス209 は、外部データバスとしてのIEEE1394バス11 6と接続されることで外部機器と相互通信が可能とされ る。 I E E E 1 3 9 4 インターフェイス 2 0 9 は、 I E EE1394バス116を介して受信したパケットを復 調し、復調したパケットに含まれるデータを抽出し、こ の抽出データを内部データ通信に適合するデータフォー マットにより変換を行って、内部バス210を介してC PU201に出力する。また、CPU201の制御によ って出力されたデータを入力し、パケット化等のIEE E1394フォーマットに従った変調処理を施して、I EEE1394バス116を介して外部に送信出力す る。

【0254】CPU201は、例えばROM202に保持されているプログラムに従って各種の処理を実行する。本実施の形態では、IEEE1394の規格に従って各種データの送受信を可能とするために、上記ROM202に対してIEEE1394インターフェイス209を制御するためのプログラムも格納されることになる。つまり、パーソナルコンピュータ113において

は、IEEE1394によるデータ送受信に可能なセット (ハードウェア及びソフトウェア) が備えられるものである。また、RAM203にはCPU201が各種処理を実行するのに必要なデータやプログラム等が適宜保持される。

【0255】入出カインターフェイス204は、キーボード205とマウス206が接続されており、これらから供給された操作信号をCPU201に出力するようにされている。また、入出カインタフェイス204には、記憶媒体としてハードディスクを備えたハードディスクドライブ207が接続されている。CPU201は、入出カインタフェイス204を介して、ハードディスクドライブ207のハードディスクに対してデータやプログラム等の記録又は読み出しを行うことができるようにされている。この場合、入出カインタフェース204には、さらに、画像表示のためのディスプレイモニタ208が接続されている。内部バス210は、例えば、PCI(Peripheral Component Interconnect)又はローカルバス等により構成され、内部における各機能回路部間を相互に接続している。

【0256】なお、前述したIRD112、及びMDレコーダ/プレーヤ1としても、IEEE1394インターフェイス機能については、上記したパーソナルコンピュータ113と基本的には同様の構成を採る。つまり、図11に示したIRD112であれば、ROM(図11では図示せず)に対して、CPU80によるIEEE1394インターフェイス60の制御を可能とするためのプログラムが搭載され、MDレコーダ/プレーヤ1であれば、プログラムROM28に対して、システムコントローラ11によるIEEE1394インターフェイス25の制御を可能とするためのプログラムが搭載される。【0257】なお、本実施の形態に適用される、IEEE1394バスラインによって相互に接続されたシステムの構築例は、これまで説明した形態に限定されるもの

【0258】2. IEEE1394による本実施の形態 のデータ通信

ではなく、あくまでも一例である。

2-1. 概要

以降、本実施の形態としてのIEEE1394規格に従ったデータ通信について説明する。

【0259】IEEE1394は、シリアルデータ通信の規格の1つとされる。このIEEE1394によるデータ伝送方式としては、周期的に通信を行うIsochronous通信方式と、この周期と関係なく非同期で通信するAsynchronous通信方式が存在する。一般に、Isochronous通信方式はデータの送受信に用いられ、Asynchronous通信方式は各種制御コマンドの送受信に用いられる。そして、1本のケーブルを使用して、これら2種類の通信方式によって送受信を行うことが出来るようにされている。先

に説明したように、本実施の形態のAVシステムにおい ては、ユーザデータとして、ATRACデータ(オーデ ィオデータ)と、このATRACデータに付随するAU Xデータ (ピクチャファイル (JPEG静止画デー タ))、及びテキストファイル)をIEEE1394バ スを介して各機器間で送信又は受信を行うことが可能と される。ここで、ATRACデータ(オーディオデー タ) は再生時間軸に従って音声出力されるべき時系列的 なデータでありリアルタイム性が要求される。また、A UXデータと比較してデータ量も多い。一方、AUXデ ータは、データ量はATRACデータほど多くはなく、 オーディオデータの再生に対して同期再生される場合が あるものの、ATRACデータほど厳密にはリアルタイ ム性は要求されない。そこで、本実施の形態におけるⅠ EEE1394インターフェイスによる送信形態の概要 としては、IEEE1394バスにより、上記ATRA Cデータ及びAUXデータを送受信するのにあたり、A TRACデータ(即ちオーディオデータ)はIsoch ronous通信方式により送受信を行い、AUXデー タはAsynchronous通信方式により送受信を 行うように規定するものである。本実施の形態として は、IEEE1394インターフェイスによって、AT RACデータとAUXデータとをそれぞれ個別の機会で 送信することも、後述するように、Isochrono us cycleによって、ATRACデータとAUX データとを時分割して送信することで見かけ上は同時に 送信することも可能である。そこで以降、上記したIE EE1394規格による本実施の形態の送信形態を前提 として、本実施の形態としての説明を行っていくことと する。

【0260】2-2. スタックモデル

図35は、本実施の形態が対応するIEEE1394のスタックモデルを示している。IEEE1394フォーマットにおいては、Asynchronous系(400)とIsochronous系(500)とに大別される。ここで、Asynchronous系(400)とIsochronous系(500)に共通な層として、最下位にPhysical Layer(301)(物理層)が設けられ、その上位にLink Layer(302)(リンク層)が設けられる。Physical Layer(301)はハードウェア的な信号伝送を司るためのレイヤであり、Link Layer(302)はIEEE1394バスを例えば、機器毎に規定された内部バスに変換するための機能を有する層とされる。

【0261】Physical Layer (301)、Link Layer (302)、及び次に説明するTransaction Layer (401)は、Event/Control/ConfigurationのラインによってSerial Bus Ma

nagement303とリンクされる。また、AV Cable/Connector304は、AVデータ 伝送のための物理的なコネクタ、ケーブルを示している。

【0262】Asynchronous系(400)における上記Link Layer(302)の上位には、Transaction Layer(401)が設けられる。Transaction Layer(401)は、IEEE1394としてのデータ伝送プロトコルを規定する層とされ、基本的なAsynchronous Transactionとしては、後述するようにして、WriteTransaction, Read Transaction, Lock Transactionが規定される。

【0263】そして、Transaction Layer (401)の上層に対してFCP(Functuin Control Protocol) (402)が規定される。FCP (402)は、AV/C Command (AV/C Digital Interfase Command Set) (403)として規定された制御コマンドを利用することで、各種AV機器に対するコマンド制御を実行することが出来るようになっている。

【0264】また、Transaction Layer (401)の上層に対しては、Connection Management Procedures (505)を利用して、後述するPlug (IEEE1394における論理的な機器接続関係)を設定するためのPlug Controll Registers (404)が規定される。

【0265】Isochronous系(500)におけるLink Layer(302)の上位には、CIP Header Format(501)が規定され、このCIP Header Format(501)に管理される形態で、SD-DVCR Realtime Transmission(502), HD-DVCR Realtime Transmission(503), SDL-DVCR Realtime Transmission(504), MPEG2-TS Realtime Transmission(505), Audioand Music Realtime Transmission(505), Audioand Music Realtime Transmission(505), Audioand School (506)等の伝送プロトコルが規定されている。

【0266】SD-DVCR Realtime Transmission (502), HD-DVCR Realtime Transmission (503), SDL-DVCR Realtime Transmission (504)は、それぞれ、デジタルVTR(Video Tape Recorder)に対応するデータ伝送プロトコルである。SD-DVCR Realtime Transmission (502)が扱うデータは、SD-DVCR recording format (5

08) の規定に従って得られたデータシーケンス(SD-DVCR data sequence (507))とされる。また、HD-DVCR Realtime Transmission (503) が扱うデータは、HD-DVCR recording format (510) の規定に従って得られたデータシーケンス (SD-DVCR datasequence (50-9))とされる。SDL-DVCR Realtime Transmission (504) が扱うデータは、SDL-DVCR recording format (512) の規定に従って得られるデータシーケンス (SD-DVCR data sequence (511))となる。

【0267】MPEG2-TS Realtime Transmission (505) は、例えばデジタル衛星放送に対応するチューナ等に対応する伝送プロトコルで、これが扱うデータは、DVB recording format (514) 或いはATV recording format (515) の規定に従って得られるデータシーケンス(MPEG2-TS datasequence (513)) とされる。

【0268】また、Audio and Music Realtime Transmission (506)は、例えば本実施の形態のMDシステムを含むデジタルオーディオ機器全般に対応する伝送プロトコルであり、これが扱うデータは、Audio and Music recording format (517)の規定に従って得られるデータシーケンス(Audio and Music data sequence)とされる。

【0269】2-3. 信号伝送形態

図36は、IEEE1394バスとして実際に用いられるケーブルの構造例を示している。この図においては、コネクタ600Aと600Bがケーブル601を介して接続されていると共に、ここでは、コネクタ600Aと600Bのピン端子として、ピン番号1~6の6ピンが使用される場合を示している。コネクタ600A,600Bに設けられる各ピン端子については、ピン番号1は電源(VP)、ピン番号2はグランド(VG)、ピン番号3はTPB1、ピン番号4はTPB2、ピン番号5はTPA1、ピン番号5はTPA2とされている。そして、コネクタ600A-600B間の各ピンの接続形態は、

ピン番号1 (VP) ーピン番号1 (VP) ピン番号2 (VG) ーピン番号2 (VG) ピン番号3 (TPB1) ーピン番号5 (TPA1) ピン番号4 (TPB2) ーピン番号6 (TPA2) ピン番号5 (TPA1) ーピン番号3 (TPB1) ピン番号6 (TPA2) ーピン番号3 (TPB2) のようになっている。そして、上記ピン接続の組のう ち、

ピン番号3 (TPB1) -ピン番号5 (TPA1) ピン番号4 (TPB2) -ピン番号6 (TPA2) の2本のツイスト線の組により、差動で信号を相互伝送する信号線601Aを形成し、

ピン番号5 (TPA1) ーピン番号3 (TPB1) ピン番号6 (TPA2) ーピン番号3 (TPB2) の2本のツイスト線の組により、差動で信号を相互伝送 する信号線601Bを形成している。

【0270】上記2組の信号線601A及び信号線601Bにより伝送される信号は、図37(a)に示すデータ信号(Data)と、図37(b)に示すストローブ信号(Strobe)である。図37(a)に示すデータ信号は、信号線601A又は信号線601Bの一方を使用してTPB1,2から出力され、TPA1,2に入力される。また、図37(b)に示すストローブ信号は、データ信号と、このデータ信号に同期する伝送クロックとについて所定の論理演算を行うことによって得られる信号であり、実際の伝送クロックよりは低い周波数を有する。このストローブ信号は、信号線601A又は信号線601Bのうち、データ信号伝送に使用していない他方の信号線を使用して、TPA1,2から出力され、TPB1,2に入力される。

【0271】例えば、図37(a),図37(b)に示 すデータ信号及びストローブ信号が、或る I E E E 1 3 94対応の機器に対して入力されたとすると、この機器 においては、入力されたデータ信号とストローブ信号と について所定の論理演算を行って、図37(c)に示す ような伝送クロック(СІоск)を生成し、所要の入 カデータ信号処理に利用する。 IEEE1394フォー マットでは、このようなハードウェア的データ伝送形態 を採ることで、高速な周期の伝送クロックをケーブルに よって機器間で伝送する必要をなくし、信号伝送の信頼 性を高めるようにしている。なお、上記説明では6ピン の仕様について説明したが、IEEE1394フォーマ ットでは電源(VP)とグランド(VG)を省略して、 2組のツイスト線である信号線601A及び信号線60 1 Bのみからなる 4 ピンの仕様も存在する。例えば、本 実施の形態のMD レコーダ/プレーヤ1では、実際に は、この4ピン仕様のケーブルを用いることで、ユーザ にとってより簡易なシステムを提供できるように配慮し ている。

【0272】2-4.機器間のバス接続

図38は、IEEE1394バスによる機器間接続の形態例を模式的に示している。この図では、機器A,B,C,D,Eの5台の機器(Node)がIEEE1394バス(即ちケーブルである)によって相互通信可能に接続されている場合が示されている。IEEE1394インターフェイスでは、機器A,B,CのようにしてIEEE1394バスにより直列的に接続するいわゆる

「ディージチェーン接続」が可能とされる。また、図3 8の場合であれば、機器Aと、機器B, D, E間の接続 形態に示すように、或る機器と複数機器とが並列的に接 続されるいわゆる「ブランチ接続」も可能とされる。シ ステム全体としては、このブランチ接続と上記ディージ チェーン接続とを併用して最大63台の機器(Nod e)を接続可能とされる。但し、ディージチェーン接続 . によっては、最大で16台(16ポップ)までの接続が 可能とされている。また、SCSIで必要とされるター ミネータはIEEE1394インターフェイスでは不要 である。そして I E E E 1 3 9 4 インターフェイスで は、上記のようにしてディージチェーン接続又はブラン チ接続により接続された機器間で相互通信を行うことが 可能とされている。つまり、図38の場合であれば、機 器A, B, C, D, E間の任意の複数機器間での相互通 信が可能とされる。

【0273】また、IEEE1394バスにより複数の機器接続を行ったシステム(以降はIEEE1394システムともいう)内では、機器ごとに割与えられるNodeIDを設定する処理が実際には行われる。この処理を、図39により模式的に示す。ここで、図39(a)に示す接続形態によるIEEE1394システムにおいて、ケーブルの抜き差し、システムにおける或る機器の電源のオン/オフ、PHY(Physical Layer Protocol)での自発発生処理等が有ったとすると、IEEE1394システム内においてはバスリセットが発生する。これにより、各機器A、B、C、D、E間においてIEEE1394バスを介して全ての機器にバスリセット通知を行う処理が実行される。

【0274】このバスリセット通知の結果、図39 (b)に示すようにして、通信 (Child-Notify)を行うことで隣接する機器端子間で親子関係が定義される。つまり、IEEE1394システム内における機器間のTree構造を構築する。そして、このTree構造の構築結果に従って、ルートとしての機器が定義される。ルートとは、全ての端子が子(Ch; Child)として定義された機器であり、図39 (b)の場合であれば、機器Bがルートとして定義されていることになる。逆に言えば、例えばこのルートとしての機器Bと接続される機器Aの端子は親親(P; Parent)として定義されているものである。

【0275】上記のようにしてIEEE1394システム内のTree構造及びルートが定義されると、続いては、図39(c)に示すようにして、各機器から、自己のNode-IDの宣言としてSelf-IDパケットが出力される。そしてルートがこのNode-IDに対して順次承認(grant)を行っていくことにより、IEEE1394システム内における各機器のアドレス、つまりNode-IDが決定される。

【0276】2-5. パケット

IEEE1394フォーマットでは、図40に示すようにしてIsochronous cycle (nominal cycle) の周期を繰り返すことによって送信を行う。この場合、1Isochronous cycleは、 125μ secとされ、帯域としては100 MHzに相当する。なお、Isochronous cycleの周期としては 125μ sec以外とされても良いことが規定されている。そして、このIsochronous cycleごとに、データをパケット化して送信する。

【0277】この図に示すように、Isochrono us cycleの先頭には、1 I sochronou s cycleの開始を示すCycle Start Packetが配置される。このCycle Star t Packetは、ここでの詳しい説明は省略する が、Cycle Masterとして定義されたIEE E1394システム内の特定の1機器によってその発生 タイミングが指示される。Cycle Start P acketに続いては、IsochronousPac ketが優先的に配置される。Isochronous Packetは、図のように、チャンネルごとにパケ ット化されたうえで時分割的に配列されて転送される (Isochronous subactions), また、Isochronous subactions 内においてパケット毎の区切りには、Isochron ous gapといわれる休止区間(例えば 0.05μ sec) が設けられる。このように、IEEE1394 システムでは、1つの伝送線路によってIsochro nousデータをマルチチャンネルで送受信することが 可能とされている。

【0278】ここで、例えば本実施の形態のMDレコー ダ/プレーヤが対応するATRACデータ(圧縮オーデ ィオディオデータ)をIsochronous方式によ り送信することを考えた場合、ATRACデータが1倍で 速の転送レート1. 4Mbpsであるとすれば、125 μsecである1 I sochronous cycle 周期ごとに、少なくともほぼ20数MバイトのATRA CデータをIsochronous Packetとし て伝送すれば、時系列的な連続性(リアルタイム性)が 確保されることになる。例えば、或る機器がATRAC データを送信する際には、ここでの詳しい説明は省略す るが、IEEE1394システム内のIRM(Isochrono us Resource Manager)に対して、ATRACデータのリ アルタイム送信が確保できるだけの、Isochron ous パケットのサイズを要求する。IRMでは、現 在のデータ伝送状況を監視して許可/不許可を与え、許 可が与えられれば、指定されたチャンネルによって、A TRACデータをIsochronous Packe tにパケット化して送信することが出来る。これが IE EE1394インターフェイスにおける帯域予約といわ



れるものである。

【0279】Isochronous cycleの帯 域内において I soch ronous subacti onsが使用していない残る帯域を用いて、Async hronous subactions、即ちAsyn chronousのパケット送信が行われる。図40で は、Packet A, Packet Bの2つのAs - ynchronous Packetが送信されている 例が示されている。Asynchronous Pac ketの後には、ack gap $(0.05\mu sec)$ の休止期間を挟んで、ACK (Acknowledge)といわれる 信号が付随する。ACKは、後述するようにして、As ynchronous Transactionの過程 において、何らかのAsynchronousデータの 受信が有ったことを送信側(Сопtroller)に 知らせるためにハードウェア的に受信側(Targe t)から出力される信号である。また、Asynchr onous Packet及びこれに続くACKからな るデータ伝送単位の前後には、10μsec程度のsu baction gapといわれる休止期間が設けられ る。ここで、Isochronous Packetに よりATRACデータを送信し、上記ATRACデータ に付随するとされるAUXデータファイルをAsync hronous Packetにより送信するようにす れば、見かけ上、ATRACデータとAUXデータファ イルとを同時に送信することが可能となるものである。

【0280】2-6. トランザクションルール 図41(a)の処理遷移図には、Asynchrono u s 通信における基本的な通信規則(トランザクション ルール) が示されている。このトランザクションルール は、FCPによって規定される。図41(a)に示すよ うに、先ずステップS11により、Requester (送信側) は、Responder (受信側) に対して Requestを送信する。Responderでは、 このRequestを受信する(ステップS12)と、 先ずAcknowledgeをRequesterに返 送する(ステップS13)。送信側では、Acknow ledgeを受信することで、Requestが受信側 にて受信されたことを認知する(ステップS14)。こ の後、Responderは先のステップS12にて受 信したReauestに対する応答として、Respo nseをRequesterに送信する (ステップS1 5)。Requesterでは、Responseを受 信し (ステップS16)、これに応答してRespon derに対してAcknowledgeを送信する(ス テップS17)。ResponderではAcknow ledgeを受信することで、Responseが送信 側にて受信されたことを認知する。

【0281】上記図41 (a) により送信されるRequest Transactionとしては、図41

(b) の左側に示すように、Write Request、Read Request、Lock Request、Dock Requestの3種類に大別して定義されている。Write Requestは、データ書き込みを要求するコマンドであり、Read Requestはデータの読み出しを要求するコマンドである。Lock Requestはここでは詳しい説明は省略するが、swap compare、マスクなどのためのコマンドである。

【0282】また、Write Requestは、後 に図示して説明するAsynchronous Pac ket (AV/C Command Packet) に 格納するコマンド (operand) のデータサイズに 応じてさらに3種類が定義される。Write Req uest (data quadlet) は、Async hronous Packetのヘッダサイズのみによ りコマンドを送信する。Write Request (data block:data length=4 byte), Write Request (data block:data length≠4byte) は、Asynchronous Packetとしてへ ッダに対してdata blockを付加してコマンド 送信を行うもので、両者は、data blockに格 納されるoperandのデータサイズが4バイトであ るかそれ以上であるのかが異なる。

【0283】Read Requestも同様にして、Asynchronous Packetに格納するoperandのデータサイズに応じて、Read Request (data quadlet)、Read Request (data block:data length=4byte)、Read Request (data block:data length≠4byte)の3種類が定義されている。

【0284】また、Response Transactionとしては、図41(b)の右側に示されている。上述した3種のWrite Requestに対しては、Write Response或いはNo Responseが定義される。また、Read Request (data quadlet) に対してはRead Response (data quadlet) が定義され、ReadRequest (data block: data length = 4 byte)、又はRead Request (data block: data length ≠ 4 byte)に対しては、Read Response (datablock)が定義される。

【0285】Lock Requestに対しては、Lock Responseが定義される。

【0286】2-7. アドレッシング

図42は、IEEE1394バスのアドレッシングの構 造を示している。図42(a)に示すように、IEEE



1394フォーマットでは、バスアドレスのレジスタ (アドレス空間) として64ビットが用意される。この レジスタの上位10ビットの領域は、IEEE1394 バスを識別するためのバスIDを示し、図42(b)に 示すようにしてバスIDとしてbus#0~#1022 の計1023のバスIDを設定可能としている。bus #1023はlocal busとして定義されてい る。

【0287】図42(a)においてバスアドレスに続く 6ビットの領域は、上記バスIDにより示されるIEE E1394バスごとに接続されている機器のNode IDを示す。Node IDは、図42(c)に示すよ うにして、Node #0~#62までの63のNod e IDを識別可能としている。上記バスID及びNo de IDを示す計16ビットの領域は、後述するAV /C Command Packetのヘッダにおける destinationIDに相当するもので、このバ スID及びNode IDによって、或るバスに接続さ れた機器がIEEE1394システム上で特定される。 【0288】図42(a)においてNode IDに続 く20ビットの領域は、register space であり、このregister spaceに続く28 ビットの領域は、register addresであ る。register spaceの値は[F FF FFh] とされて、図42 (d) に示すregiste rを示し、このregisterの内容は、図42 (e) に示すようにして定義される。 register addresは、図42 (e) に示すレジスタのアド レスを指定している。

【0289】簡単に説明すると、図42(e)のレジスタにおいて、例えばアドレス512[0 00 02 00h]から始まるSerial Bus-depandent Registersを参照することで、Isochronous cycleのサイクルタイムや、空きチャンネルの情報が得られる。また、アドレス1024[0 00 04 00h]から始まるConfiguration ROMの内容を参照すれば、Nodeの機種から、その機種に付されているNode Unique IDなども識別することができる。

[0290]2-8.CIP

図43は、CIP(Common Isochronos Packet)の構造を示している。つまり、図40に示したIsochronous Packet)の構造を示している。つまり、図40に示したIsochronous Packet)の出る。前に述べたように、本実施の形態のMDレコーダ/プレーヤが対応する記録再生データの1つである、ATRACデータ(オーディオデータ)は、IEEE1394通信においては、Isochronous通信によりデータの送受信が行われる。つまり、リアルタイム性が維持されるだけのデータ量をこのIsochronous Packetに格納して、1Isochronous cycl

e毎に順次送信するものである。

【0291】CIPの先頭32ビット(1quadlet)は、1394パケットヘッダとされている。1394パケットへッダとされている。1394パケットへッダにおいて上位から順に16ビットの領域は、data_Length、続く2ビットの領域はtag、続く6ビットの領域はchannel、続く4ビットはtcode、続く4ビットは、syとされている。そして、1394パケットヘッダに続く1quadletの領域はheader_CRCが格納される。

【0292】header_CRCに続く2quadletの領域がCIPヘッダとなる。CIPヘッダの上位quadletの上位2バイトには、それぞれ'0'

"O"が格納され、続く6ビットの領域はSID (送信ノード番号)を示す。SIDに続く8ビットの領域はDBS (データブロックサイズ)であり、データブロックのサイズ (パケット化の単位データ量)が示される。続いては、FN (2ビット)、QPC (3ビット)の領域が設定されており、FNにはパケット化する際に分割した数が示され、QPCには分割するために追加したquadlet数が示される。SPH (1ビット)にはソースパケットのヘッダのフラグが示され、DBCにはパケットの欠落を検出するカウンタの値が格納される。

【0293】CIPヘッダの下位quadletの上位 2バイトにはそれぞれ'0''0'が格納される。そし て、これに続いてFMT (6ビット)、FDF (24ビ ット)の領域が設けられる。FMTには信号フォーマッ ト (伝送フォーマット) が示され、ここに示される値に よって、当該CIPに格納されるデータ種類(データフ オーマット)が識別可能となる。具体的には、MPEG ストリームデータ、Audioストリームデータ、デジ タルビデオカメラ (DV) ストリームデータ等の識別が 可能になる。このFMTにより示されるデータフォーマ ットは、例えば図35に示した、CIP Header Format (401) に管理される、SD-DVC R Realtime Transmission (5 02), HD-DVCR Realtime Tran smission (503), SDL-DVCR Re altime Transmission (504), MPEG2-TS Realtime Transmi ssion (505), Audio and Musi c Realtime Transmission (5 06) 等の伝送プロトコルに対応する。FDFは、フォ ーマット依存フィールドであり、上記FMTにより分類 されたデータフォーマットについて更に細分化した分類 を示す領域とされる。オーディオに関するデータで有れ ば、例えばリニアオーディオデータであるのか、MID Iデータであるのかといった識別が可能になる。例えば 本実施の形態のATRACデータであれば、先ずFMT によりAudioストリームデータの範疇にあるデータ であることが示され、FDFに規定に従った特定の値が



ATRACデータであることが示される。

【0294】ここで、例えばFMTによりMPEGであることが示されている場合、FDFにはTSF(タイムシフトフラグ)といわれる同期制御情報が格納される。また、FMTによりDVCR(デジタルビデオカメラ)であることが示されている場合、FDFは、図43の下に示すように定義される。ここでは、上位から順に、50/60(1ビット)により1秒間のフィールド数を規定し、STYPE(5ビット)によりビデオのフォーマットがSDとHDの何れとされてるのかが示され、SYTによりフレーム同期用のタイムスタンプが示される。

【0295】上記CIPへッダに続けては、FMT, FDFによって示されるデータが、n個のデータブロックのシーケンスによって格納される。FMT, FDFによりATRACデータであることが示される場合には、このデータブロックとしての領域にATRACデータが格納される。そして、データブロックに続けては、最後に $data_CRC$ が配置される。

【0296】2-9.コネクションマネージメント IEEE1394フォーマットにおいては、「プラグ」 といわれる論理的接続概念によって、IEEE1394 バスによって接続された機器間の接続関係が規定され る。図44は、プラグにより規定された接続関係例を示 しており、この場合には、IEEE1394バスを介し て、VTR1、VTR2、セットトップボックス(ST B;デジタル衛星放送チューナ)、モニタ装置(Mon itor)、及びデジタルスチルカメラ(Camer a)が接続されているシステム形態が示されている。

【0297】ここで、IEEE1394のプラグによる 接続形態としては、point to point-c onnection & broadcast conn ectionとの2つの形態が存在する。point to point-connectionは、送信機器 と受信機器との関係が特定され、かつ、特定のチャンネ ルを使用して送信機器と受信機器との間でデータ伝送が 行われる接続形態である。これに対して、broadc ast connectionは、送信機器において は、特に受信機器及び使用チャンネルを特定せずに送信 を行うものである。受信機側では、特に送信機器を識別 することなく受信を行い、必要が有れば、送信されたデ ータの内容に応じた所要の処理を行う。 図44の場合で bald, point to point-connec tionとして、STBが送信、VTR1が受信とされ てチャンネル#1を使用してデータの伝送が行われるよ うに設定されている状態と、デジタルスチルカメラが送 信、VTR2が受信とされてチャンネル#2を使用して データの伝送が行われるように設定されている状態とが 示されている。また、デジタルスチルカメラからは、b roadcast connectionによってもデ ータ送信を行うように設定されている状態が示されており、ここでは、このbroadcast connectionによって送信したデータを、モニタ装置が受信して所要の応答処理を行う場合が示される。

【0298】上記のような接続形態(プラグ)は、各機器におけるアドレス空間に設けられるPCR(Plug Contorol Register)によって確立される。図45 (a) は、oPCR[n] (出力用プラグコントロールレジスタ)の構造を示し、図45 (b) は、iPCR[n] (入力用プラグコントロールレジスタ)の構造を示している。これらoPCR[n]、iPCR[n]のサイズは共に32ビットとされている。図45 (a) ooPCRにおいては、例えば上位1ビットのon-1 ineに対して'1'が格納されていると、broadcast connectionによる送信であることが示され、

'0'が格納されていると、上位11ビット目から6ビットの領域のchannel numberで示されるチャンネルにより、point to point connectionで送信することが示される。また、図45(b)のiPCRにおいても、例えば上位1ビットのon-lineに対して'1'が格納されていれば、broadcast connectionによる受信であることが示され、'0'が格納されていると、上位11ビット目から6ビットの領域のchannelnumberで示されるチャンネルにより送信されたデータをpoint to point connectionで送信することが示される。

【0299】2-10. FCPにおけるコマンド及びレスポンス

本実施の形態のIEEE1394フォーマットでは、MDレコーダ/プレーヤが対応する記録再生データである、AUXデータ(JPEGによるピクチャファイル、及びテキストファイル)は、Asynchronous通信によりデータの送受信が行われる。本実施の形態において、Asynchronous通信によるAUXデータの伝送は、図35に示したFCP(402)によって規定されることになる。そこで、ここでは、FCPにより規定されるトランザクションについて説明する。

【0300】FCPとしては、Asynchronous通信において規定されるWrite Transaction(図41参照)を使用する。従って、本実施の形態におけるAUXデータの伝送も、このFCPにより、Asynchronous通信の中のWriteTransactionを使用することで行われるものである。FCPをサポートする機器は、Command/Responceレジスタを備え、次に図46により説明するようにしてCommand/Responceレジスタに対してMessageを書き込むことでトランザクションを実現する。

【0301】図46の処理遷移図においては、先ずCO



MMAND送信のための処理として、ステップS21として示すように、ControllerがTransaction Requestを発生して、WriteRequest PacketをTargetに対して送信する処理を実行する。Targetでは、ステップS22として、このWrite Request Packetを受信して、Command/Responceレジスタに対してデータの書き込みを行う。また、この際、TargetからはControllerに対してAcknowledgを送信し、Controllerでは、このAcknowledgを受信する(S23→S24)。ここまでの一連の処理が、COMMANDの送信に対応する処理となる。

【0302】続いては、COMMANDに応答した、R ESPONCEのための処理として、Targetから Write Request Packetが送信され る(S25)。Controllerではこれを受信し て、Command/Responceレジスタに対し てデータの書き込みを行う(S26)。また、Cont rollerでは、Write Request Pa cketの受信に応じて、Targetに対してAck nowledgを送信する(S27)。Targetで は、このAcknowledgを受信することで、Wr ite Request PacketがContro llerにて受信されたことを知る(S28)。つま り、ControllerからTarget対するCO MMAND伝送処理と、これに応答したTargetか らControllerに対するRESPONCE伝送 処理が、FCPによるデータ伝送(Transacti on)の基本となる。

【0303】2-11. AV/Cコマンドパケット 図35により説明したように、Asynchronou s 通信において、FCPは、AV/Cコマンドを用いて 各種AV機器に対する通信を行うことができるようにさ れている。Asynchronous通信では、Wri te, Read, Lockの3種のトランザクションが 規定されているのは、図41にて説明した通りであり、 実際には各トランザクションに応じたWrite Re quest/Responce Packet, Rea d Request/Responce Packe t, Lock Request/Responce P acketが用いられる。そして、FCPでは、上述し たようにWrite Transactionを使用す るものである。そこで図47に、Write Requ est Packet (Asynchronous Packet (Write Re quest for Data Block)) のフォーマットを示す。本実 施の形態では、このWrite Request Pa cketが即ち、AV/Cコマンドパケットして使用さ れる。

[0304] COWrite Request Pac

ketにおける上位5quadlet (第1~第5quadlet)は、packet headerとされる。packet headerの第1quadletにおける上位16ビットの領域はdestination_IDで、データの転送先(宛先)のNodeIDを示す。続く6ビットの領域はtl(transact label)であり、パケット番号を示す。続く2ビットはrt(retry code)であり、当該パケットが初めて伝送されたパケットであるか、再送されたパケット示す。続く4ビットの領域はtcode(transaction code)は、指令コードを示している。そして、続く4ビットの領域はpri(priority)であり、パケットの優先順位を示す。

【0305】第2quadletにおける上位16ビットの領域はsource_IDであり、データの転送元のNode_IDが示される。また、第2quadletにおける下位16ビットと第3quadlet全体の計48ビットはdestination_offsetとされ、COMMANDレジスタ(FCP_COMMAND register)とRESPONCEレジスタ(FCP_RESPONCE register)のアドレスが示されれる。上記destination_ID及びdestination_offsetが、IEEE1394フォーマットにおいて規定される64ビットのアドレス空間に相当する。

【0306】第4quadletの上位16ビットの領域は、data_lengthとされ、後述するdatafield(図47において太線により囲まれる領域)のデータサイズが示される。続く下位16ビットの領域は、extended_tcodeの領域とされ、tcodeを拡張する場合に使用される領域である。

【0307】第5quadletとしての32ビットの領域は、header_CRCであり、Packet headerのチェックサムを行うCRC計算値が格納される。

【0308】Packet headerに続く第6q uadletからdata blockが配置され、こ のdata block内の先頭に対してdatafi eldが形成される。datafieldとして先頭と なる第6quadletの上位4バイトには、CTS(C ommand and Transaction Set)が記述される。これは、 当該Write Request Packetのコマ ンドセットのIDを示すもので、例えば、このCTSの 値について、図のように [0000] と設定すれば、d a t a f i e l dに記述されている内容がAV/Cコマ ンドであると定義されることになる。つまり、このWr ite Request Packetは、AV/Cコ マンドパケットであることが示されるものである。従っ て、本実施の形態においては、FCPがAV/Cコマン ドを使用するため、このCTSには [0000] が記述 されることになる。



【0.309】 CTSに続く4ビットの領域は、ctype (Command type; コマンドの機能分類)、又はコマンドに応じた処理結果(レスポンス)を示すresponseが記述される。

【0310】図48に、上記ctype及びrespo nseの定義内容を示す。ctype(Comman d) としては、 [0000] ~ [0111] を使用でき . るものとしており、 [0000] はCONTROL、 [0001] dSTATUS, [0010] dINQU IRY、[0011] はNOTIFYとして定義され、 [0100] ~0111は、現状、未定義(reser ved)とされている。CONTROLは機能を外部か ら制御するコマンドであり、STATUSは外部から状 態を聞い合わせるコマンド、INQUIRYは、制御コ マンドのサポートの有無を外部から問い合わせるコマン ド、NOTIFYは状態の変化を外部に知らせることを 要求するコマンドである。また、responseとし ては、[1000] ~ [1111] を使用するものとし ており、[1000] はNOT IMPLEMENTE D, [1001] tACCEPTED, [1010] t REJECTED、[1011] はINTRANSIT ION, [1100] tIMPLEMENTED/ST ABLE、[1101] はCHANGED、[111 0] はreserved、[1111] はINTERI Mとしてそれぞれ定義されている。これらのrespo nseは、コマンドの種類に応じて使い分けられる。例 えば、CONTOROLのコマンドに対応するresp onseとしては、NOTIMPLEMENTED、A CCEPTED、REJECTED、或いはINTER IMの4つのうちの何れかがResponder側の状 況等に応じて使い分けられる。

【0311】図47において、ctype/respo nseに続く5ビットの領域には、subunitーt ypeが格納される。は、subunitーtype は、COMMMANDの宛先またはRESPONCEの 送信元のsubunitが何であるのか(機器)を示 す。 IEEE1394フォーマットでは、機器そのもの をunitと称し、そのunit (機器) 内において備 えられる機能的機器単位の種類をsubunitと称す る。例えば一般のVTRを例に採れば、VTRとしての unitは、地上波や衛星放送を受信するチューナと、 ビデオカセットレコーダ/プレーヤとの、2つのsub unitを備える。subunit-typeとして は、例えば図49(a)に示すように定義されている。 つまり、[00000] はMonitor、[0000 $1] \sim [00010] \text{ treserved}, [0001]$ 1] tDisc recorder/player, [00100] はVCR、[00101] はTune r, [00111] はCamera, [01000] ~ [11110] treserved, [11111]

は、subunitが存在しない場合に用いられるunitとして定義されている。

【0312】図47において、上記subunitーtypeに続く3ビットには、同一種類のsubunitが複数存在する場合に、各subunitを特定するためのid (Node_ID) が格納される。

【0313】上記id(Node_ID)に続く8ビットの領域には、opcodeが格納され、続く8ビットの領域には、operandが格納される。opcodeとは、オペレーションコード(Operation Code)のことであって、operandには、opcodeが必要とする情報(パラメータ)が格納される。これらopcodeはsubunitごとに定義され、subunitごとに固有のopcodeのリストのテーブルを有する。例えば、subunitがVCRであれば、opcodeとしては、例えば図49(b)に示すようにして、PLAY(再生)、RECORD(記録)などをはじめとする各種コマンドが定義されている。operandは、opcode毎に定義される。

【0314】図47におけるdatafieldとしては、上記第6quadletの32ビットが必須とされるが、必要が有れば、これに続けて、operandを追加することが出来る(Additional operands)。datafieldに続けては、data_CRCが配置される。なお、必要が有れば、data_CRCの前にpaddingを配置することが可能である。

【0315】2-12. プラグ

ここで、IEEE1394フォーマットにおけるプラグについて概略的に説明する。ここでいうプラグとは、先に図45によっても説明したように、IEEE1394フォーマットにおける機器間の論理的接続関係をいうものである。

【0316】図50に示すように、Asynchron ous 通信において有効とされるコマンド等のデータ (request) は、producerからcons umerに対して伝送される。ここでいうproduc er及びconsumerは、それぞれIEEE139 4インターフェイス上で送信機器、受信機器として機能 する機器をいうものである。そして、consumer においては、図に斜線で示すように、producer によりデータ書き込みが行われるセグメントバッファ (Segment Buffer) を備える。また、IEEE1394 システムにおいて、特定の機器をproducer、c onsumerとして規定するための情報(Connection Management Information) は、図に網線で示すプラグ アドレス内の所定位置に格納されている。セグメントバ ッファは、プラグアドレスに続いて配置される。con sumerのセグメントバッファに対して書き込み可能 なアドレス範囲(データ量)は、後述するようにしてc



on sumer側で管理するlimitCount registerによって規定される。

【0317】図51は、Asynchronous通信におけるプラグのアドレス空間の構造を示している。6 4ビットから成るプラグのアドレス空間は、図51

(a) に示すようにして、2の16乗(64K)のNodeに分割される。そして、プラグは、図51(b)に示すようにして、各Nodeのアドレス空間内に在るようにされる。そして、各プラグは、図51(c)に示すように、網線の領域により示すレジスタ(register)と、斜線の領域により示すセグメントバッファ(Segment Buffer)とを含んで形成される。レジスタには、次に説明するようにして、送信側(producer)と受信側(consumer)との間におけるデータの授受管理に必要な情報(例えば、送信データサイズ及び受信可能データサイズ)が格納される。セグメントバッファは、producerからconsumerに対して送信されたデータが書き込まれるべき領域であり、例えば最小で64バイトであることが規定されている。

【0318】図52(a)にはプラグアドレスが示されている。つまり、上記図51(c)と同一内容が示されている。この図に示すように、レジスタはプラグアドレスの先頭に対して配置され、これに続けてセグメントバッファが配置される。そして、レジスタ内の構造としては、図52(b)に示すようにして、先頭に対して、例えば32ビットのproducer Count register [1] \sim [1 4]が配置される。つまり、1つのproducer Count registerと14の11 imit Count registerと140 limit Count registerと140 limit Count registerと140 limit Count registerと140 limit Count register [1 4]の後ろに未使用(unused)の領域が設けられている。

【0319】上記図52(a)(b)に示すプラグ構造は、図52(c)に示すようにして、オフセットアドレス(Address Offset)によって指定される。つまり、オフセットアドレス0は、consumer port(producer Count register)を指定し、オフセットアドレス4,8,12・・・56,60は、それぞれproducer port[1]~[14]を指定する。オフセットアドレス60はreservedとして定義されることで、未使用(unused)の領域を示し、オフセットアドレス64によりセグメントバッファを示す。

【0320】図53には、producer側とconsumer側との両者のプラグ構造が示されている。Asynchronous通信のプラグ構造においては、producerCount registerへの書き込み、limit Count registerへ

の書き込み、及びセグメントバッファへの書き込みを後述する送受信手順に従って行うことで、Asynchronous通信を実現する。これらの書き込みは、先に説明したWrite Transactionとしての処理である。

[0321] producer Count regi sterは、producerによってconsume rに対して書き込みが行われる。producerは、 自身のアドレスに在るproducer Countr egisterにproducer側のデータ伝送に関 する情報を書き込んだ上で、このproducer C ount registerの内容を、consume rOproducer Count register に対して書き込む。producer Count r egisterは、producerがconsume rのセグメントバッファに対して書き込むデータサイズ として、1回の書き込み処理によって書き込むデータサ イズの情報とされる。つまり、producerが、p roducer Count registerの書き 込みを行うことによって、consumerのセグメン トバッファに書き込むデータサイズを知らせる処理が行 われる。

【0322】これに対して、limit Count registerは、consumerによってproducerに対して書き込みが行われる。consumer側では、自身のlimit Count register [1] \sim [14] のうち、producerに対応して指定された1つのlimit Count register [n] に対して、自身のセグメントバッファの容量(サイズ)を書き込み、このlimit Count register [n] の内容を、limit Count register [n] に対して書き込む。

【0323】producer側では、上記のようにしてlimit Count register[n]に書き込まれた内容に応じて、1回あたりの書き込みデータ量を決定して、例えば自身のセグメントバッファに対して書き込みを行う。そして、このセグメントバッファに書き込んだ内容を、consumerに対して書き込むようにされる。このセグメントバッファへの書き込みが、Asynchronous通信におけるデータ送信に相当する。

【0324】2-13. Asynchronous Connection送信 手順

続いて、上記図53により説明したプラグ(producer-consumer)間の構造を前提として、図54の処理遷移図により、Asynchronousconnectionの基本的な送受信手順について説明する。図54に示す送受信処理の手順は、Asynchronous通信として、FCPによって規定された



環境のもとで、AV/Cコマンド(Write Request Packet)を使用して行われる。そして、本実施の形態において扱われるAUXデータも、この送受信手順を使用してIEEE1394システム内において送受信が行われる。但し、図53に示す処理は、あくまでもAsynchronous connectionとしての通信動作を示すもので、AUXデータの記録再生に対応する通信処理については後述する。なお、Asynchronous connectionの実際においては、コマンド送信に応じて、図46に示したように、Acknowledgの送受信が実行されるのであるが、図54においてはAcknowledgについての送受信処理の図示は省略している。

【0325】また、IEEE1394インターフェイスでは、プラグ(機器)間の接続関係として、上記したproducerーconsumerの関係の他に、controllerーtargetとして規定される関係が存在する。IEEE1394システム上においては、producerーconsumerの関係が規定された機器と、controllerーtargetの関係が機器とが必ずしも一致するものではない。つまり、producerとして規定された機器の他に、controllerの機能を有するものとして規定された機器が存在する場合がある。但し、ここでは、producerーconsumerとしての関係と、controllerーtargetとしての関係が一致している場合を例に説明する。

【0326】図54に示す送信手順としては、先ず、ス

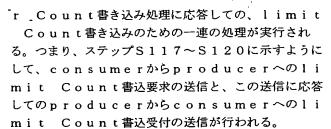
テップS101として示すように、producerか らconsumerに対して、Connect要求を送 信する。このConnect要求は、producer がconsumerに対して、接続要求を行うためのコ マンドで、producerのレジスタのアドレスをc onsumerに対して伝える。このConnect要 求は、ステップS102の処理としてconsumer が受信することで、consumer側では、prod ucerのレジスタのアドレスを認識する。そして、ス テップS103により、responceとして、co nsumerは、producerに対してConne c t 受付を送信する。そして、ステップS104におい て、producerがこれを受信することで、以降の データ送受信のためのproducer-consum er間の接続(connection)が確立される。 【0327】上記のようにしてconnectionが 確立されると、ステップS105により、consum erは、producerに対してlimit Cou ntregister ((以降、単に「limit C ount」と略す))の書込要求を行う。ステップS1 O6によりこれを受信したproducerは、続くス テップS107の処理によって、limit Coun

t 書込受付を、consumerに対して送信する。そして、ステップS108の処理として、consumerがlimit Count書込受付を受信する。このlimitCount書込要求/書込受付の一連の処理によって、以降における、セグメントバッファへのデータ書き込みサイズ(セグメントバッファ容量)が決定される。

【0328】続くステップS109においては、pro ducerからconsumerに対して、セグメント バッファ書込要求を送信する。そして、ステップS11 0によってセグメントバッファ書込要求が受信され、こ れに応答して、ステップS111の処理として、con sumerからproducerに対して、セグメント バッファ書込受付を送信する。producerは、ス テップS112により、セグメントバッファ書込受付を 受信する。このステップS109~S112までの処理 が実行されることで、1回のproducerのセグメ ントバッファからconsumerのセグメントバッフ ァに対してデータへの書き込み処理が完了する。ここ で、上記ステップS109~S112の処理によって書 き込まれるデータは、図40に示したAsynchro nous Packetによる1回の送信により書き込 まれる。従って、Asynchronous Pack e tにより転送されるデータサイズが、上記limit Countによって指定されたデータサイズよりも小 さく、かつ、1回のAsynchronous Pac ketによる送信によっては、必要なデータ送信が完了 しない場合には、セグメントバッファの容量がフルとな る範囲で、ステップS109~S112の処理が繰り返 されるようになっている。

【0329】そして、上記したステップS109~S1 12に示すセグメントバッファへの書き込み処理が完了 すると、ステップS113の処理として示すように、p roducerからconsumerに対して、pro ducer Count register (以降、単 にproducer Countと略す)書込要求を送 信する。そしてconsumerでは、ステップS11 4の処理として、producer Countを受信 して、自身のproducer Countregis terに書き込みを行い、続くステップS115の処理 として、producer Count書込受付をpr oducerに対して送信する。producerはス テップS116により、このproducer Cou n t 書込受付を受信する。この処理によって、先のステ ップS109~S112の処理として、produce rからconsumerのセグメントバッファに対して 転送したデータサイズがconsumerに対して知ら されることになる。

【0330】続くステップS117の処理としては、上記ステップS113~S116に示したproduce



【0331】上記ステップS109~S120までの処理が、AsynchronousConnectionにおけるデータ伝送処理としての1セットの手順を成す。ここで、例えば送信すべきデータサイズが、セグメントバッファ容量よりも大きく、1回のステップS109~S120までの処理によっては、データの転送が完了していないとされる場合には、このステップS109~S120までの処理を、データの転送が完了するまで繰り返し実行することが出来るようになっている。

【0332】そして、データの転送が完了したら、ステップS121に示すようにして、producerはconsumerに対して、Disconnect要求を送信する。consumerはステップS122において、このDisconnect要求を受信し、続くステップS123によりDisconnect受付を送信する。ステップS124において、producerがDisconnect受付を受信することで、Asynchronous Connectionによるデータ送受信が完結する。

【0333】2-14.本発明に至る背景 続いて、これまで説明してきた内容を背景として、本発 明に至った背景について詳しく述べる。

【0334】これまでの説明から分かるように、本実施の形態としては、IEEE1394インターフェイスのAV/Cコマンドを用いて通信を行うことで、或る機器(Controller)から他の或る機器(Target)に対する各種操作制御を行うことができる。つまり、IEEE1394バス上でのリモート制御である。但し、先にも述べたように、或るControllerがTargetをリモート制御する場合に、他のControllerが同じTargetに対してリモート制御を行ったり、或いは、Targetが備える本体キーやリモートコントローラ等(ローカルキー)に対する操作が行われたりした場合には、ControllerとTarget間での処理状況や処理結果について不整合が生じる場合がある。

【0335】これについての具体例として、図1に示したAVシステムを例に挙げ、パーソナルコンピュータ113がController、MDレコーダ/プレーヤ1がTargetと定義されて、パーソナルコンピュータ113がMDレコーダ/プレーヤ1における編集処理をリモート制御する場合を、図55の処理遷移図を参照して説明する。

【0336】なお、パーソナルコンピュータ113がM Dレコーダ/プレーヤ1における編集処理をリモート制 御するのにあたっては、実際には、パーソナルコンピュ ータ113においては、MDレコーダ/プレーヤ1に対 する操作をリモート制御するためのアプリケーションソ フトウェア(以降、単に「操作パネル」という)が備え られているものとされる。ここでは、図55に示す処理 が開始される以前の段階において、パーソナルコンピュ ータ113において上記操作パネルが起動されている状 態にあるものとする。また、以降における図55の説明 にあたっては、パーソナルコンピュータ113をCon trollerといい、MDレコーダ/プレーヤ1をT argetということにする。また、図55に示すCo n trollerーTarge t間のコマンド、レスポ ンスの送受信処理は、AV/Cコマンドを用いて行われ るものである。各コマンド、レスポンスは、例えば図4 9により説明したようにして、MDレコーダ/プレーヤ 1 (Disc recorder/player [00011])がsubu nit_typeとされた下でのopcodeとして定 義されている。また、以降の説明においては、ローカル キー、もしくはローカルコマンドという言葉を用ること がある。本明細書において、ローカルキーとは、例えば Targetとしての機器本体に備えられる各種操作キ 一、又はTargetとしての機器に付属するリモート コントローラのことをいう。また、ローカルコマンドと はローカルキー操作に応じて、Targetとしての機 器内部で発生するコマンドのことをいう。例えば、MD レコーダ/プレーヤ1の場合であれば、ローカルキー は、操作部23に設けられる各種キー、及びリモートコ ントローラ32のことをいい、ローカルコマンドは、操 作部23及びリモートコントローラ32に対して行われ た操作に応じて、システムコントローラ11が受け付け るコマンドをいうことになる。

【0337】図55においては、先ずTargetであるMDレコーダ/プレーヤ1に対してディスクが装填されると、ステップS201として示すように、このTargetからディスクが装填されたことを通知するためのディスク装填通知をControllerに対して送信するようにしている。Controllerでは、ステップS202により、上記ディスク装填通知を受信することで、Targetにおいてディスクが装填されたことを検知する。

【0338】ここで、MDレコーダ/プレーヤ1においては、ディスクが装填された後において、ステップS301として示すように、ディスクからTOC情報(UーTOC, AUX-TOC)を読み込んで、例えばバッファメモリ13に対して格納する。ここで、ディスクから読み込んだTOC情報のうち、U-TOCセクター0の内容としては、図55(a)に示すようにしてプログラムエリアが管理されているものとする。つまり、プログ



ラムエリアにおいては、トラックTR#1~#3の3つのトラックが記録されており、各トラックについては、トラックTR#1はアドレスAd0~Ad3、トラックTR#2はアドレスAd4~Ad5、トラックTR#3はアドレスAd6~Ad7に記録されているものとして管理されている。

【0339】Controllerは、上記ステップS 202によってディスクが装填されたことを検知する と、ステップS203に示すように、TOC(U-TO C, AUX-TOC)情報を要求するためのTOC情報 要求をTargetに対して送信する。ステップS20 4により、上記TOC情報要求を受信したTarget は、ステップS205において、現在バッファメモリ1 3に格納しているTOC情報をControllerに 対して送信する。Controllerでは、ステップ S206によりTOC情報を受信して、例えばRAM2 03に保持することで、TOC情報を取得できたことに なる。このとき取得されたTOC情報の内容は、例えば MDレコーダ/プレーヤ1に対してディスクが装填され たときに読み込んだTOC情報と同一の内容であり、従 って、U-TOCセクター0の内容としては、図55 (d) に示すようにして、図55 (a) と同一の内容が 得られていることになる。つまり、この段階では、TO C情報の内容について整合がとられているものである。 なお、ステップS205及びステップS206によるT OC情報の送受信は、先に図53及び図54により説明 LtAsynchronous connection としての、セグメントバッファへの書き込みによって行 われる。

【0340】ここで、或る段階において、ステップS3 02として示すように、TargetであるMDレコー ダ/プレーヤ1において、ローカルキー操作に応じて、 トラックTR#1を分割(ディバイド)する編集処理が 遂行されたとする。この編集処理の結果、MDレコーダ /プレーヤ1においては、例えば図55(b)に示すよ うにして、U-TOCセクター〇の内容が更新される。 つまり、プログラムエリアには、トラックTR#1 (= アドレスAd $0\sim$ Ad1)、トラックTR#2(=アド レスAd2~Ad3)、トラックTR#3 (=アドレス A d 4 ~ A d 5) 、トラックTR#4(=アドレスAd 6~Ad7) が記録されているものとして管理されるこ とになる。なお、TargetからControlle rに対しては、U-TOCセクター0の内容が図55 (b) に示したように更新されたことについての通知 は、特に行われない。

【0341】そしてこの後、例えば、Controllerにおいて、操作パネルに対してトラックTR#3を 消去するための操作が行われたものとする。この場合に は、ステップS207の処理として示すように、Con trollerは、トラックTR#3の消去を要求する ためのトラックTR#3消去要求をTargetに対して送信することになる。そして、ステップS208により、Targetが上記トラックTR#3消去要求を受信した場合、TargetであるMDレコーダ/プレーヤ1では、ステップS303として示すようにして、現在、自己が有しているTOC情報を書き換えることによって、トラックTR#3の消去を実行する。これにいるUーTOCセクター0の内容は、図55(c)に示すようにして、トラックTR#1(=アドレスAd0~Ad1)、トラックTR#2(=アドレスAd2~Ad3)、トラックTR#3(=アドレスAd2~Ad3)、トラックTR#3(=アドレスAd5~Ad が記録されていることを示すものとなる。

【0342】TargetであるMDレコーダ/プレーヤ1においては、上記ステップS303としてのトラックTR#3の消去処理を実行すると共に、ステップS209として示すようにして、Controllerに対してトラックTR#3消去受付を送信する。

【0343】ステップS210によりControllerがトラックTR#3消去受付を受信した場合、Controllerにおいては、自身が操作した編集処理がTarget (MDレコーダ/プレーヤ1)側で遂行されたものと見なし、Controller (パーソナルコンピュータ113)が保持しているTOC情報の内容を更新する。この場合には、図55 (d)に示すUーTOCセクター0の内容に対してトラック#3を消去する更新処理を実行するため、UーTOCセクター0としては、図55 (e)に示すように、トラックTR#1 (=アドレスAd0~Ad3)、トラックTR#2 (=アドレスAd4~Ad5)のようにしてプログラムエリアを管理することになる。

【0344】このようにして処理が実行された場合、図55(c)と図55(e)のU-TOCセクター0の管理内容を比較しても分かるように、Controller(パーソナルコンピュータ113)とTarget(MDレコーダ/プレーヤ1)とでは、それぞれが自己で管理しているTOC情報についての整合が得られなっている。この段階では既に、パーソナルコンピュータ113側で、正確にMDレコーダ/プレーヤ1側のTOC情報の内容を把握して編集制御を行うことは困難であり、また、この後において、パーソナルコンピュータ113において保持していたTOC情報を送信して、MDレコーダ/プレーヤ1側のTOC情報を送信して、MDレコーダ/プレーヤ1側のTOC情報を書き換えたような場合には、ディスクにおけるトラックの記録状態とTOC情報の内容が一致しなくなって、以降の適正な記録再生が行われなくなる可能性もある。

【0345】そこで、例えば上記のようなTOC情報が不整合となる状況が生まれるのを回避しようとした場合には、Controller-Target間において、図56に示すようにして通信を行うように構成する



ことが考えられる。図56の処理遷移図においては、先ず、TargetであるMDレコーダ/プレーヤ1においてディスクが装填されると、先の図55の場合同様、ステップS401の処理により、Controller (パーソナルコンピュータ113)に対してディスク装填通知を送信する。Controllerにおいては、ステップS402により上記ディスク装填通知を受信することで、Targetにおいてディスクが装填されたことを検知する。この際、MDレコーダ/プレーヤ1側においては、ディスクからTOC情報の読み込みを行ってバッファメモリ13に保持するための処理を実行する。ここで、上記バッファメモリ13に格納されたTOC情報については、便宜上、TOC内容Aを有するものとする。

【0346】Controllerは、上記ステップS 402によってディスクが装填されたことを検知する と、ステップS403の処理として、TOC情報を要求 するためのTOC情報要求をTargetに対して送信 する。Targetにおいては、ステップS404によ り、TOC情報要求の受信が行われ、続くステップS4 05において、現在バッファメモリ13に格納している TOC情報をControllerに対して送信する。 Controllerでは、ステップS406によりT OC情報を受信して、RAM203に保持することで、 TOC情報を獲得する。このとき、Controlle rが獲得したTOC情報も、TOC内容Aを有するもの とされる。

【0347】この後の或る段階において、TargetであるMDレコーダ/プレーヤ1において、ローカルキーに対する操作によって、TOC内容の変更を伴う何らかの編集処理を行うための操作制御が実行されたとする。この場合、MDレコーダ/プレーヤ1においては、上記ローカルキー操作に対応した編集処理として、TOC情報における所要の記述内容について書き換えを行う。これにより、例えばバッファメモリ13に保持されるTOC情報としては、TOC内容AからTOC内容Bに変わる。

【0348】そしてこの場合には、上記のようにしてローカルキー操作によってTOC内容の更新(編集処理)が行われたときには、TargetであるMDレコーダノプレーヤ1においては、ステップS407として示すようにTOC更新通知を発生して、これをControllerに対して送信するように構成される。そして、ステップS408の処理によってControllerは、Target側においてTOC情報の更新が行われたことを検知することができる。そして、Controller側としては、上記のようにしてTarget側でTOC情報の更新が行われたことを検知すると、ステップS409の処理として示すように、再度、TO

C情報要求をTargetに送信する。ステップS410の処理によって、TOC情報要求を受信したTargetは、現在バッファメモリ13に保持しているTOC情報をControllerに対して送信する。なお、このとき送信するTOC情報としては、TOC情報の全でとされても良いし、更新されたTOCセクターを含む一部の情報とされてもよい。Controllerは、ステップS412の処理によって、TOC情報を受信することで、また新たにTOC情報を獲得できることになるのであるが、ここでControllerが保持したTOC情報は、TOC内容Bである。つまり、ControllerとTargetとで、それぞれが保持しているUTOC内容の一致が保たれている。

【0349】このように、Target側のローカルキー操作によって、Target側の処理状況等が、Controller側のそれと相違する状態が発生したときには、先ず、Target側がこれをControllerに対して通知するようにする。そして、Controller側では、この通知に応答してTargetで発生した処理結果を取得できるように構成するものである。これにより、ControllerーTarget間での処理状況の整合が得られる。

【0350】但し、上記図56に例示したような処理形 態を採った場合には、それだけ処理ステップが増えるこ とになる。また、例えばControllerの操作パ ネルから、何らかの編集処理が行われているのとほぼ同 時タイミングで、ローカルキーによっても同じ編集処理 が行われるような状況では、TOC情報が不整合となる 状態が頻発するために、上記図56に示す処理に従って 整合を図ろうとすれば、それだけ処理動作自体が重いも のとなる。このため、例えばTOC情報更新中において は、Controller側とTarget側とで共に 編集のための入力操作を禁止するための処理ステップを 追加するなどしてトラブルを回避する必要があり、制御 処理も複雑に成らざるを得ない。つまり、Contro llerとTargetとで共に、データインターフェ イスに関するプログラム設計などの構成が、複雑かつ困 難なものとなる。また、例えばTargetとしてのM Dレコーダ/プレーヤ1に対して、複数のContro llerから編集処理が行われるような状況にも対応す べきことを考えると、上記図56により説明した処理の 実際としては、更に複雑となってしまう。

【0351】また、MDレコーダ/プレーヤ1を例に採れば、本来はオーディオ機器であり、オーディオデータを再生しているときに、リモート制御によって何らかの編集制御が行われるような状況は少なからず起こるものである。この状況で、上記図56に準ずる複雑な処理により不整合の解消を図ることを考えると、Isochronous通信によりオーディオデータを送受信する一方で、Asynchronous通信によって上記図5



6に示した処理を実行することになるため、やはりControllerとTargetの処理負担が重くなる。特にIsochronous Packetによってバス帯域がほぼ占有され、Asynchronous

Packetの確保が難しいような通信状況では、図56に示す処理ような複雑で重い処理は、適正なタイミングで実行するのが困難となる場合も生じる。

【0352】このため、特にMDレコーダ/プレーヤ1などのAV機器に対してリモート制御を行う場合の実際において、処理状況の不整合の発生といったトラブルを避けるためには、できるだけ簡易な通信処理によって構成されることが好ましく、また、実用的でもある。

【0353】2-15. 本実施の形態としてのリモート 制御

そこで、本実施の形態としては、以降説明するようにし て処理ステップを構築することで、簡略な処理によって リモート制御時において発生し得る処理状況の不整合を 回避する。図57の処理遷移図は、本実施の形態として のリモート制御時における通信処理を示している。な お、この図に示す処理は、先に示した図55及び図56 の場合と同様に、パーソナルコンピュータ113がCo ntroller、MDレコーダ/プレーヤ1がTar getとされたうえで、パーソナルコンピュータ113 により、MDレコーダ/プレーヤ1に対する編集処理、 及び記録/再生に関する操作をリモート制御によって行 う場合を例に挙げている。また、この図57に示すCo ntroller-Target間のコマンドの送受信 処理も、AV/Cコマンドを用いて行われるものであ り、各コマンドが、例えば図49により説明したように して、MDレコーダ/プレーヤ1をsubunitとす るopcodeとして定義されているものである。

【0354】この図に示す処理においては、先ず、Co ntrollerであるパーソナルコンピュータ113 において、ステップS501の処理によって、アプリケ ーションプログラムである「操作パネル」が起動され る。この操作パネルは、例えば、パーソナルコンピュー タ113に設けられるキーボード205、又はマウス2 06をユーザが操作することで、MDレコーダ/プレー ヤ1におけるローカルキーと同等の操作制御(IEEE 1394バスを介してのリモート制御)を、MDレコー ダ/プレーヤ1に対して行うことのできる機能を有して いる。そして、この操作パネルとしてのアプリケーショ ンプログラムは、パーソナルコンピュータ113のハー ドディスクドライブ207のハードディスクに記憶され ており、起動時には、ハードディスクドライブ207に よってハードディスクからの読み出しが行われ、RAM 203において動作可能な状態に保持される。

【0355】そして、ステップS501によって操作パネルが起動されると、図に示すように、ControllerからTargetに対してReserve要求の

ためのコマンドが送信される。このReserve要求コマンドの送信は、AV/C Commandを利用して、図46にて説明したWrite Request Packetとして送信される。また、このReserveの要求コマンドは、AV/C Commandにおいて、例えばctypeはCONTOROL[0000](図48参照)とされ、MDレコーダ/プレーヤ1(Discrecorder/player[00011])がsubunit_typeとされた下でのopcodeの1つとして定義されるものであり、基本的には、Targetに対して、Controllerによるリモート制御のリザーブ(保有)を要求するコマンドである。

【0356】TargetであるMDレコーダ/プレー ヤ1は、ステップS502において、上記Reserv e 要求を受信し、ステップS503の処理によりRes ereve受付 (ACCEPTED) 或いはReser ve拒絶 (REJECTED) の何れかのRESPON CEを送信する。ここで、Resereve受付を送信 する場合とは、現在どのControllerによって もリザーブされていない場合で、Reserve要求を 送信してきたController(パーソナルコンピ ュータ113) によるリザーブが許可可能な状態にある 場合とされる。これに対して、Resereve拒絶を 送信する場合とは、例えばパーソナルコンピュータ11 3以外の特定のControllerにより既にリザー ブされており、上記特定のController以外の Controller (パーソナルコンピュータ113 も含まれる) によるリザーブは禁止されている状態にあ る場合とされる。

【0357】また、リザーブが許可可能な状態である場合、MDレコーダ/プレーヤ1においては、ステップS601の処理として示すように、リザーブモードを設定することが行われる。ここでのリザーブモードの設定としては、2種類の設定が行われる。1つは、Reserve要求を送信してきたController(ここではパーソナルコンピュータ113)以外の他のControllerによるリモート制御は拒絶(禁止)するように設定するものである。また、1つは、ローカルコマンドについては、再生系(再生、早送り、早戻し、送り/戻り方向のトラック頭出し等を含む)、停止、イジェクト(ディスクの排出)以外の全てのローカルコマンドを無効とするものである。

【0358】このようにしてリザーブ設定が行われた場合、後述するようにしてリザーブモードの解除が行われるまでの間は、パーソナルコンピュータ113以外の他のControllerからMDレコーダ/プレーヤに対してリモート制御のためのコマンドが送信されたとしても、このコマンドは拒絶されることになる。つまり、他のControllerによるリモート制御は排除され、パーソナルコンピュータ113のみのリモート制御



*が有効とされることになる。また、再生系、[®]停止、イジ ェクト以外のローカルコマンドについて無効とすること は、TOC情報の書き換えを伴う記録に関するローカル コマンド、及び各種編集処理に関するローカルコマンド については無効とすることを意味する。従って、仮にユ ーザが記録や編集に関するローカルキー操作を行ったと しても、この操作はキャンセルされることになるのであ るが、これにより、ローカルキー操作によって、MDレ コーダ/プレーヤ1側で単独的にTOC情報が更新され る動作は行われないことになる。即ち、リザーブモード が設定された場合には、Controller-Tar get間での処理状況の不整合を生じさせる原因となる 操作制御については、リザーブ要求を行ったContr ollerのみが可能となり、残る他のControl ler及びローカルキー操作によっては、不可能とされ るものである。

【0359】Controllerは、上記ステップS 503によって送信されたResereve受付、或い はReserve拒絶の何れかのRESPONCEを、 ステップS504により受信することになる。ステップ S504の処理としてResereve受付を受信した 場合には、Controllerは、自己のReser v e 要求が受け付けられたことを認識して、以降の操作 パネルに応じた処理を実行することになる。これに対し て、Reserve拒絶を受信した場合には、操作パネ ルにより、、現在MDレコーダ/プレーヤ1が他のCo ntrollerによってリザーブされている状態にあ ることをユーザに知らせるようにする。これをユーザに 通知するのにあたっては、例えば操作パネルとしての操 作画面上に対して所定の表示形態によって行うようにす ることが考えられる。或いは、所定の形態による音声出 力によって行うようにすることも考えられる。 もちろん 表示と音声の併用も可能である。

【0360】以降は、MDレコーダ/プレーヤ1によるReserve受付が行われた場合の処理について説明する。ステップS504においてControllerがReserve受付を受信した後において、例えばTargetであるMDレコーダ/プレーヤ1に対してディスクが装填されたとすると、Targetからは、ステップS505においてディスク装填通知を送信する。また、TargetであるMDレコーダ/プレーヤ1においては、ステップS602の処理として示すように、装填されたディスクから読み出したTOC情報をバッファメモリ13に保持する処理も実行する。

【0361】そして、Controllerは、ステップS506によりディスク装填通知を受信すると、ステップS507の処理としてTOC情報要求の送信を行う。Targetは、ステップS508によってTOC情報要求を受信すると、続くステップS509によってバッファメモリ13に格納しているTOC情報を送信す

る。そして、ステップS510によってTOC情報を受信することで、Controller側においてTOC情報が取得され、例えばRAM203に保持される。

【0362】以降はステップS511及びステップS5 12の処理として示すように、Controller側 では、操作パネルに対してユーザが行った編集操作に応 じた各種コマンドをTargetに対して送信する。こ こでいう編集操作とは、先にも述べた、トラックネー ム、ディスクネーム等の文字入力、トラック移動、トラ ック分割、トラック連結、トラック消去などをはじめと する、ミニディスクシステムで可能とされる編集のため の各種操作のことをいう。また、AUXデータファイル についての所要の編集処理も可能とされてよい。Tar getにおいては、送信された各種コマンドを受信して これを操作情報として扱い、例えばステップS603の 処理として示すように、この操作情報に応じた編集処理 (即ちTOC情報の更新処理) を実行する。なお、ステ ップS511、ステップS512の処理としては、ステ ップS603の処理が実行されてTOC情報が更新され たときには、この更新された内容のTOC情報をTar getに対して逐次送信して、常にMDレコーダ/プレ ーヤ1とパーソナルコンピュータ113が保持するTO C内容が一致するようにしている。

【0363】そして、本実施の形態では、ステップS511,ステップS512の処理が実行されている期間において、例えば他のControllerからTargetに対してリモート制御のためのコマンドが送信されてきたり、或いは、編集処理又は記録動作のためのローカルコマンドが得られたとしても、これらのコマンド及びローカルコマンドはキャンセルされるため、例えば先に図55により説明したような処理状況とはならないものである。

【0364】また、本実施の形態の場合、ローカルコマンドとして再生系、停止、イジェクトについては有効としているが、これは、TOC情報の更新を伴わない(即ち不整合の状態を生じさせない)とされる操作については、操作部23及びリモートコントローラ32によって行えるようにして、ユーザの使い勝手の向上を図っているものである。

【0365】ここで、例えばユーザが操作パネルによる編集操作を終え、これまで起動させていた操作パネルを終了するための操作を行ったとする。これにより、パーソナルコンピュータ113では、ステップS513の処理として示すように、操作パネルとしてのアプリケーションプログラムを終了させ、これと共に、Targetに対してReserve解除要求を送信する。Targetでは、ステップS514によってReserve解除要求を受信すると、ステップS604の処理として示すように、先のステップS601で設定したリザーブモードを解除するための処理を実行する。つまり、他のC



ontrollerからのリモート制御を受付可能な状態とすると共に、ローカルキーコマンドが全て有効となるように設定する。そして、Targetでは、上記のようにしてリザーブモードを解除すると共に、ステップS515の処理として示すように、Reserve解除受付を送信する。Controllerは、ステップS16によりこのReserve解除受付を受信することで、リザーブ解除が受け付けられたことを確認することで、リザーブ解除が受け付けられたことを確認することが、例えばIRD112がControllerとされて、MDレコーダ/プレーヤ1に対して同様のリモート制御を行うように構成される場合にも、図57に示したのと同様の処理を適用すればよいものである。

【0366】このような処理に依れば、リザーブモードが設定されている間は、Reserve要求を行ったControllerのリモート制御のみによって編集処理が行われるため、例えば図55に示したようにして不整合が生じることが無いようにされる。また、他のControllerによるリモート制御、及び不整合の発生し得るローカルキー操作を無効とすることで不整合を回避しているため、図56に示したような複雑な処理ではなく、非常に簡易な通信処理設計で実現することができる。

【0367】ところで、上記処理構成に依れば、例えば 操作パネルが終了されなければ、MDレコーダ/プレー ヤ1においては、パーソナルコンピュータに対応して設 定した保有モードが継続されることになる。例えば、実 際の使用状況においては、ユーザが、操作パネルに対す る操作を行って目的の編集作業を終わらせた後も、操作 パネルを起動したままでいることは充分に考えられる。 例えばこの後において、ユーザが操作パネルを起動した ままでいることを忘れ、MDレコーダ/プレーヤ1に対 して他のControllerによってリモート制御を 行おうとしたり、ローカルキーによって記録や編集制御 を行おうとしても、これらの操作は無効となってしま う。このようなことが起こった場合、ユーザによっては どこかで故障が発生したと考えてしまうこともある。従 って、このような状況の場合には、何らかの方法によっ て、MDレコーダ/プレーヤ1 (Target) におい て自動的にリザーブモードを解除できるように構成する ことが好ましい。

【0368】そこで、本実施の形態においては、先に図39により説明したバスリセットが発生したときに、保有モードが設定されていれば、この保有モードを解除するように構成される。このためには、例えばシステムコントローラ11におけるIEEE1394インターフェイス機能として、バスリセットが発生したことを検出したときには、先ず、現在保有モードが設定されているか否かを検出し、保有モードが設定されているのであれば、この保有モードを解除するという制御処理が行われるように構成すればよい。

【0369】2-16. 本実施の形態としてのリモート 制御 (ダウンロード時)

ところで、例えば図1に示したAVシステム103の場合、例えば、IRD112で受信したオーディオデータ (ATRACデータ) やAUXデータ、又はパーソナルコンピュータ113のハードディスクに記憶されているオーディオデータやAUXデータを、IEEE1394バスを介してMDレコーダ/プレーヤ1に記録させることが可能である。つまり、オーディオデータ(ATRACデータ)やAUXデータのダウンロードである。

【0370】ここで、例えばIRD112又はパーソナ ルコンピュータ113から送信したデータを、MDレコ ーダ/プレーヤ1において受信してダウンロードを行っ ている時のことを考えてみる。この場合にも、MDレコ ーダ/プレーヤ1に対して、ダウンロードデータの送信 元であるController以外の他のContro 1 lerによるリモート制御も可能としていたのでは、 他のControllerからのリモート制御によっ て、不用意に記録動作が停止されたり、編集処理によっ てTOCの内容が書き換えられてしまうなどの不都合を 招きやすい。また、ダウンロード時にローカルコマンド を有効に設定していても同様の問題が生じる。そこで、 本実施の形態においては、上記図57により説明したリ モート制御時における排他制御を、次に述べるようにし てMDレコーダ/プレーヤ1によるダウンロード時にも 応用する。

【0371】図58は、ダウンロード時における処理動作例を示している。なお、この図に示す処理としても、パーソナルコンピュータ113がControllerとされている。つまり、パーソナルコンピュータ113に記憶しているデータを、MDレコーダ/プレーヤ1がダウンロードする場合の処理が示される。但し、IRD112で受信したデータをMDレコーダ/プレーヤ1にダウンロードする場合であれば、IRD112をControllerとして定義して、図58と同様の処理を実行するように構成すればよいものである。

【0372】図58に示す処理として、ステップS701~S704間での処理は、先に図57により説明したステップS501~S507と同様とされるため、ここでの説明は省略する。但し、ステップS801の処理として示すように、Reserve要求の受信/受付に応じたリザーブモードの設定処理が、図57に示すステップS601の処理とは異なる。つまり、リザーブモード設定として、パーソナルコンピュータ113以外の他のControllerのリモート制御を拒絶するのは、図57の場合と同様であるが、ローカルコマンドについては全てを無効としてキャンセルするように設定が行われる。ローカルコマンドを全て無効とするのは、例えばダウンロードデータを記録している最中に、例えばダウンロードデータを記録している最中に、例えばば操作や一時停止操作などの操作がローカルキーに対して



行われて、ダウンロードデータの記録が停止したり中断 するといった不都合が起こらないように配慮したもので ある。

【0373】上記Reserve要求及びReserv e 受付の送受信が完了して以降は、Targe t である MD レコーダ/プレーヤ1 に対しては、パーソナルコン ピュータ113によるリモート制御のみが可能となる。 Reserve受付の受信後において、Control lerは、ステップS705の処理によりダウンロード 開始要求を送信する。そして、ステップS706によ り、TargetであるMDレコーダ/プレーヤ1がR e s e r v e 受付の送受信ダウンロード開始要求を受信 すると、MDレコーダ/プレーヤ1においては、例えば ステップS802に示すダウンロードデータ受信/記録 対応処理を実行する。つまり、ダウンロードデータを受 信してこれをディスクに記録するのに適合した設定状態 が得られるように、所要の機能回路部に対する制御等を 実行する。これと共に、Targetでは、ステップS 707の処理によって、ダウンロード開始受付をCon trollerに対して送信する。Controlle rでは、ステップS708によりダウンロード開始受付 を受信することで、Targetにおいてダウンロード データの送信を受付可能であることを確認する。

【0374】上記ステップS708の処理が終了する と、ステップS709及びステップS710として示す ように、IEEE1394バス間でのダウンロードデー タの送受信処理が実行される。この際、Control lerからは、例えばハードディスクから読み出したデ ータを、Target側のセグメントバッファに書き込 んでいくことで、データの送受信を行う。また、Tar get側では、ステップS803の処理として示すよう に、自身のセグメントバッファに書き込まれたデータ、 つまり受信したダウンロードデータを、ディスクに記録 するための制御処理を実行している。このようにしてダ ウンロードデータの記録が行われている期間において は、先に説明したステップS801によりリザーブモー ドが設定されているため、仮に他のControlle rからリモート制御のコマンドが送信されてきたり、ロ ーカルキーに対して操作が行われたとしても、MDレコ ーダ/プレーヤ1はこれらのコマンドには応答せず、ダ ウンロードデータの記録を継続させる。

【0375】ダウンロードすべきデータの転送が終了すると、Controllerは、ステップS711としての処理により、ダウンロード終了要求を送信する。ステップS712によりTargetがこのダウンロード終了要求を受信すると、続くステップS713の処理によってダウンロード終了受付をControllerに対して送信する。また、このとき、TargetであるMDレコーダ/プレーヤ1においては、ステップS804により、これまで実行していたダウンロードデータの

受信及びディスクへの記録動作を終了させるための制御 処理を実行する。この際、記録結果に応じて、TOC情 報の内容については更新が行われる。

【0376】そして、Controllerにおいては、ステップS714によりダウンロード終了受付を受信すると、続くステップS715によりReserve解除要求を送信する。Targetでは、ステップS716によってReserve解除要求を受信すると、ステップS805の処理として示すように、先のステップS601で設定したリザーブモードを解除するための処理を実行する。そして、ステップS717の処理によって、Reserve解除受付を送信する。Controllerは、ステップS718によりこのReserve解除受付を受信することで、リザーブ解除が受け付けられたことを確認する。

【0377】ところで、例えば上記図58に示したダウ ンロード時の排他制御処理と、先に図57に示した編集 操作のためのリモート制御時における排他制御処理とが 共に実行可能に構成される場合として、例えばRese rve要求のAV/Cコマンドにおいて、当該Rese r v e 要求が編集操作制御(操作パネル)に対応するも のであるのか、又はダウンロードに対応するものである のかを示す識別情報が含まれていれば問題はないが、こ のような識別情報が含まれない場合、ステップS601 又はステップS801におけるリザーブモード設定処理 としては、どちらに対応させればよいのかを判断するこ とが出来ない。そこで、このような場合には、ステップ S601又はステップS801の処理としては、編集操 作制御(操作パネル)に対応するリザーブモード設定 (つまり再生系、停止、イジェクトのローカルコマンド については有効となる)としておき、この後、ダウンロ ード要求が受信されたら、ローカルコマンドに関しては 全て無効とするように設定を切り換えるように構成すれ ばよい。

【0378】図59の処理遷移図は、本実施の形態としての他のダウンロード時の排他制御処理例を示している。なお、この図において、MDレコーダ/プレーヤ1内部で実行されるステップS801~S805の処理は、図57と同様であることから、ここでも同一のステップ符号を付して、各処理ステップについての詳しい説明は省略する。

【0379】この図に示す処理においては、図58に示したReserve要求及びReserve受付の送受信は行わないものとしている。そして、ステップS901→S902の処理として示すダウンロード開始要求の送受信に応答して、TargetであるMDレコーダ/プレーヤ1においては、ステップS801のReserveモード設定を行い、続けてステップS802のダウンロードデータ受信/記録対応設定のための処理を実行する。また、Controllerに対しては、ステッ

プS903の処理によって、ダウンロード開始受付を送信する処理も実行する。但し、このときに、MDレコーダ/プレーヤ1が他のControllerによってリザーブされている状態であれば、ステップS903の処理としては、ダウンロード開始拒絶コマンドを送信し、ステップS801によるReserveモード設定して、Controller側でダウンロード開始要求が受け付けられたことを確認することが出来る。また、ダウンロード開始をおでしたとを確認することが出来る。また、ダウンロード開始を対けにある。とされるのとされる。また、ローザにダウンロード開始要求が拒絶されたことを表示或いは音声等によって通知するものとされる。

【0380】上記ステップS904の処理の後においては、ステップS905及びステップS906として示すダウンロードデータの送受信処理が実行される。このステップS905及びステップS906の処理は、先に図58に示したステップS709~S710の処理と同様であり、ここでの説明は省略する。また、ステップS905及びステップS906によるダウンロードデータの送受信処理と並行して、MDレコーダ/プレーヤ1において、ステップS802によるダウンロードデータの受信とディスクへの記録のための制御処理が実行される点も図58の場合と同様である。

【0381】ここでも、ダウンロードすべきデータの転送が終了すると、Controllerは、ステップS907の処理によりダウンロード終了要求を送信する。そして、ステップS908によりTargetがこのダウンロード終了要求を受信すると、続くステップS909の処理によってダウンロード終了受付をControllerに対して送信する。そして、この場合には、ステップS908によりダウンロード終了要求を受信して、ステップS908によりダウンロード終了要求を受信して、ステップS908によりダウンロードがアータの受信及びディスクへの記録動作を終了フロードデータの受信及びディスクへの記録動作を終了プS804により、ダウンロードデータの受信及びディスクへの記録動作を終了プS805に示すように、これまで設定されていたReserveモードを解除する。

【0382】Controllerにおいては、ステップS910によりダウンロード終了受付を受信することで、MDレコーダ/プレーヤ1におけるダウンロード動作が適正に終了されたことを確認する。そして、ダウンロードのための一連の処理を完結する。従って、この場合には、図58において、ステップS715~S718として示したReserve解除要求及びReserve解除受付の送受信処理は実行されないものである。

【0383】これまで説明した処理動作から分かるように、図59に示す処理としては、ダウンロード開始要求 /開始受付の送受信処理が、図58に示すReserv e要求/Reserve受付の送受信処理を兼ねており、Targetにおけるリザーブモードの設定は、ダウンロード開始要求の受信に応答して行われる。同様にして、図59に示す処理では、ダウンロード終了要求/終了受付の送受信処理が、図58に示すReserve解除要求/Reserve解除受付の送受信処理を兼ねており、Targetでは、Reserve解除するようにしている。これにより、図59に示す処理では、Reserve要求/Reserve受付の送受信処理と、ダウンロード終了要求/終了受付の送受信処理が省略され、排他制御のための処理としては更に簡略なものとすることが可能になる。

【0384】なお、先に述べたバスリセットの発生に応じた保有モードの解除は、ダウンロード時における排他制御にも適用できる。例えば何らかの障害によって、ダウンロードが終了しても保有モードが解除されないような状態となっても、バスリセットが発生すれば保有モードを自動的に解除することができ、システムとしての利便性が向上される。

【0385】また、上記実施の形態としては、例えばパーソナルコンピュータやIRDがMDレコーダ/プレーヤに対してリモート制御、又はダウンロードデータの送信を行う場合の排他制御処理について説明したが、本発明としてはControllerとTarget間で何らかの不整合が発生するのを回避するのを1つの目的としていることから、本発明が対応するシステムを構成する機器としては、上記パーソナルコンピュータ、IRD、MDレコーダ/プレーヤ以外にも各種考えられるものである。また、本発明としては、IEEE1394の規格以外のデジタルデータインターフェイスに対しても適用が可能である。

[0386]

【発明の効果】以上説明したように、本発明としては、例えばデジタルデータインターフェイスのバスを介してディスク記録再生装置等の機器(Target)に対して他の機器(ControllerがTargetに対するリモート制御の保有(リザーブ;Reserve)を要求する保有要求コマンドを送信し、Targetでは、これに応答して保有モードを設定する。保有モードとしては、他のControllerによるリモート制御は禁止するように設定を行い、また、ControllerーTarget間での処理状況等に不整合が生じ得るローカルキー操作を無効とするものである。また、上記保有モードを解除するには、原則として、Controller側から送信した保有解除要求コマンドに応答して、Target側がこれを行うようにされる。

【0387】このような構成により、例えば、他のControllerによるリモート制御やローカルキー操

作等が不用意に行われたとしても、現在リモート制御

(例えば編集操作等)を行っているControllerとTarget間においては、処理状況の不整合は生じないことになり、データインターフェイスシステムとしての利便性が向上されることになる。また、本発明では、ControllerーTarget間での処理状況の不整合を回避するのに、基本的には、上記のようにして保有要求コマンドを送信したControllerによるリモート制御以外を排他するという処理によって実現するため、例えば、互いの処理状況の整合をとるためのControllerーTarget間での通信処理等を行うように構成する必要はなく、簡易な処理によって実現できるものである。これによって、Controller、Targetの両者について、簡易な処理構成とすることができる。

【0388】また、本発明としては、例えば上記保有モードを設定する場合において、ディスク記録再生装置(Target)のローカルキーに関しては、記録再生の停止、記録媒体のイジェクト、又は再生に関連するとされる操作ついては有効に設定される。これにより、例えばControllerとTarget間で不整合を生じさせるおそれの無いローカルキー操作に関してはユーザが操作可能とされるため、システムとしての使い勝手が向上されることになる。

【0389】また、Controllerからターゲットとしての記録再生装置に対する操作を行うための操作パネル(操作情報送信手段)が動作可能に起動されたときに、保有要求コマンドを送信し、この操作パネルの起動が終了されたときに保有解除要求コマンドを送信するように構成することで、Controller側における操作パネルの起動/終了と共に、Targetに対するリザーブ設定、及びリザーブの解除を実行することが可能になる。

【0390】また、Targetにおいては、情報処理システム内でバスリセットが発生したら保有モードの設定を解除するように構成することで、既に或るControllerによりTargetをリザーブしている必要はもはや無いのにもかかわらず、Targetにおいて保有モードが解除されない状態が継続していたとしても、Targetでは、バスリセットが発生すれば自動的に保有モードを解除することが出来ることになる。

【0391】また、Targetである記録再生装置においては、既に或るControllerによってリモート制御が保有されている場合、又は、ローカルキー操作により編集処理などの不整合が生じ得るような処理を行っている場合には、保有要求コマンド等または保有要求に相当するコマンドが送信されたとしても、これを拒絶するための拒絶レスポンスを返送するようにしたことで、例えば現在設定している保有モードを確保したうえで、保有要求コマンドを送信したController

に対して保有拒絶の旨を通知することができる。

【0392】そして、Controllerにおいては、上記のようにして拒絶レスポンスが返送されたら、例えば表示や音声等によってこの旨をユーザに提示するようにされるが、これによってユーザは、Targetが他のControllerによってリザーブされていることを確認でき、例えば、Targetのリザーブ状態を解除したり、他のControllerによってリモート制御操作を行うようにするなどの対応策を採ることができる。即ち、この点でも使い勝手が良くなるように配慮されている。このように、本発明では、簡易な処理構成によって排他制御を可能とした上で、上述した各種構成を採ることで、システムの利便性や、ユーザにとっての使い勝手の向上も図るようにされる。

【0393】また、本発明としては、上述の保有要求コマンドに応答したTargetにおける保有モード設定、つまり、他のControllerによるリモート制御及びローカルキー操作の排他制御をダウンロード動作にも適用している。つまり、データ記録装置としてのひまり、データ記録装置としての機器からダウンロードデータを供給する場合にも、Controllerからの要求に応じてデータ記録装置が保有モードを設定するようにされる。これによって、他のControllerのリモート制御や、ローカルキー操作によって、不用意にダウンロード動作が中断されるような障害が発生することを防ぐことができるものであり、また上述した各構成に基づく効果もほぼ同様に得られるものとされる。

【0394】また、ダウンロード時の排他制御の場合には、Controllerからのダウンロード開始要求に応答してTargetが保有モードを設定するようにすれば、保有要求コマンドの送受信処理を省略することができ、同様に、Controllerからのダウンロード終了要求に応答してTargetが保有モードを解除するように構成すれば、保有解除要求コマンドの送受信を省略することができる。つまり、更に簡易な処理により本発明としての排他制御処理が実現される。

【0395】そして、データバスとしてIEEE1394バスを採用することで、比較的高速に通信を行うことができると共に、例えばディスク記録再生装置をはじめとするAV機器を備えてシステムを構築することも容易に可能とされる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の形態が対応する、デジタル衛星 放送受信システムの構成例を示すブロック図である。

【図2】本実施の形態における受信設備 (AVシステム) の構築例を示すブロック図である。

【図3】IRDのためのリモートコントローラの外観を示す正面図である。

【図4】放送画面とGUI画面との切り換えを示す説明



図である。

【図5】地上局の構成例を示すブロック図である。

【図 6 】地上局から送信されるデータを示すチャート図である。

【図7】送信データの時分割多重化構造を示す説明図である。

【図8】DSM-CCによる送信フォーマットを示す説明図である。

【図9】トランスポートストリームのデータ構造図である。

【図10】PSIのテーブル構造を示す説明図である。

【図11】 IRDの構成を示す説明図である。

【図12】本発明の実施の形態の記録再生装置のブロック図である。

【図13】実施の形態のディスクのセクターフォーマットの説明図である。

【図14】実施の形態のディスクのアドレス形式の説明 図である。

【図15】実施の形態のディスクのアドレス例の説明図 である。

【図16】実施の形態のディスクのエリア構造の説明図である。

【図17】実施の形態のU-TOCセクター0の説明図である。

【図18】実施の形態のU-TOCセクター0のリンク 形態の説明図である。

【図19】実施の形態のU-TOCセクター1の説明図である。

【図20】実施の形態のU-TOCセクター2の説明図である。

【図21】実施の形態のU-TOCセクター4の説明図である。

【図22】実施の形態のAUX-TOCセクター0の説 明図である。

【図23】実施の形態のAUX-TOCセクター1の説明図である。

【図24】実施の形態のAUX-TOCセクター2の説 明図である。

【図25】実施の形態のAUX-TOCセクター3の説明図である。

【図26】実施の形態のAUX-TOCセクター4の説明図である。

【図27】実施の形態のAUX-TOCセクター5の説明図である。

【図28】実施の形態のピクチャファイルセクターの説明図である。

【図29】実施の形態のテキストファイルセクターの説明図である。

【図30】実施の形態のコピーステータス及びコピース テータス更新テーブルを示す説明図である。 【図31】ピクチャ(テキスト)インフォメーションファイルのデータ構造を示す説明図である。

【図32】テキストモードの定義内容を示す説明図である。

【図33】テキストファイル(タイムスタンプ有りの場合)のデータ構造を示す説明図である。

【図34】パーソナルコンピュータの構成例を示すブロック図である。

【図35】本実施の形態に対応するIEEE1394の スタックモデルを示す説明図である。

【図36】 I E E E 1 3 9 4 に使用されるケーブル構造を示す説明図である。

【図37】IEEE1394における信号伝送形態を示す説明図である。

【図38】IEEE1394におけるバス接続規定を説明するための説明図である。

【図39】 I E E E 1 3 9 4 システム上でのNode I D設定手順の概念を示す説明図である。

【図40】IEEE1394におけるPacket送信の概要を示す説明図である。

【図41】Asynchronous通信における基本的な通信規則(トランザクションルール)を示す処理遷 移図である。

【図42】IEEE1394バスのアドレッシング構造を示す説明図である。

【図43】CIPの構造図である。

【図44】プラグにより規定された接続関係例を示す説 明図である。

【図45】プラグコントロールレジスタを示す説明図である。

【図46】Asynchronous通信において規定 されるWrite Transactionを示す処理 遷移図である。

【図47】Asynchronous Packet (AV/Cコマンドパケット) の構造図である。

【図48】Asynchronous Packetに おける、ctype/responceの定義内容を示 す説明図である。

【図49】Asynchronous Packetにおける、subunit_typeと、opcodeの定義内容例を示す説明図である。

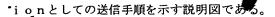
【図50】Asynchronous通信におけるプラグ構造を示す説明図である。

【図51】Asynchronous通信におけるプラグアドレス構造を示す説明図である。

【図52】Asynchronous通信におけるプラ グアドレス構造を示す説明図である。

【図53】Asynchronous通信におけるプラグ間での処理を示す説明図である。

【図54】 Asynchronous Connect



【図55】パーソナルコンピュータ(Controller) とMD レコーダ/プレーヤ(Target) 間で処理状況に不整合が発生する場合の一具体例を示す処理 遷移図である。

【図56】パーソナルコンピュータ(Controller)とMDレコーダ/プレーヤ(Target)間における処理状況の不整合の発生を回避するための処理ステップ構成の一例を示す処理遷移図である。

【図57】本実施の形態としてのリモート制御時における排他制御処理を実現するための処理動作例を示す処理 遷移図である。

【図58】本実施の形態として、ダウンロード時におけ

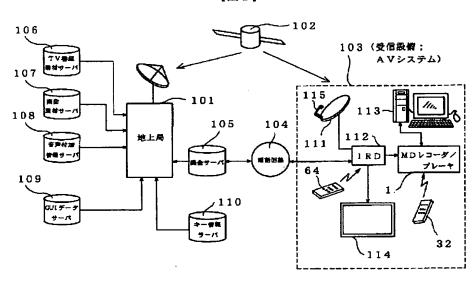
る排他制御処理を実現するための処理動作例を示す処理 遷移図である。

【図59】本実施の形態として、ダウンロード時における排他制御処理を実現するための、他の処理動作例を示す処理遷移図である。

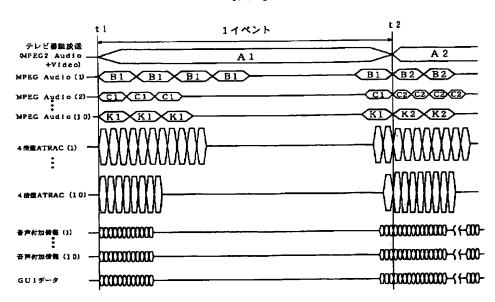
【符号の説明】

1 MDレコーダ/プレーヤ、11 システムコントローラ、28 プログラムROM、29 ワークRAM、103 AVシステム(受信設備)、112IRD、113 パーソナルコンピュータ、114 モニタ装置、32,64リモートコントローラ、116 IEEE1394バス、80 CPU、25,60,210 IEE1394インターフェイス

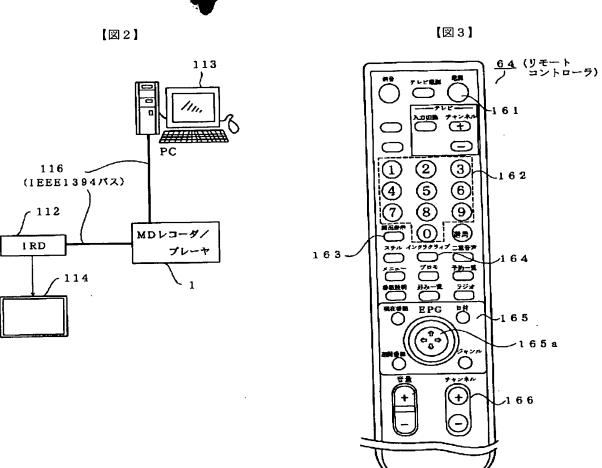
【図1】

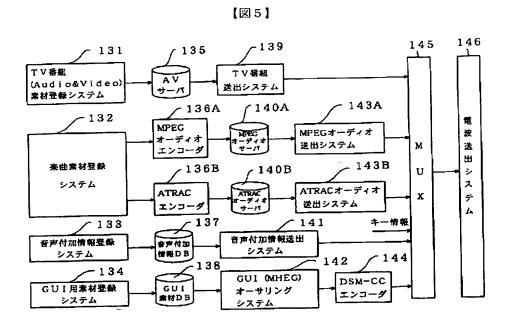


【図6】







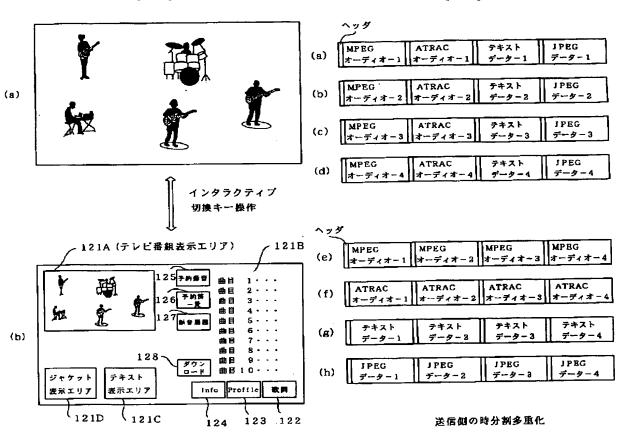


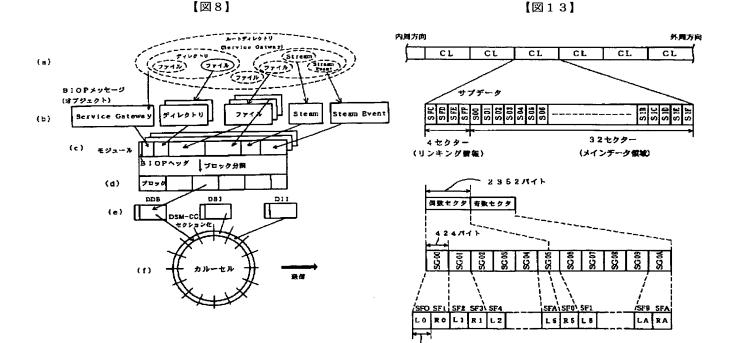




【図8】

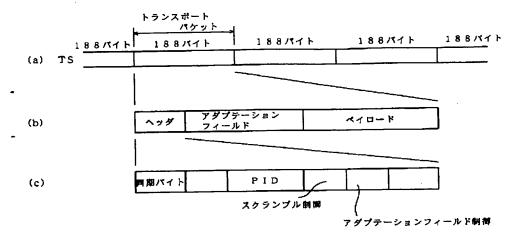
【図7】



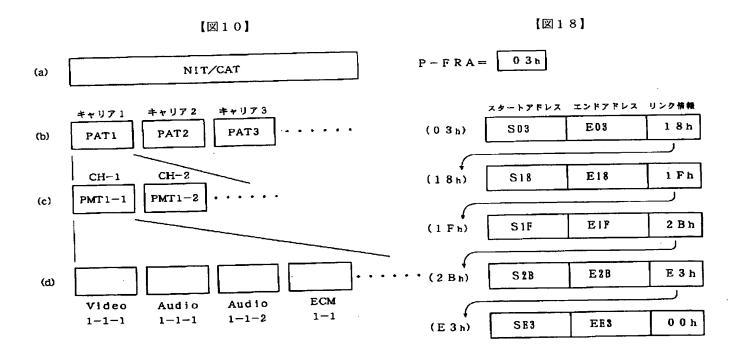




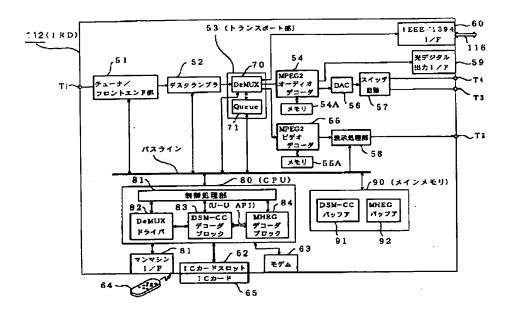
【図9】



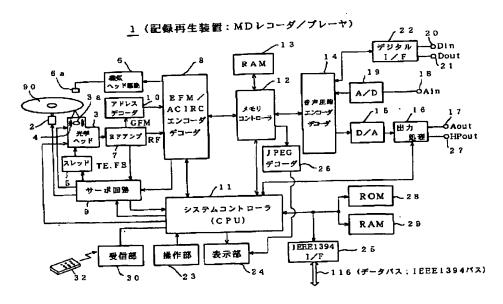
トランスポートパケット



【図11】

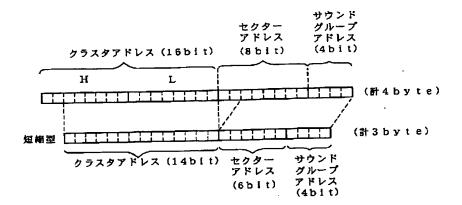


【図12】



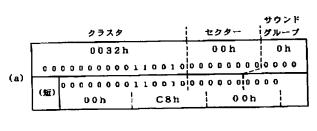


【図14】



【図15】

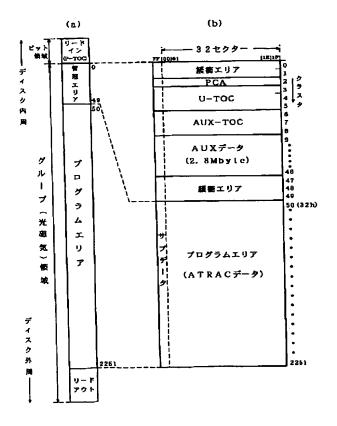
アドレス例



(P)		0032h 04h 0h
	0.0	0000000011001000000100000
	(短絶)	0000000110010000100000 00h C8h 40h
	(知オス	000 000 000 000 000 000 000 000 000 00

[0032h								13h					-	9	h									
.	0 0	0 0	0	0	0	Q	0	0	1	1	0	Đ	1	0	0	0	0	1	0 (,	1 1	ի	0	0 1	
	短	0 0	0	D	٥	0	0	0	1	1	0	0	1	0	0	1	0	Q	1	ų	1 (0	1		
(c)	絶			0 () ł	1			1		(9	יו	ì			L		3	9	h			<u>.</u>	
	毎	0 (0	0	0	0	0	0	0	0	Ò	0	0	6	0	1	0	0	1	ıį	1 1) () 1		
	オ フ	1		0	0 1	n.			l		(ו ס	t	1			!		3	9	h			1	

【図16】

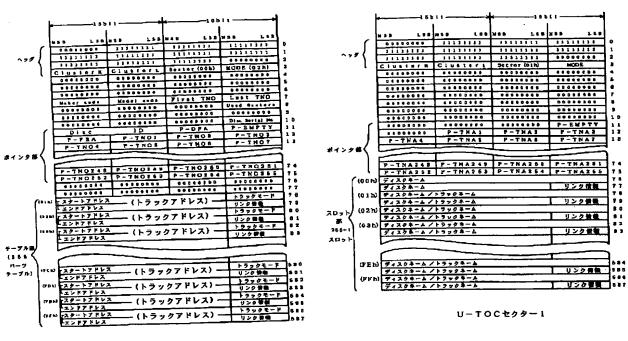




【図17】

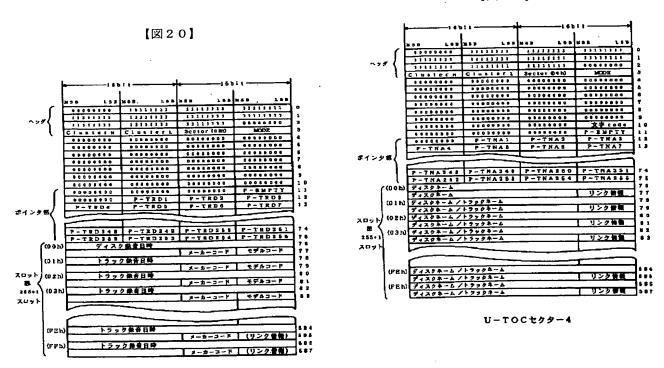


【図19】



U-TOCセクター0

【図21】

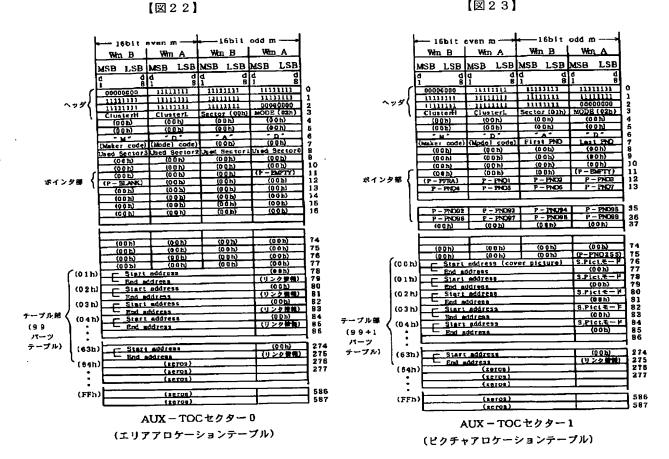


U-TOCセクター2

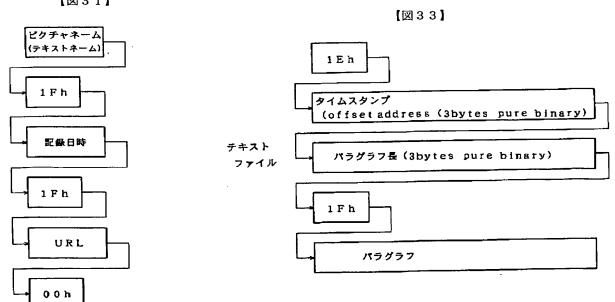




【図23】





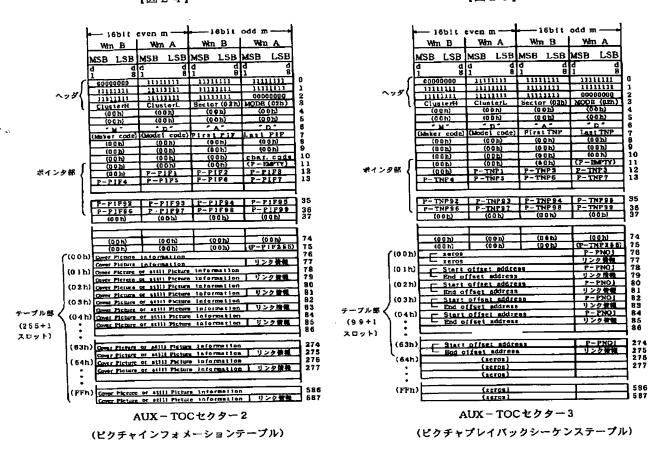


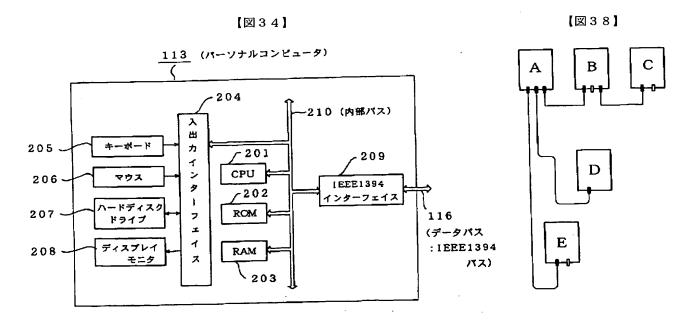
ピクチャ (テキスト) インフォメーションファイルの データ構造



【図24】

【図25】



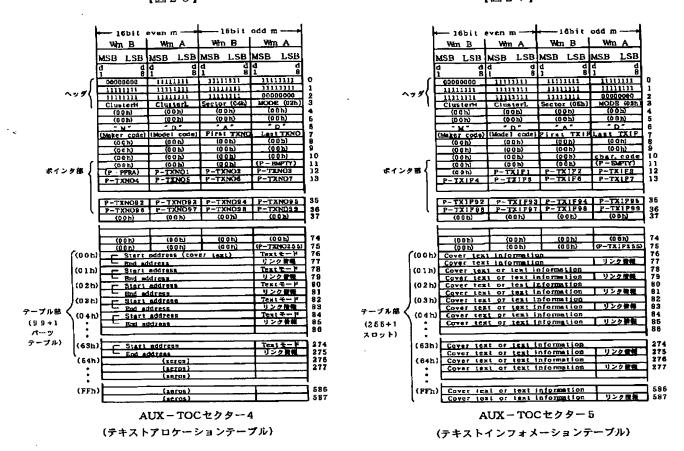


IEEE1394パス接続

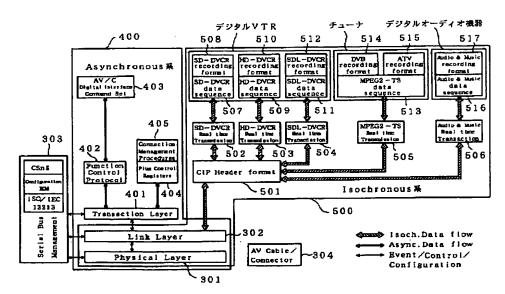


【図26】

【図27】



【図35】





【図28】

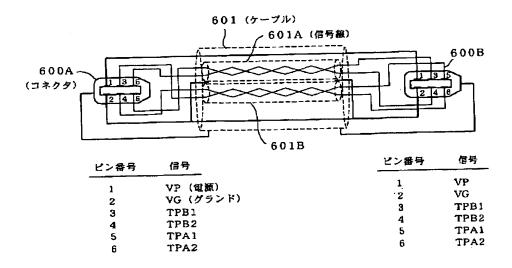
【図29】

テキストファイルセクター

						-				
	1601t	even m 🔫	416bit	odd m ——		16blt	even m —	16bit	odd m ——	
	Win B	Wm A	Wm B	Wm A		Wim B	Wm A	Win B	Wm A	
	MSB LSB	MSB LSB	MSB LSB	MSB LSB		MSB LSB	MSB LSB	MSB LSB	MSB LSB	
			d d	d d		d d	d d	d d	d d	
(00000000	11111111	11111111	11111111	0	00000000	11111111	11111111	11111111	0
~yy{	1111111	11111111	11111111	11111111	1	11111111	11111111	11111111	00000000	1
1	11111111 ClusterH	ClusterL	Sector	MODE (02b)	3	ClusterH	ClusterL	Sector	MODE (02h)	2
Reserved	(0 D h)	(00h)	(0 0 h)	(06h)	4 Reserved	(0 0 h)	(00h)	(0 0 h)	(0 0 P)	4 5
7	(0 0 h) DP0	IDP1	DP2	DP3	6	D31.0	DT1	DT2	101.3	6
	DP4	DP5	1398	OP7	7		DIE	DT6	מט	7
			ļ		57 58	<u> </u>				57 58
		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		-	1					1 110
	 			 	110 111			-		111
			1	1	1 163		,	·		163
ì			 		164			İ		164
		,	T		1 216	1	T	r		216
F-9 {		 			217 =)		<u> </u>			217
エリア	—				1 1 ₂₆₉	 	T		·	1 269
~//				<u> </u>	270		İ.	1		270
1		т	Τ	· -) 1 822	 	T	r] 322
					323				I	323
	 	1	T	1	375	<u> </u>		I	1	375
1			1		376		L	l	1	876
1		1	Τ	Т	428					428
		<u> </u>	I		429	<u> </u>	<u> </u>	l	J	429
			L	Ι	481		1	I		481
		L	1		482	<u> </u>	ــــــــــــــــــــــــــــــــــــــ	L	l	482
		1	T ===	1	534		T			534
		1	L	1	535	 		<u> </u>	<u> </u>	636
1	DP2320_	DP2321	DP2322	DP2323	586	D12320	D15357	DT2322	DT2323	586
,	(00ъ)	(000)	(00h)	(00h)	587	(0 0 h)	(0 0 b)	(00h)	(00h)	587

【図36】

ピクチャファイルセクター







【図30】

【図32】

		•
•	-	1
ı	а	,

[0 h	コピー許可
١	dl¬	1h	1回のみコピー許可
	d2 J	zn	認証されたパスを介して1回のみコピー許可 (認証されないパスではコピー禁止)
	(コピー ステータス)	3h	コピー禁止
	d3 ~ d8		Reserved (未定義)

S. Pictモード (コピーステータス)

(b)

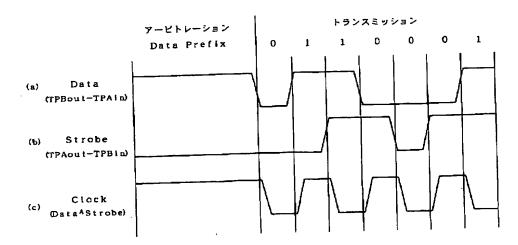
	コピー前	コピー後
	0 h	O h
בן	(コピー許可)	(コピー許可)
1	1 h	3 h
ス	(1回のみコピー許可)	(コピー禁止)
テ	2 h	3 h
l 夕	(認証されたパスを介して) 1 間のみコピー許可	(コピー禁止)
ス	3 h	·
	(コピー禁止)	

コピーステータス更新テーブル

	0h	コピー許可
d17	1 h	1回のみコピー許可
d2	2h	認証されたパスを介して1回のみコピー許可 (認証されないパスではコピー禁止)
ステータス)	3h	コピー禁止
	Oh	sung text
d3 7	1h	アーティスト情報
d4	2h	ライナーノーツ
	3h	その他
	0	タイムスタンプ無
d5	1	タイムスタンプ有
	0 h	ASCII
ļ	1 h	modified ISO 8859-1
d67	2 h	Music Shifted JIS
d7	3h	KS C 5601-1989
d8-	4h	GB2312-80
	5h	reserved
	6 h	reserved
	7h	plain text

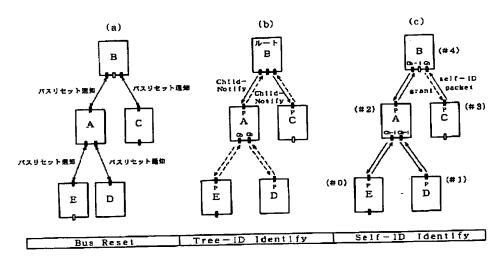
Textモード

【図37】

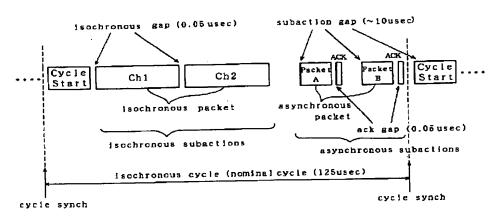




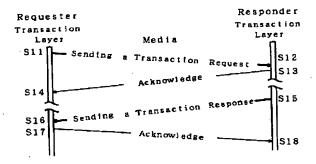
【図39】



【図40】



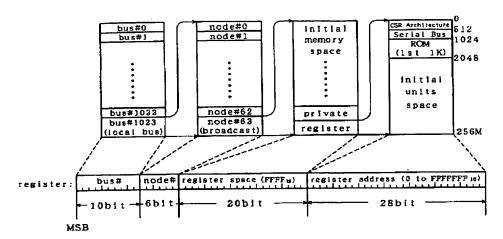
【図41】



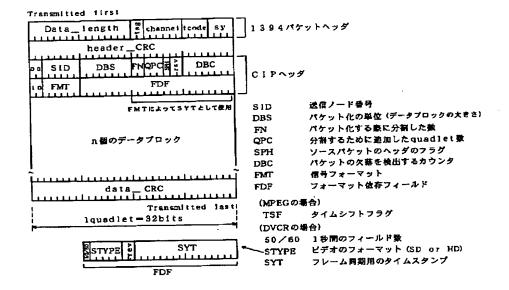
Sending a Transaction Request	Sending a Transaction Response
INC. 1 - Descript (date overlie)	Write Response
Weise Dequest (date block : data length = 40yte	No Response (Unified Transaction)
Write Request (data block : data length - quyte	Read Response (data quadlet)
Dead Request (data quadlet)	Reda Nespense
Read Request (data block : data length = 4byte	Read Response (data block)
Read Request (data block:data length # 4byte	Lock Response
Lock Request	



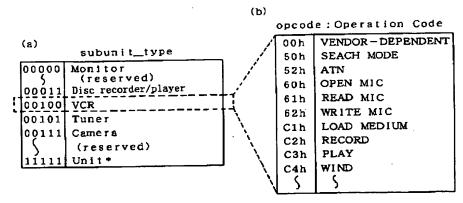
【図42】



【図43】



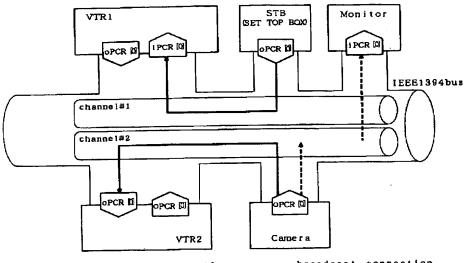
【図49】



- ♦各 subunit毎にopcodeのテープルを持つ
- *各opcode毎にoperandが定義される



【図44】

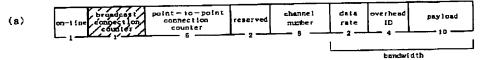


point to point-connection ----- broadcast connection

【図45】

● 出力用プラグコントロールレジスタ

oPCR[n]

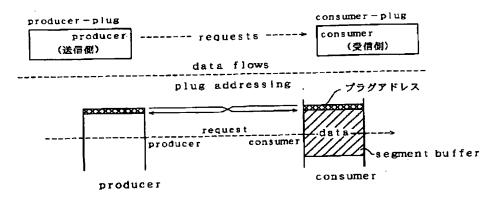


● 入力用プラグコントロールレジスタ

IPCR [n]



【図50】



Asynchronous plug structure

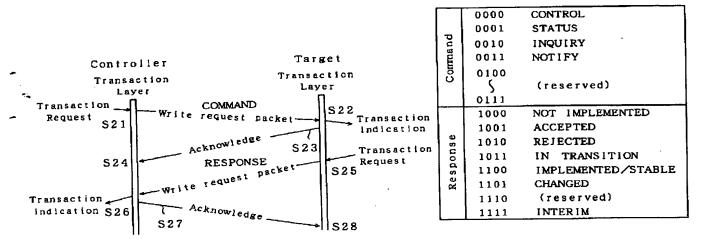




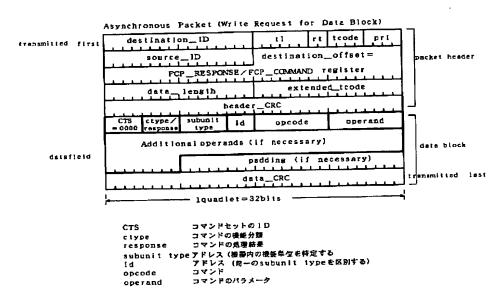


【図48】

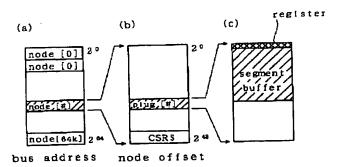
ctype/response



【図47】



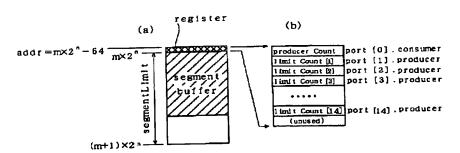
【図51】



Location of plug address spaces



【図52】

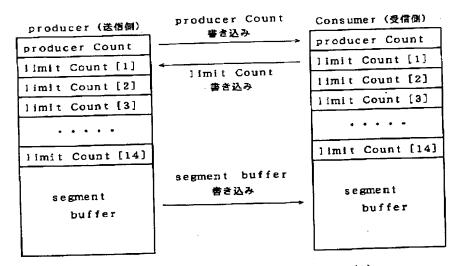


(c)

Address offset	Description
0	consumer port
4	producer port [1]
8.1252	producer port [2] - to - port [3]
56	port (14)
60	reserved
64	Segment buffer

plug address space Components

【図53】

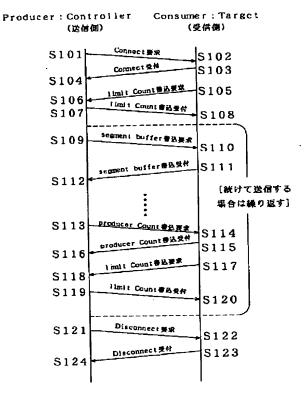


Asynchronous plug organization (2)



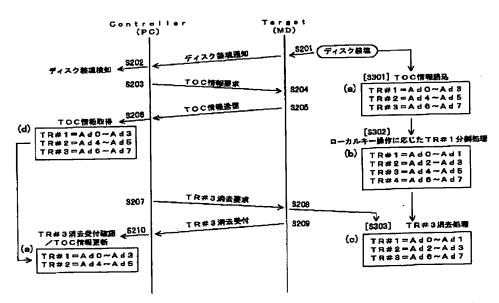


【図54】



Asynchronous Connection 选受信手順

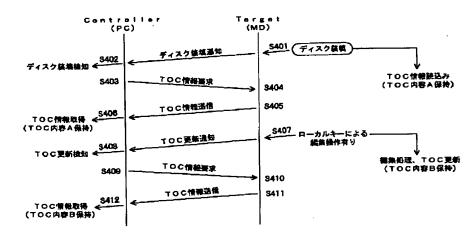
【図55】



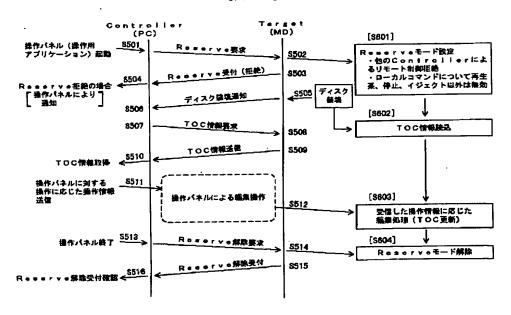




【図56】



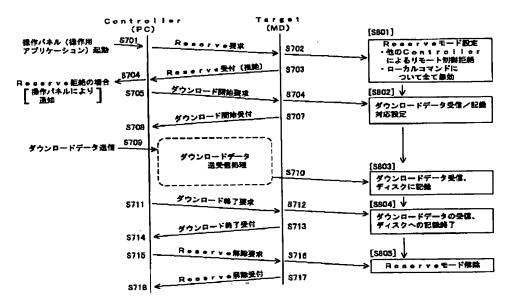
【図57】



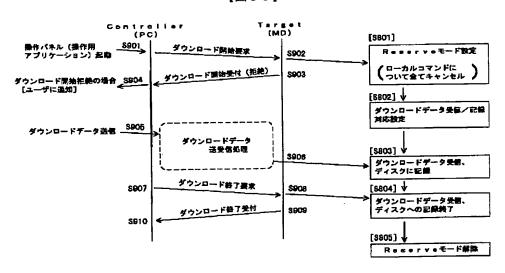




【図58】

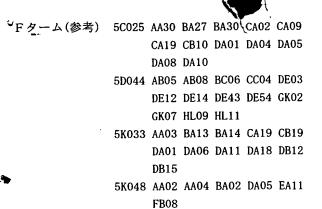


【図59】



フロントページの続き

(51) Int. Cl. ⁷		識別記号	FΙ			テーマコード(参考)
H 0 4 Q	9/00	301	H 0 4 Q	9/00	3 5 1	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		351	H 0 4 L	11/00	3 1 0 Z	
// H04N	5/765		H 0 4 N	5/781	5 1 0 L	
	5/781					



5K101 KK02 KK18 LL01 LL11 MM07 NN03 NN18 NN21